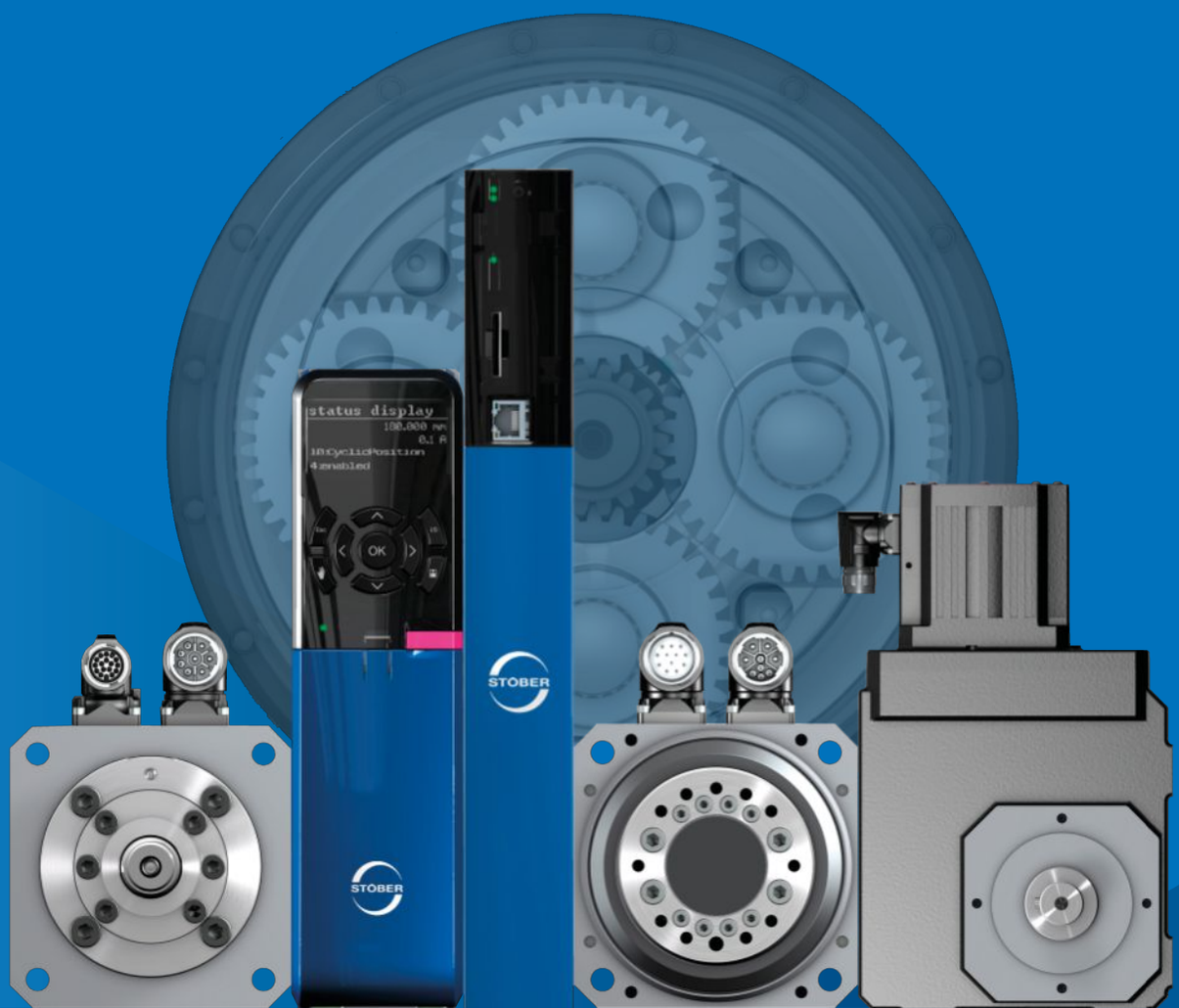


STOBER compact

Technique de systèmes pour les entraînements et l'automatisation

STÖBER

STOBER compact

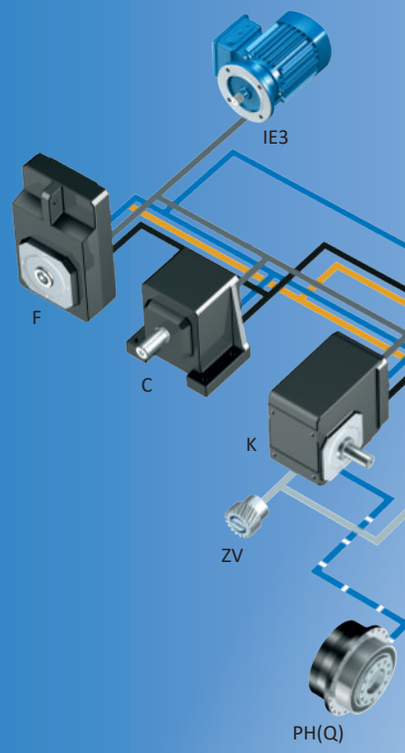
Technique de systèmes pour les entraînements et l'automatisation

Un partenaire. Possibilités illimitées.

Depuis 1934, STOBER développe et produit une technique d'entraînement d'excellente qualité et emploie environ 800 personnes sur 14 sites à travers le monde. Les systèmes d'entraînement personnalisés et extrêmement efficaces conçus pour les mouvements complexes séduisent les fabricants de machines STOBER, tous secteurs et marchés confondus.

« Notre vision est d'être le partenaire privilégié pour le mouvement parfait ».

- Andreas Thiel, Directeur général STÖBER Antriebstechnik GmbH + Co. KG.



STOBER compact – découvrez !

Jetez un coup d'œil à l'ensemble de la gamme de produits STOBER et découvrez l'essentiel sur le système d'entraînement qui garantit des mouvements parfaits. Électronique STOBER de pointe, réducteurs haute performance de grande précision, moteurs à très haute dynamique et motoréducteurs ultra compacts – reliés par les câbles STOBER connectorisés prêts au raccordement. Une solution tout-en-un ! Impossible de faire plus pratique.

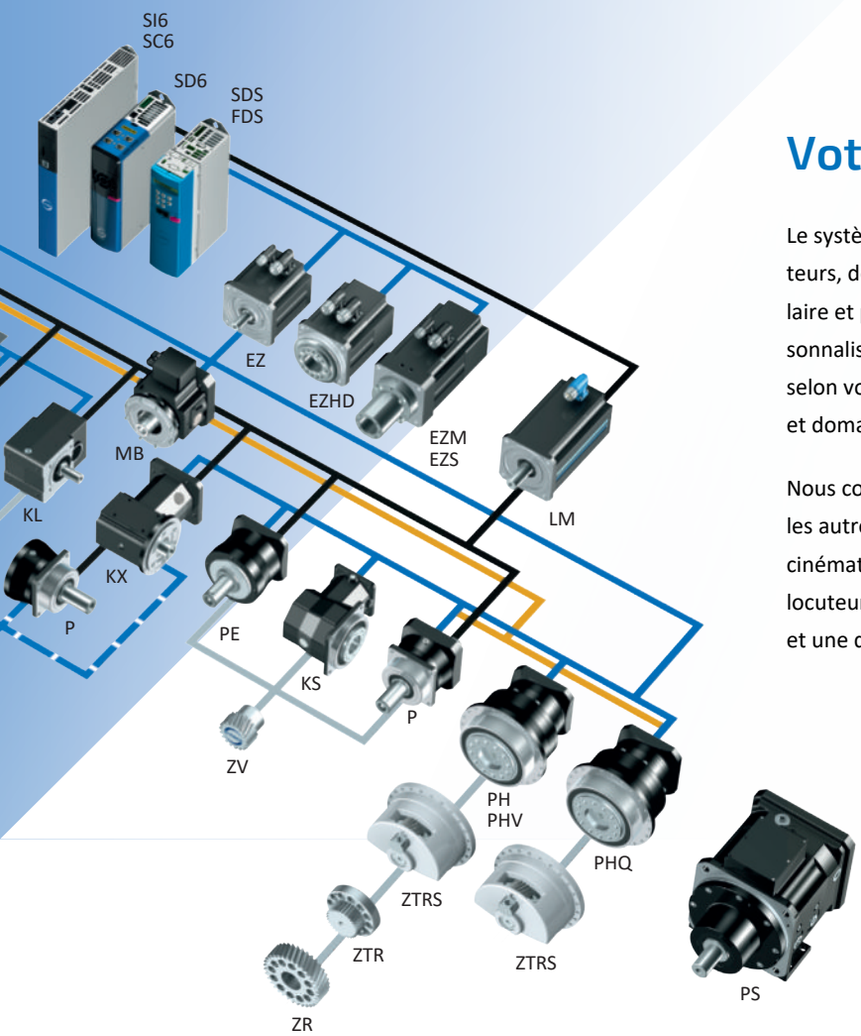
L'expert des technologies de mouvements complexes

Réducteurs

Motoréducteurs

Moteurs

Câbles et servo-variateurs



Votre fournisseur tout-en-un.

Le système d'entraînement STOBER composé de réducteurs, de moteurs, de câbles et de servo-variateurs présente une structure modulaire et peut être ajusté librement – pour des concepts machine personnalisés, compacts et performants. Il peut être adapté et combiné selon vos besoins et exigences dans pratiquement tous les secteurs et domaines d'application.

Nous contrôlons chaque composant ainsi que son interaction avec les autres composants, et prenons entièrement en charge la chaîne cinématique. Pour vous, cela signifie que vous avez à faire à un interlocuteur qui vous garantit une sécurité de fonctionnement certifiée et une disponibilité maximale de la machine.

Besoin de solutions spéciales ?

Elles sont possibles grâce à de nombreuses caractéristiques produit uniques et aux adaptations aux spécificités des projets. Cette approche holistique de la spécificité de votre cahier des charges nous permet d'élaborer ensemble des solutions personnalisées parfaitement adaptées à vos exigences. Engagés et à la recherche de solutions pour vous soutenir dans vos visions et vos projets.

STOBER agit dans une approche globale et personnalisée.

« Nous nous engageons avec passion et dévouement pour mettre les idées en mouvement. Forts de notre longue expérience et de notre gamme de produits particulièrement vaste, nous proposons à nos clients des systèmes globaux sur mesure, pratiques et de haute qualité, assortis d'un conseil personnalisé. »

- Patrick Stöber, Directeur général STÖBER Antriebstechnik GmbH + Co. KG.

STOBER agit avec l'esprit d'équipe et le goût des autres.

Entreprise familiale, nous établissons des relations de confiance avec nos collaborateurs, nos clients et nos partenaires. L'humain est au cœur de nos préoccupations.

Nous favorisons le bien-être de notre personnel, intégrons totalement les attentes de nos clients et mobilisons nos forces pour réussir ensemble.

« Nous avons monté des réducteurs, moteurs et servo-variateurs STOBER dans pratiquement toutes nos installations. STOBER nous assiste dans les nouveaux projets, depuis le premier coup de crayon dans la phase de construction jusqu'à la mise en service. Nos longues années de collaboration sont marquées par un esprit de franchise et d'ouverture particulier. Conseil et support technique – c'est ce que j'entends par partenariat »

- Jürgen Leicht, Directeur général de la société Leicht Stanzautomation.

Ensemble. Aux quatre coins du monde. Réussir.

C'est le regard tourné vers l'avenir que STOBER affronte les défis de la numérisation et investit dans des solutions globales et dans une forte présence dans les domaines de la production, de la vente et du service après-vente aux quatre coins du monde. Avec la fondation de STOBER China à la fin de l'année 2019, STOBER est désormais présente avec onze filiales et 80 partenaires SAV dans plus de 40 pays à travers le monde.

STOBER Drives Systems Technology Taicang, China.

Table des matières

1 Guide de sélection produits 9

2 Servoréducteurs 33

3 Entraînements à crémaillère 65

4 Boîtes à deux vitesses 89

5 Motoréducteurs brushless synchrones EZ 93

6 Motoréducteurs Lean LM 125

7 Motoréducteurs asynchrones 141

8 Moteurs 149

9 Système électronique 163

10 À proximité des clients dans le monde entier 176

11 Annexe 178

1 Guide de sélection produits

1.1 Servoréducteurs

Chapitre produit	**P**	**PE**	**C**	**F**	**PH**	**PHQ**	**PHV**
Numéro de chapitre	[2.1]	[2.5]	[2.6]	[2.7]	[2.2]	[2.3]	[2.4]

Caractéristiques techniques

i	3 – 100	3 – 100	2 – 276	4,3 – 552	4 – 100	5,5 – 600	61 – 121
M_{2acc}	21 – 3450 Nm	17 – 250 Nm	47 – 8000 Nm	100 – 1100 Nm	60 – 7500 Nm	200 – 43000 Nm	4250 – 7500 Nm
$\Delta\phi_2$	1 – 8 arcmin	8 – 13 arcmin	10 – 20 arcmin	5 – 11 arcmin	1 – 4 arcmin	1 – 3 arcmin	3 arcmin
η_{get}	95 – 97 %	95 – 97 %	96 – 97 %	96 – 97 %	93 – 96 %	90 – 96 %	90 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆	★★★☆☆	★☆☆☆☆	★☆☆☆☆	★★★★☆	★★★★★	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★	★★★★☆
Gamme de prix	€€	€	€	€	€€€	€€€€	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆	★★★★☆	★★★★★	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium						
Modèle d'arbre							
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓	✓			
Arbre plein sans clavette	✓		C0 – C5 : ✓ à partir de C6 : sur demande	✓			
Arbre creux avec rainure de clavette				✓			
Arbre creux avec frette de serrage				✓			
Arbre à bride					✓	✓	✓
Modèle de roulement							
Standard	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
À renfort axial	✓						
À renfort radial	✓						
À renfort					✓ (PH3 – PH5)	✓ (PHQ4 – PHQ5)	
Sans entretien	✓	✓	C0 – C5 : ✓	✓	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.1 Servoréducteurs

Chapitre	KS	PKX	PK
Numéro de chapitre	[▷ 2.8]	[▷ 2.9]	[▷ 2.10]

Caractéristiques techniques

i	6 – 200	3 – 300	12 – 561
M_{2acc}	90 – 400 Nm	21 – 3300 Nm	200 – 3105 Nm
$\Delta\phi_2$	4 – 6 arcmin	2 – 8,5 arcmin	1,5 – 5 arcmin
η_{get}	93 – 95 %	94 – 96 %	94 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▷ 11.1].

Caractéristiques

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★★★☆	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€	€€€	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★	★★★★☆	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium		

Modèle d'arbre			
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓	✓	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓		
Bride arbre creux	✓		
Modèle de roulement			
Standard	✓	✓	✓
À renfort axial		✓	✓
À renfort radial		✓	✓
Sans entretien	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.1 Servoréducteurs

Chapitre	KS	PHKX	PHK	PHQK
Numéro de chapitre	[2.8]	[2.11]	[2.12]	[2.13]

Caractéristiques techniques

i	6 – 200	4 – 300	16 – 561	22 – 2242
M_{2acc}	90 – 400 Nm	60 – 2300 Nm	277 – 7500 Nm	316 – 43000 Nm
$\Delta\phi_2$	4 – 6 arcmin	1 – 6 arcmin	1,5 – 4,5 arcmin	1,5 – 4 arcmin
η_{get}	93 – 95 %	92 – 95 %	92 – 93 %	90 – 93 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★★★★	★★★★☆	★★★★★
Jeu rotatif	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€	€€€€	€€€€	€€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium			

Modèle d'arbre				
Arbre plein avec clavette	✓			
Arbre plein sans clavette	✓			
Arbre creux avec frette de serrage	✓			
Bride arbre creux	✓			
Arbre à bride		✓	✓	✓
Modèle de roulement				
Standard	✓	✓	✓	✓
À renfort		✓ (PH3 – PH5)	✓ (PH5)	✓ (PHQ5)
Sans entretien	✓	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.1 Servoréducteurs

Chapitre	**KL**	**K**
Numéro de chapitre	[2.14]	[2.15]

Caractéristiques techniques

i	4 – 32	4 – 381
M_{2acc}	22 – 65 Nm	60 – 13200 Nm
$\Delta\phi_2$	16 – 25 arcmin	1,5 – 12 arcmin
η_{get}	97 %	94 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★☆☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	
Modèle d'arbre		
Arbre plein avec clavette	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓	✓
Accessoires		
Bride	✓	✓
Plinthes	✓	✓
Support de couple		✓
Modèle de roulement		
Standard	✓	✓
Sans entretien	✓	K1 – K4 : ✓

1 Guide de sélection produits

1.2 Entraînements à crémaillère

Chapitre	ZTRSPH	ZTRSPHQ	ZTRSPHV	ZTRPH	ZTRPHV	ZRPH
Numéro de chapitre	[3.1]	[3.2]	[3.3]	[3.4]	[3.5]	[3.6]

Caractéristiques techniques

m_n	2 – 10 mm	8 – 10 mm	5 – 10 mm	2 – 8 mm	5 – 8 mm	2 – 4 mm
z	15 – 32	15 – 19	15 – 20	12 – 32	12 – 19	26 – 40
F_{f2acc}	16 – 94 kN	124 – 126 kN	61 – 94 kN	6,5 – 67 kN	56 – 67 kN	2,2 – 16 kN
$v_{f2maxZB}$	0,18 – 4,7 m/s	0,06 – 1,1 m/s	0,2 – 0,62 m/s	0,09 – 4,7 m/s	0,19 – 0,39 m/s	0,23 – 6,7 m/s
Δs	7 – 70 µm	69 – 70 µm	44 – 70 µm	4 – 44 µm	42 – 44 µm	10 – 56 µm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★☆	★★★★☆	★★★☆☆
Jeu linéaire	★★★★★	★★★★☆	★★★★☆	★★★★★	★★★★☆	★★★★★
Gamme de prix	€€€€€	€€€€€	€€€€€	€€€€	€€€€	€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★☆	★★★★☆	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium					
Denture de pignon						
Denture hélicoïdale	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Qualité de la denture	5	5	5	5	5	5
Accessoires						
Pignon en feutre	✓	✓	✓			

Crémaillères ATLANTA
Toutes les crémaillères adaptées à nos produits sont disponibles auprès de notre partenaire Atlanta.
http://atlantagmbh.de/

1 Guide de sélection produits

1.2 Entraînements à crémaillère

Chapitre produit	ZVP	ZVPE
Numéro de chapitre	[▶ 3.7]	[▶ 3.8]

Caractéristiques techniques

m_n	2 – 4 mm	2 – 3 mm
z	16 – 25	16 – 25
F_{f2acc}	1,7 – 15 kN	1,7 – 6,1 kN
$v_{f2maxZB}$	0,14 – 5,3 m/s	0,14 – 4,5 m/s
Δs	8 – 44 µm	40 – 83 µm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★☆☆☆
Jeu linéaire	★★★★★	★★☆☆☆
Gamme de prix	€€	€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★☆☆
Rigidité linéaire	★★★☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	
Denture de pignon		
Denture hélicoïdale	✓	✓
Qualité de la denture	6	6
Modèle de roulement		
Standard	✓	✓
À renfort axial	✓	

Crémaillères ATLANTA
Toutes les crémaillères adaptées à nos produits sont disponibles auprès de notre partenaire Atlanta.
http://atlantagmbh.de/

1 Guide de sélection produits

1.2 Entraînements à crémaillère

Chapitre produit	**ZVKS**	**ZVKL**	**ZVK**
Numéro de chapitre	[▶ 3.9]	[▶ 3.10]	[▶ 3.11]

Caractéristiques techniques

m_n	2 – 4 mm	2 mm	2 – 4 mm
z	18 – 25	16 – 20	18 – 25
F_{f2acc}	3,2 – 11 kN	1,3 – 2,7 kN	2,7 – 15 kN
$v_{f2maxZB}$	0,07 – 3 m/s	0,33 – 2,8 m/s	0,06 – 3,8 m/s
Δs	37 – 44 µm	99 – 123 µm	12 – 111 µm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★☆☆☆	★☆☆☆☆
Jeu linéaire	★★★☆☆	★☆☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€€€	€	€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité linéaire	★★★☆☆	★☆☆☆☆	★☆☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium		

Denture de pignon			
Denture hélicoïdale	✓	✓	✓
Qualité de la denture	6	6	6

Crémaillères ATLANTA
Toutes les crémaillères adaptées à nos produits sont disponibles auprès de notre partenaire Atlanta.
http://atlantagmbh.de/

1 Guide de sélection produits

1.3 Boîtes à deux vitesses

Chapitre	PS
Numéro de chapitre	[▶ 4.1]

Caractéristiques techniques

i	1 – 5,5
n_{1max}	2500 – 10000 tr/min
$P_{N,GB}$	39 – 47 kW
M_{2max}	400 – 2200 Nm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★★
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium
Modèle de carter	
Faible écartement entre les roulements	✓
Écartement moyen entre les roulements	✓
Grand écartement entre les roulements	✓
Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec deux clavettes	✓
Modèle de roulement	
Roulement à billes à gorge profonde	✓
Roulement à billes à contact oblique	✓
Roulement à rouleaux cylindriques	✓
Lubrification	
Lubrification par immersion	✓
Lubrification par circulation	✓

1 Guide de sélection produits

1.4 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Chapitre	P	PE	C	F
Numéro de chapitre	[5.1]	[5.5]	[5.6]	[5.7]

Caractéristiques techniques

i	3 – 100	3 – 50	2 – 270	4,3 – 274
M_{2acc}	11 – 3450 Nm	11 – 250 Nm	9,7 – 6500 Nm	21 – 1100 Nm
$\Delta\phi_2$	1 – 8 arcmin	8 – 10 arcmin	10 – 20 arcmin	5 – 11 arcmin
η_{get}	95 – 97 %	95 – 97 %	96 – 97 %	96 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆	★★★☆☆	★☆☆☆☆	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★★★	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€€	€	€	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium			

Modèle d'arbre				
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓		C0 – C5 : ✓ à partir de C6 : sur demande	✓
Arbre creux avec rainure de clavette				✓
Arbre creux avec frette de serrage				✓
Modèle de roulement				
Standard	✓	✓	✓	✓
À renfort axial	✓			
À renfort radial	✓			
Sans entretien	✓	✓	C0 – C5 : ✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.4 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Chapitre	**PH**	**PHQ**	**PHV**
Numéro de chapitre	[▶ 5.2]	[▶ 5.3]	[▶ 5.4]

Caractéristiques techniques

i	4 – 100	5,5 – 600	61 – 121
M_{2acc}	24 – 7500 Nm	45 – 22000 Nm	1638 – 7500 Nm
$\Delta\phi_2$	1 – 4 arcmin	1 – 3 arcmin	3 arcmin
η_{get}	93 – 96 %	90 – 96 %	90 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆	★★★★★	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★	★★★★★	★★★★☆
Gamme de prix	€€€	€€€€	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★★☆	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★☆	★★★★★	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium		
Modèle d'arbre			
Arbre à bride	✓	✓	✓
Modèle de roulement			
Standard	✓	✓	✓
À renfort	✓ (PH3 – PH5)	✓ (PHQ4 – PHQ5)	
Sans entretien	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.4 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Chapitre	KS	PKX	PK
Numéro de chapitre	[5.8]	[5.9]	[5.10]

Caractéristiques techniques

i	6 – 100	3 – 300	12 – 555
M_{2acc}	27 – 400 Nm	11 – 3300 Nm	68 – 3105 Nm
$\Delta\phi_2$	4 – 6 arcmin	2 – 8,5 arcmin	1,5 – 5 arcmin
η_{get}	93 – 95 %	94 – 96 %	94 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★★★☆	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€	€€€	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★	★★★★☆	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★☆☆	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium		
Modèle d'arbre			
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓	✓	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓		
Bride arbre creux	✓		
Modèle de roulement			
Standard	✓	✓	✓
À renfort axial		✓	✓
À renfort radial		✓	✓
Sans entretien	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.4 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Chapitre	KS	PHKX	PHK	PHQK
Numéro de chapitre	[5.8]	[5.11]	[5.12]	[5.13]

Caractéristiques techniques

i	6 – 100	4 – 300	16 – 555	22 – 2242
M_{2acc}	27 – 400 Nm	26 – 2100 Nm	89 – 7500 Nm	123 – 43000 Nm
$\Delta\phi_2$	4 – 6 arcmin	1 – 6 arcmin	1,5 – 4,5 arcmin	1,5 – 4 arcmin
η_{get}	93 – 95 %	92 – 95 %	92 – 93 %	90 – 93 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆	★★★★★	★★★★☆	★★★★★
Jeu rotatif	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€	€€€€	€€€€	€€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★★☆	★★★★☆	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium			

Modèle d'arbre				
Arbre plein avec clavette	✓			
Arbre plein sans clavette	✓			
Arbre creux avec frette de serrage	✓			
Bride arbre creux	✓			
Arbre à bride		✓	✓	✓
Modèle de roulement				
Standard	✓	✓	✓	✓
À renfort		✓ (PH3 – PH5)	✓ (PH5)	✓ (PHQ5)
Sans entretien	✓	✓	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.4 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Chapitre	**KL**	**K**
Numéro de chapitre	[5.14]	[5.15]

Caractéristiques techniques

i	4 – 32	4 – 381
M_{2acc}	11 – 65 Nm	23 – 13200 Nm
$\Delta\phi_2$	16 – 25 arcmin	1,5 – 12 arcmin
η_{get}	97 %	94 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★☆☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	
Modèle d'arbre		
Arbre plein avec clavette	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓	✓
Accessoires		
Bride	✓	✓
Plinthes	✓	✓
Support de couple		✓
Modèle de roulement		
Standard	✓	✓
Sans entretien	✓	K1 – K4 : ✓

1 Guide de sélection produits

1.5 Motoréducteurs Lean LM

Chapitre	**P**	**PE**	**C**	**F**
Numéro de chapitre	[▶ 6.1]	[6.2]	[▶ 6.3]	[▶ 6.4]

Caractéristiques techniques

i	3 – 70	3 – 35	2 – 178	4,3 – 274
M_{2acc}	13 – 1840 Nm	13 – 250 Nm	8,7 – 4140 Nm	19 – 1100 Nm
$\Delta\phi_2$	1 – 5 arcmin	8 – 10 arcmin	10 – 20 arcmin	5 – 11 arcmin
η_{get}	95 – 97 %	95 – 97 %	96 – 97 %	96 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆	★★★☆☆	★☆☆☆☆	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★★☆	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€€	€	€	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆	★★★☆☆	★★★☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★★★	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium			
Modèle d'arbre				
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓		C0 – C5 : ✓ à partir de C6 : sur demande	✓
Arbre creux avec rainure de clavette				✓
Arbre creux avec frette de serrage				✓
Modèle de roulement				
Standard	✓	✓	✓	✓
À renfort axial	✓			
À renfort radial	✓			
Sans entretien	✓	✓	C0 – C5 : ✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.5 Motoréducteurs Lean LM

Chapitre produit	**PKX**	**KL**	**K**
Numéro de chapitre	[6.5]	[6.6]	[6.7]
Caractéristiques techniques			
i	3 – 210	4 – 16	4 – 294
M_{2acc}	13 – 3300 Nm	35 – 60 Nm	17 – 6820 Nm
$\Delta\phi_2$	2 – 8,5 arcmin	16 – 20 arcmin	1,5 – 12 arcmin
η_{get}	94 – 96 %	97 %	94 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques			
Puissance volumique	★★★★☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★★★★☆	★☆☆☆☆	★★★☆☆
Gamme de prix	€€€	€	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆	★★☆☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★☆☆	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium		
Modèle d'arbre			
Arbre plein avec clavette	✓	✓	✓
Arbre plein sans clavette	✓	✓	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés		✓	✓
Arbre creux avec rainure de clavette		✓	✓
Arbre creux avec frette de serrage		✓	✓
Accessoires			
Bride		✓	✓
Plinthes		✓	✓
Support de couple			✓
Modèle de roulement			
Standard	✓	✓	✓
À renfort axial	✓		
À renfort radial	✓		
Sans entretien	✓	✓	K1 – K4 : ✓

1 Guide de sélection produits

1.6 Motoréducteurs asynchrones

Chapitre	**C**	**F**
Numéro de chapitre	[7.1]	[7.2]

Caractéristiques techniques

P_N	0,12 – 45 kW	0,12 – 7,5 kW
i	2 – 274	4,3 – 547
M_{2N}	2,3 – 8677 Nm	5,1 – 1338 Nm
η_{get}	96 – 97 %	96 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

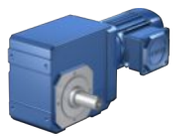
Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆	★☆☆☆☆
Gamme de prix	€	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	

Modèle d'arbre		
Arbre plein avec clavette	✓	✓
Arbre plein sans clavette	C0 – C5 : ✓ à partir de C6 : sur demande	
Arbre creux avec rainure de clavette		✓
Arbre creux avec frette de serrage		✓
Modèle de roulement		
Standard	✓	✓
Sans entretien	C0 – C5 : ✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.6 Motoréducteurs asynchrones



Chapitre produit	**K**
Numéro de chapitre	[▶ 7.3]

Caractéristiques techniques

P_N	0,12 – 45 kW
i	4 – 381
M_{2N}	6,5 – 14123 Nm
η_{get}	94 – 97 %

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Modèle de roulement	
Standard	✓
Sans entretien	K1 – K4 : ✓

1 Guide de sélection produits

1.7 Moteurs brushless synchrones

Chapitre	**EZ**	**EZHD**
Numéro de chapitre	[8.1]	[8.2]

Caractéristiques techniques

M_N	0,89 – 77,2 Nm	1,9 – 24,6 Nm
M_0	0,95 – 94 Nm	2,6 – 31,1 Nm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Rendement	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€€	€€€€€
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	
Modèle d'arbre		
Arbre plein sans clavette	✓	
Bride arbre creux		✓
Encodeur		
EnDat 2.2	✓	✓
EnDat 2.1	✓	✓
EnDat 3 One Cable Solution (OCS)	✓	
Résolveur	✓	
Refroidissement		
Refroidissement par convection	✓	✓
Ventilation forcée	✓	
Frein		
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓	✓
Marquages		
CE	✓	✓
cURus	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.7 Moteurs brushless synchrones

Chapitre	**EZM**	**EZS**
Numéro de chapitre	[8.3]	[8.4]
Caractéristiques techniques		
F_{ax}	751 – 21375 N	760 – 31271 N

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Rendement	★★★★★	★★★★★
Gamme de prix	€€€€€	€€€€€
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium	
Modèle d'arbre		
Entraînement direct de l'écrou	✓	
Entraînement direct de la tige filetée		✓
Encodeur		
EnDat 2.2	✓	✓
EnDat 2.1	✓	✓
EnDat 3 One Cable Solution (OCS)		✓
Résolveur		✓
Refroidissement		
Refroidissement par convection	✓	✓
Ventilation forcée		✓
Frein		
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓	✓
Marquages		
CE	✓	✓
cURus	✓	✓

1 Guide de sélection produits

1.8 Moteurs Lean

Chapitre	LM
Numéro de chapitre	[▶ 8.5]

Caractéristiques techniques

M_N	2,25 – 25,7 Nm
M_0	2,43 – 29,8 Nm

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Rendement	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓
Frein	
Frein d'arrêt à pression de ressort	✓
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

1 Guide de sélection produits

1.9 Moteurs asynchrones

Chapitre	**Moteurs asynchrones**
Numéro de chapitre	[▶ 8.6]

Caractéristiques techniques

n_2	1400 – 1480 tr/min
P_N	0,12 – 45 kW
M_N	0,82 – 291 Nm
I_N	0,35 – 83 A

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Rendement	★★★★☆
Gamme de prix	€€
Légende	★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent € Economy | €€€€€ Premium
Modèle d'arbre	
Modèle CEI	✓
Encodeur	
Encodeur incrémental	✓
Encodeur absolu SSI Multiturn [1]	✓
Raccordement électrique	
Boîte à bornes	✓
Bornier à connecteurs QuickFit	✓
Refroidissement	
Autoventilation	✓
Ventilation forcée	✓
Frein	
Frein à pression de ressort	✓
Marquages	
CE	✓
cURus	✓
Numéro EISA CC avec cURus inclus	À partir de 4 kW : ✓

[1] uniquement en combinaison avec une ventilation forcée

1 Guide de sélection produits

1.10 Servo-variateur

Chapitre	SC6	SI6	SD6
Numéro de chapitre	[▶ 9.1]	[▶ 9.2]	[▶ 9.3]

Caractéristiques techniques

$I_{2N,PU}$ (4 kHz)	4,5 – 19 A	5 – 50 A	2,3 – 85 A
$I_{2N,PU}$ (8 kHz)	4 – 15 A	4,5 – 40 A	1,7 – 60 A
I_{2maxPU} (4 kHz)	9,5 – 39,9 A	10,5 – 105 A	4,2 – 153 A
I_{2maxPU} (8 kHz)	10 – 37,5 A	11,3 – 100 A	4,3 – 150 A

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [▶ 11.1].

Caractéristiques

Champ d'application optimal			
Nombre d'axes	1 – 4	> 4	1 – 8
Application	Drive Based	Controller Based	Mode synchrone Drive Based
Types de moteur			
Moteurs Lean	✓	✓	
Moteurs asynchrones	✓	✓	✓
Moteurs brushless synchrones	✓	✓	✓
Moteurs linéaires			✓
Moteurs couple	✓	✓	✓
Communication			
Bus système isochrone (IGB-Motionbus)			✓
CANopen			(✓)
EtherCAT	✓	✓	(✓)
PROFINET	✓	✓	(✓)
PROFIBUS DP			
(✓) : module de communication requis			
Fonctions de sécurité			
STO, SS1 : SIL 3, PL e (cat. 3)			
STO, SS1 : SIL 3, PL e (cat. 4)	(✓)	(✓)	(✓)
SS2, SLS, SBC, SBT, SDI, SLI : SIL 3, PL e (cat. 4)			(✓)
(✓) : module de sécurité requis			
Fonctionnalités			
Système modulaire		✓	
Autonome	✓		✓
One Cable Solution	✓	✓	
Régulateur double axe disponible	✓	✓	

1 Guide de sélection produits

1.10 Servo-variateur

Chapitre produit	FDS 5000	SDS 5000
Numéro de chapitre	[9.5]	[9.4]

Caractéristiques techniques

$I_{2N,PU}$ (4 kHz)	1,3 – 16 A	2,3 – 85 A
$I_{2N,PU}$ (8 kHz)	1 – 10 A	1,7 – 60 A
I_{2maxPU} (4 kHz)	2,4 – 28,8 A	4,2 – 153 A
I_{2maxPU} (8 kHz)	2,5 – 25 A	4,3 – 150 A

Vous trouverez une explication des symboles de formule au chapitre [11.1].

Caractéristiques

Champ d'application optimal		
Nombre d'axes	1 – 4	1 – 8
Application	Drive Based	Mode synchrone basé sur l'entraînement
Types de moteur		
Moteurs Lean		
Moteurs asynchrones	✓	✓
Moteurs brushless synchrones		✓
Moteurs linéaires		
Moteurs couple		
Communication		
Bus système isochrone (IGB-Motionbus)		✓
CANopen	(✓)	(✓)
EtherCAT	(✓)	(✓)
PROFINET	(✓)	(✓)
PROFIBUS DP	(✓)	(✓)
(✓) : module de communication requis		
Fonctions de sécurité		
STO, SS1 : SIL 3, PL e (cat. 3)	(✓)	(✓)
STO, SS1 : SIL 3, PL e (cat. 4)		
SS2, SLS, SBC, SBT, SDI, SLI : SIL 3, PL e (cat. 4)		
(✓) : module de sécurité requis		
Fonctionnalités		
Système modulaire		
Autonome	✓	✓
One Cable Solution		
Régulateur double axe disponible		

1 Guide de sélection produits

1.11 Technique de raccordement

Chapitre	Câbles
Numéro de chapitre	[▶ 9.6]

Câbles de puissance

Modèle	Taille du connecteur moteur			
	con.15	con.23	con.40	con.58
Fermeture rapide	✓			
Fermeture rapide speedtec		✓	✓	
Technique de vissage		Sur demande	Sur demande	✓

Câbles d'encodeur

Modèle	Taille du connecteur moteur		
	con.15	con.17	con.23
Fermeture rapide	✓		
Fermeture rapide speedtec		✓	✓

Encodeur	Taille du connecteur moteur			
	con.15	con.17	con.23 synchrone	con.23 asynchrone
EnDat 2.1/2.2 numérique	✓	✓	Sur demande	
Incrémental (HTL)				✓
SSI				✓
Résolveur	✓	✓	Sur demande	
EnDat 2.1 sin/cos	✓	✓	Sur demande	

One Cable Solution EnDat 3

Modèle	Taille du connecteur moteur
	con.23
Fermeture rapide speedtec	✓

2 Servoréducteurs

Table des matières

2.1 Réducteurs planétaires P 34

2.2 Réducteurs planétaires PH 36

2.3 Réducteurs planétaires PHQ 38

2.4 Réducteurs planétaires PHV 40

2.5 Réducteurs planétaires PE 42

2.6 Réducteurs coaxiaux C 44

2.7 Réducteurs à arbres parallèles F 46

2.8 Servoéducteur à couple conique KS 48

2.9 Réducteurs planétaires PKX 50

2.10 Réducteurs planétaires PK 52

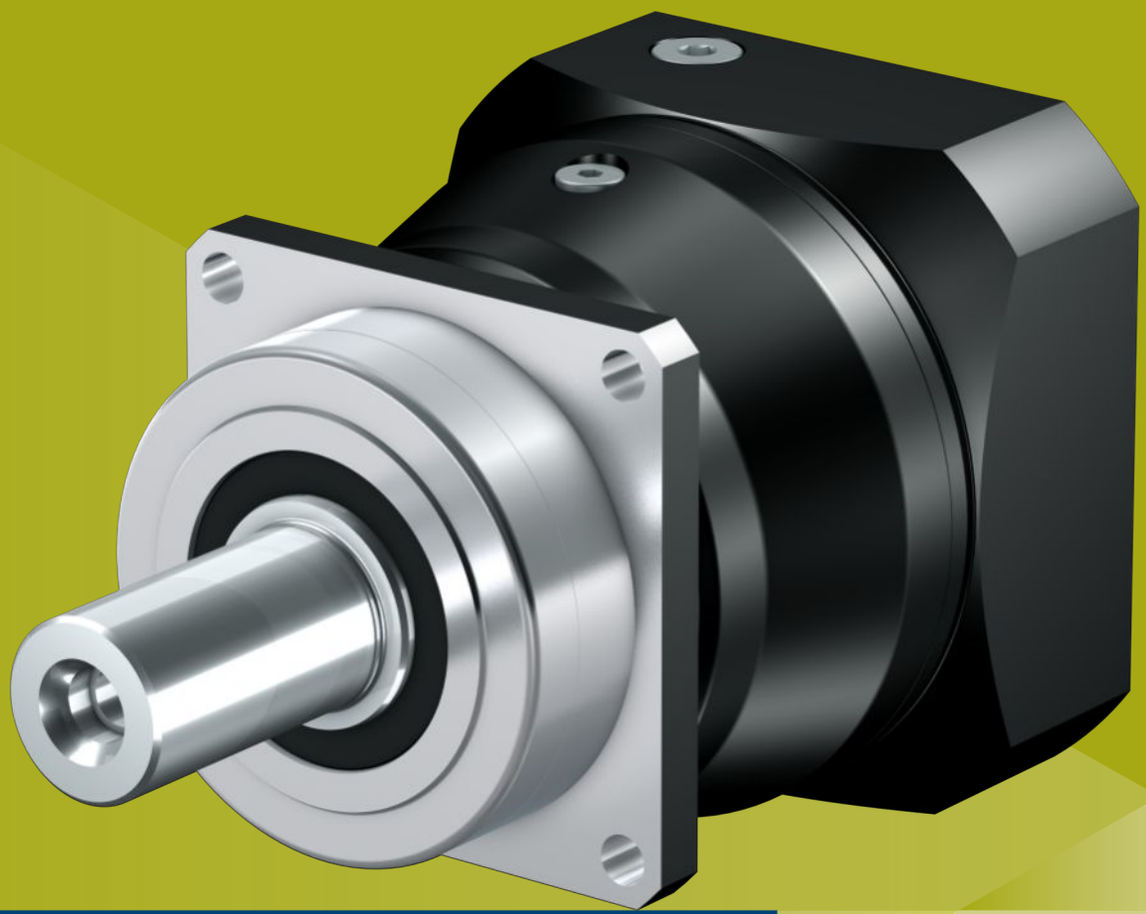
2.11 Réducteurs planétaires PHKX 54

2.12 Réducteurs planétaires PHK 56

2.13 Réducteurs planétaires PHQK 58

2.14 Réducteurs à couple conique KL 60

2.15 Réducteurs à couple conique K 62



2.1 Réducteurs planétaires

P

Réducteurs planétaires de précision à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P231	4 – 10	21 – 25	8000	6	1,6 – 1,9
P232	16 – 100	21 – 25	8000	8	1,6 – 1,8
P331	3 – 10	50 – 80	7000 – 8000	2 – 4	4,3 – 5,4
P332	12 – 100	50 – 75	8000	3 – 5	4,3 – 5,2
P431	3 – 10	100 – 145	6000 – 8000	2 – 4	9,1 – 13
P432	12 – 100	100 – 139	7000 – 8000	3 – 5	9 – 12
P531	3 – 10	200 – 385	5000 – 7000	1 – 3	24 – 34
P532	12 – 100	200 – 364	6000 – 8000	2 – 4	25 – 33
P731	3 – 10	500 – 840	4000 – 6000	1 – 3	54 – 67
P732	12 – 100	500 – 805	5000 – 7000	2 – 4	54 – 65
P831	3 – 10	1200 – 2000	3000 – 4500	1 – 3	147 – 181
P832	12 – 100	1200 – 2000	4500 – 6000	2 – 4	148 – 177
P931	4 – 10	2300 – 3450	3000 – 4000	3	323 – 407
P932	16 – 100	2200 – 3450	3500 – 4500	4	321 – 406

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

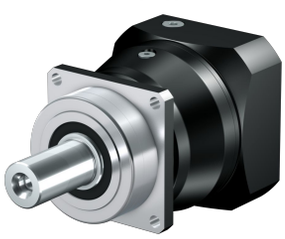
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME et MF dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur pour le montage de moteurs brushless synchrones

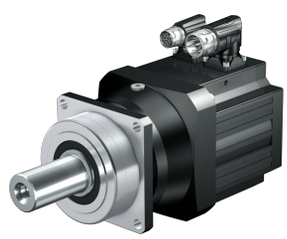


http://www.stoeber.de/fr/PME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PMB

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/PLM

2.2 Réducteurs planétaires PH

Réducteurs planétaires de précision High-Performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH331	5 – 10	60 – 85	8000	2 – 4	9 – 15
PH332	20 – 100	60 – 85	8000	2 – 4	8,9 – 14
PH431	4 – 10	115 – 189	5000 – 7000	1 – 3	21 – 36
PH432	16 – 100	110 – 174	8000	1 – 3	20 – 32
PH531	4 – 10	288 – 400	5000 – 6500	1 – 3	52 – 91
PH532	16 – 100	288 – 400	7000 – 8000	1 – 3	52 – 85
PH731	4 – 10	575 – 924	4000 – 5000	1 – 3	121 – 219
PH732	16 – 100	550 – 908	6000 – 7000	1 – 3	121 – 200
PH831	4 – 10	1392 – 2300	3500 – 4000	1 – 3	329 – 561
PH832	16 – 100	1380 – 2300	4500 – 6000	1 – 3	333 – 521
PH932	12 – 60	4500 – 5000	3000 – 4500	3	1046 – 1201
PH1032	18 – 60	6912 – 7500	3000 – 4500	3	1591 – 1743

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

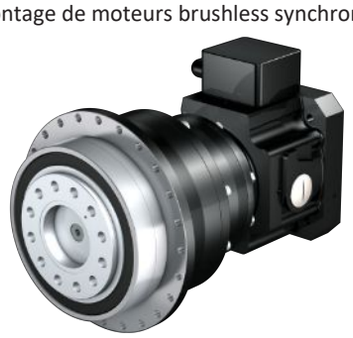
Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME et MF dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones



http://www.stoeber.de/fr/PHMB

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHEZ

2.3 Réducteurs planétaires PHQ

Quattro Power pour une puissance volumique maximale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel (1/2 rapports)	✓
Puissance volumique élevée	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulement de sortie à renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHQ431	5,5	200 – 220	6000	1 – 3	40 – 42
PHQ432	22 – 55	200 – 247	8000	1 – 3	38 – 40
PHQ531	5,5	550	5000	1 – 3	92 – 102
PHQ532	22 – 55	480 – 562	7000 – 8000	1 – 3	95 – 102
PHQ731	5,5	1050	4900 – 5000	1 – 3	197 – 222
PHQ732	22 – 55	900 – 1050	6000 – 7000	1 – 3	212 – 224
PHQ733	88 – 550	1050	6000 – 7000	1 – 3	214 – 224
PHQ831	5,5	2800 – 3300	4000	1 – 3	533 – 652
PHQ832	22 – 55	2700 – 3300	4500 – 6000	1 – 3	667 – 713
PHQ833	88 – 550	2700 – 3300	5000 – 6500	1 – 3	672 – 711
PHQ932	18 – 60	6000	3000 – 4500	3	1144 – 1220
PHQ933	72 – 600	6000	4500 – 6000	3	1144 – 1205
PHQ1032	24 – 60	10000	3000 – 4000	3	1970 – 2062
PHQ1033	96 – 600	10000	3500 – 4500	3	1969 – 2067
PHQ1132	24 – 60	22000	2800 – 3800	3	3460 – 3538
PHQ1133	96 – 300	22000	3500 – 4500	3	3489 – 3528
PHQ1232	24 – 42	43000	3000 – 3500	3	6236 – 6248
PHQ1233	96 – 420	43000	3000 – 4000	3	6136 – 6271

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

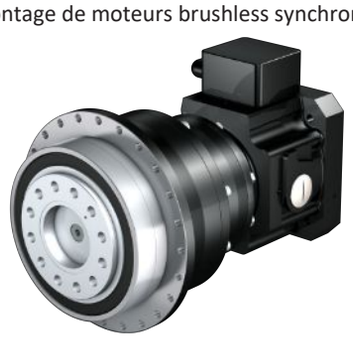
Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME et MF dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHQME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones



http://www.stoeber.de/fr/PHQMB

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHQEZ

2.4 Réducteurs planétaires PHV

Réducteurs planétaires de précision High-Performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHV933	61 – 121	4250	4500	3	804 – 848
PHV1033	61 – 91	7500	4500	3	1339 – 1368

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHVME

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHVEZ

2.5 Réducteurs planétaires PE

Réducteurs planétaires à denture hélicoïdale à prix avantageux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Joint sans contact à l'entrée	✓
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PE221	4 – 10	17 – 20	8000	10	1,2 – 1,4
PE222	16 – 100	17 – 20	8000	13	1,2 – 1,4
PE321	3 – 10	40 – 53	6000 – 7000	8	3,4 – 4,4
PE322	16 – 100	44 – 50	8000	10	3,6 – 4,2
PE421	3 – 10	90 – 109	5500 – 6000	8	10 – 14
PE422	16 – 100	90 – 104	7000	10	10 – 13
PE521	3 – 10	180 – 250	4500 – 5000	8	27 – 35
PE522	16 – 100	220 – 250	6000	10	27 – 33

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

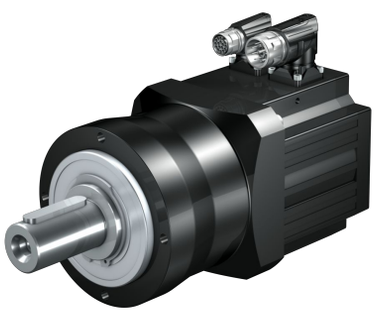
Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PEME

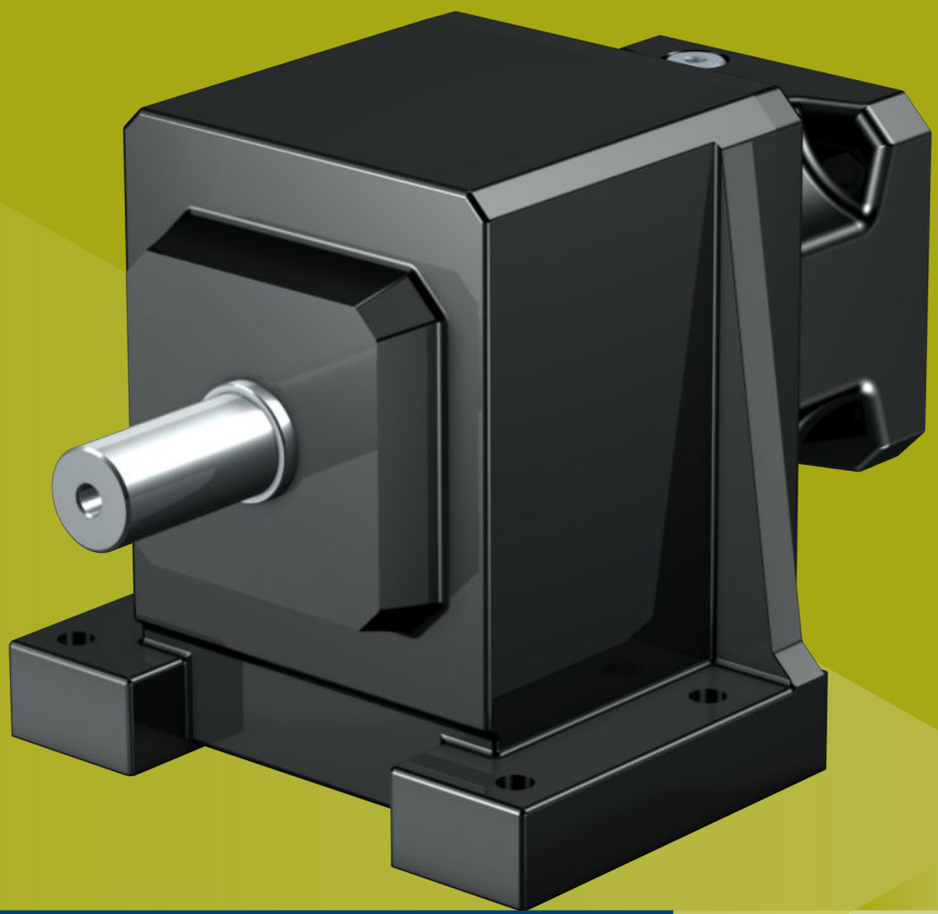
Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PEEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/PELM



2.6 Réducteurs coaxiaux

C

Réducteurs coaxiaux compacts à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (C0 – C5)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (sur demande)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
C002	2 – 70	47 – 72	6000 – 7000	16 – 20	1,2 – 1,6
C102	2 – 70	47 – 138	5000 – 6500	15 – 18	2,8 – 3,9
C103	82 – 276	138	6500	15	3,9
C202	2 – 70	91 – 230	4500 – 6500	14 – 17	5,6 – 8,3
C203	80 – 275	230	6000 – 6500	14	8,3
C302	2 – 70	181 – 400	4000 – 6000	13 – 16	6,9 – 8,7
C303	80 – 274	350 – 400	6000	13	8,7
C402	2 – 70	227 – 600	3500 – 5500	12 – 15	16 – 22
C403	81 – 270	550 – 600	5500	12	22
C502	2 – 70	269 – 920	3200 – 5000	12 – 14	20 – 23
C503	81 – 271	850 – 920	5000	12	23
C612	4,2 – 69	1012 – 1650	3000 – 4500	10	70 – 74
C613	49 – 266	913 – 1650	4500	10	74
C712	4,3 – 70	1240 – 2760	2800 – 4500	10	112 – 122
C713	51 – 223	2257 – 2760	4500	10	122
C812	6,7 – 69	1942 – 4800	3500 – 4300	10	139 – 204
C813	49 – 270	2486 – 4800	4300	10	203 – 204
C912	20 – 70	5520 – 7211	4000	10	260 – 392
C913	65 – 215	5630 – 8000	4000	10	392 – 393

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	C0 – C5 : ✓ À partir de C6 : sur demande

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	C0 – C4 : ✓
Pied	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement à dents courbées (MR)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Les réducteurs avec adaptateur moteur ME, MQ et MR dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE) sont disponibles sur demande.

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/CME

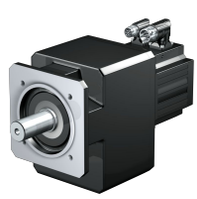
Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/CMB

Adaptateur moteur MR pour le montage de moteurs asynchrones

http://www.stoeber.de/fr/CMR

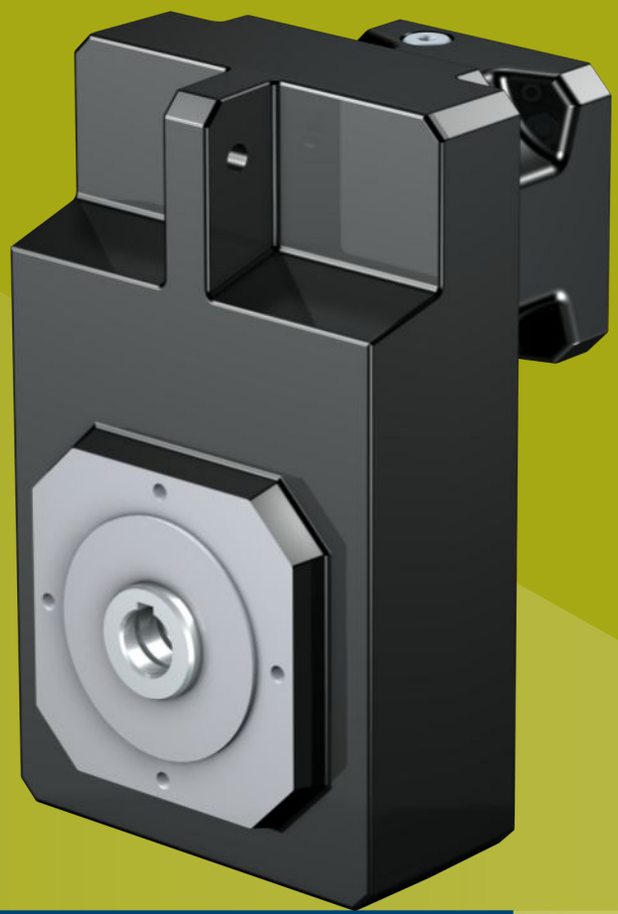
Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/CEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/CLM



2.7 Réducteurs à arbres parallèles

F

Réducteurs à arbres parallèles à denture hélicoïdale avec grand entraxe

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Grands entraxes, conviennent aux espaces restreints	✓
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
F102	4,3 – 140	100 – 120	6000 – 7000	6 – 11	6,2 – 7,7
F202	4,7 – 141	109 – 270	5000 – 6500	6 – 11	14 – 18
F203	184 – 552	270	6500	7 – 11	18
F302	4,6 – 141	209 – 450	4500 – 6500	6 – 11	20 – 22
F303	182 – 551	450	6000 – 6500	7 – 11	22
F402	4,7 – 140	419 – 700	4000 – 6000	5 – 10	38 – 39
F403	182 – 547	700	6000	6 – 10	39
F602	4,5 – 140	524 – 1100	3500 – 5500	5 – 10	69 – 77
F603	181 – 540	1100	5500	6 – 10	77

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	✓
Cercle de trous taraudés + fixation latérale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement à dents courbées (MR)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Les réducteurs avec adaptateur moteur ME, MQ et MR dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE) sont disponibles sur demande.

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/FME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/FMB

Adaptateur moteur MR pour le montage de moteurs asynchrones

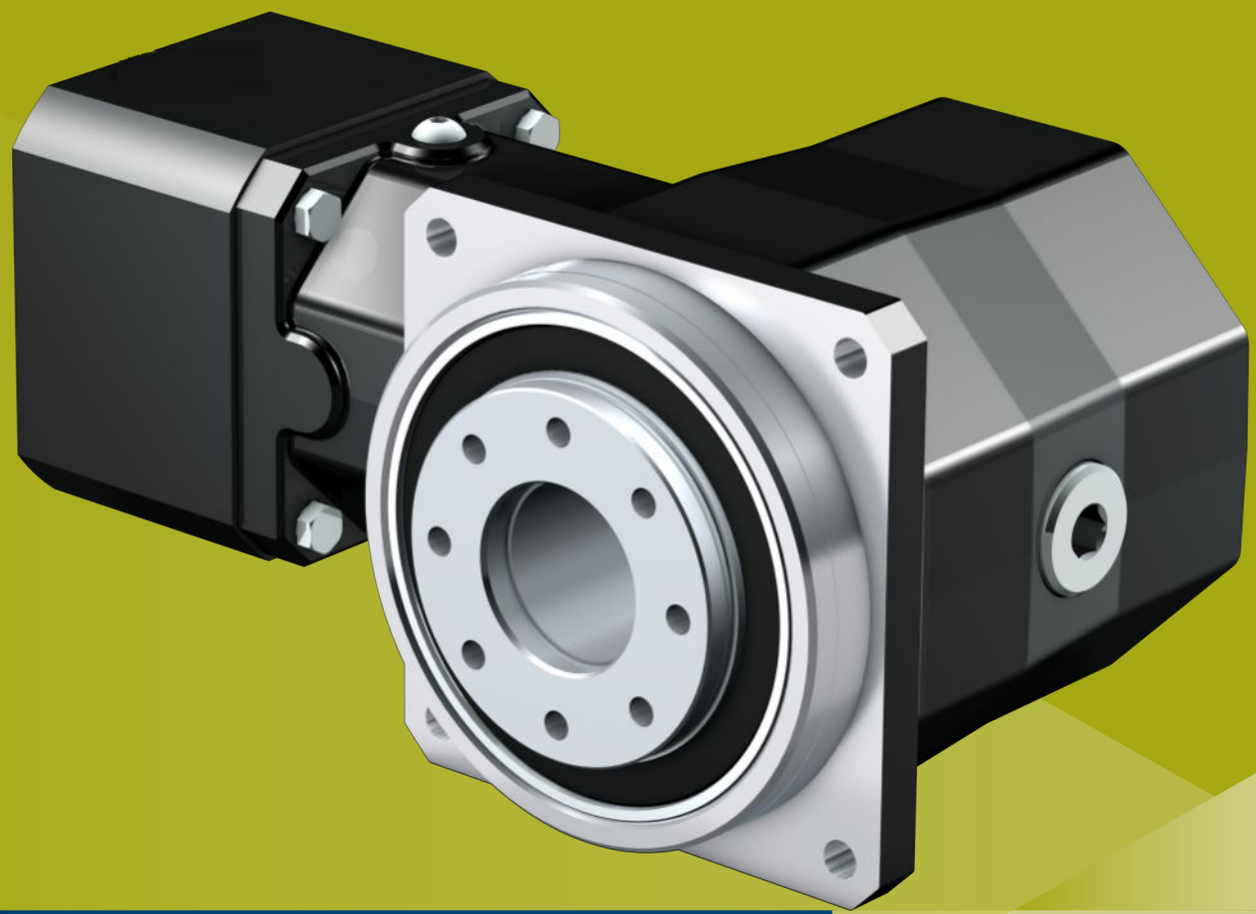
http://www.stoeber.de/fr/FMR

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/FEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/FLM



2.8 Servoéducteur à couple conique

KS

Servoréducteurs à couple conique de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
KS402	6 – 20	90	6000	6	8,1 – 8,5
KS403	24 – 200	90	6000	6	8,5
KS502	6 – 20	200	5500 – 6000	5	16 – 17
KS503	24 – 200	200	6000	5	17
KS702	6 – 20	400	4500 – 6000	4	40 – 42
KS703	24 – 200	400	6000	4	42

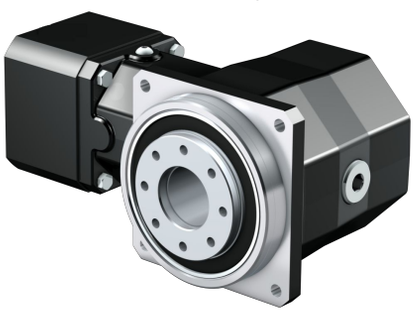
Modèle d'arbre	
Bride arbre creux	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec clavette	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

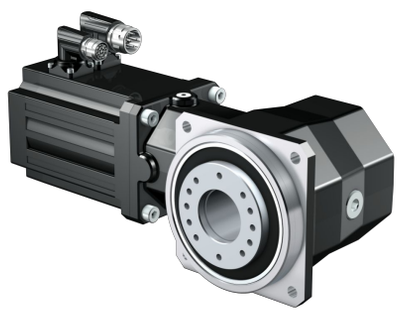
Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones



http://www.stoeber.de/fr/KSME

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/KSEZ

2.9 Réducteurs planétaires PKX

Réducteurs planétaires à couple conique de précision à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★☆☆☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Faible encombrement	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P231KX	4 – 30	21 – 25	4500 – 6000	7 – 8,5	1,5 – 1,7
P232KX	35 – 300	21 – 25	4500 – 6000	8 – 8,5	1,6 – 1,8
P331KX	3 – 30	38 – 75	4500 – 6000	3 – 7,5	2,4 – 4,2
P332KX	32 – 300	60 – 75	4500 – 6000	3 – 5,5	4,3 – 5,2
P431KX	3 – 30	73 – 143	4000 – 5500	3 – 7,5	5,3 – 9,2
P432KX	32 – 300	110 – 139	4500 – 6000	3 – 5,5	9 – 12
P531KX	3 – 30	183 – 380	3500 – 5000	2 – 6,5	13 – 25
P532KX	32 – 300	288 – 364	4000 – 5500	2 – 4,5	25 – 32
P731KX	3 – 30	364 – 840	3000 – 4000	2 – 6,5	38 – 54
P732KX	32 – 300	550 – 805	3500 – 5000	2 – 4,5	54 – 62
P831KX	3 – 30	364 – 1213	3000 – 4000	2 – 6,5	59 – 130
P832KX	32 – 300	1320 – 2000	3000 – 4000	2 – 4,5	148 – 173
P932KX	16 – 300	1900 – 3300	3000 – 4000	4 – 4,5	320 – 393

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF)	✓

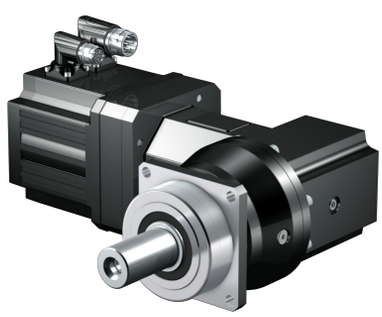
Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur MF dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur MF pour le montage de moteurs brushless synchrones

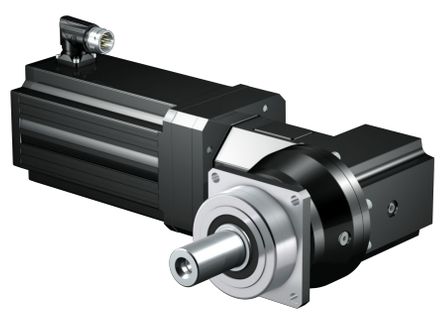
http://www.stoeber.de/fr/PKXMF

Moteur brushless synchrone EZ

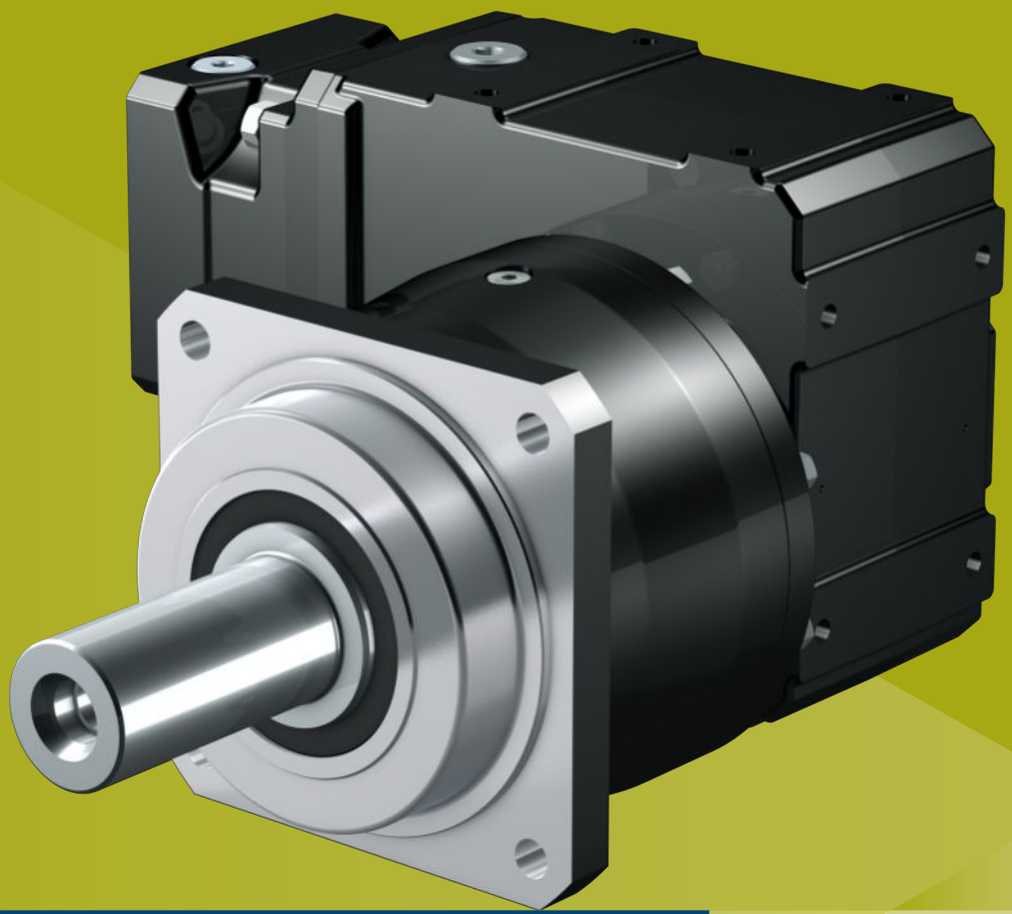


http://www.stoeber.de/fr/PKXEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/PKXLM



2.10 Réducteurs planétaires PK

Réducteurs planétaires à couple conique de précision à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P5K	12 – 280	200 – 385	5000 – 7000	2 – 5	22 – 29
P7K	12 – 561	407 – 840	4500 – 7000	1,5 – 4,5	39 – 53
P8K	12 – 555	676 – 1867	4000 – 6500	1,5 – 4,5	81 – 132
P9K	28 – 485	2191 – 3105	3800 – 5500	3,5	303 – 305

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

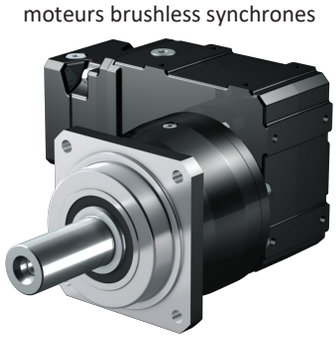
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

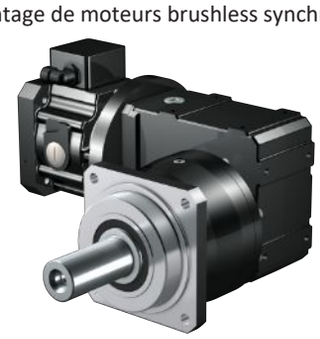
Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones



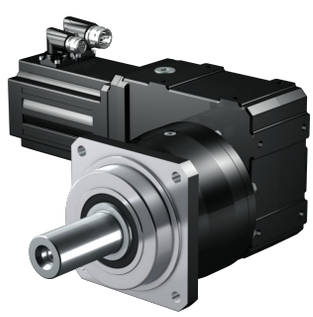
http://www.stoeber.de/fr/PKME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones



http://www.stoeber.de/fr/PKMB

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PKEZ

2.11 Réducteurs planétaires PHKX

Réducteurs planétaires à couple conique de précision High-Performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★☆☆☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Faible encombrement	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH331KX	5 – 30	60 – 77	4500 – 6000	3 – 6	6,9 – 8,4
PH332KX	35 – 300	60 – 85	4500 – 6000	2 – 4,5	8,8 – 13
PH431KX	4 – 30	96 – 168	4000 – 5500	2 – 5,5	11 – 19
PH432KX	32 – 300	110 – 174	4500 – 6000	1 – 3,5	20 – 30
PH531KX	4 – 30	242 – 387	3500 – 5000	2 – 5,5	28 – 46
PH532KX	32 – 300	288 – 400	4000 – 5500	1 – 3,5	52 – 78
PH731KX	4 – 30	480 – 840	3000 – 4000	2 – 5,5	94 – 122
PH732KX	32 – 300	550 – 908	3500 – 5000	1 – 3,5	121 – 176
PH831KX	4 – 30	480 – 1200	3000 – 4000	2 – 5,5	122 – 253
PH832KX	32 – 300	1380 – 2300	3500 – 4000	1 – 3,5	332 – 489

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF)	✓

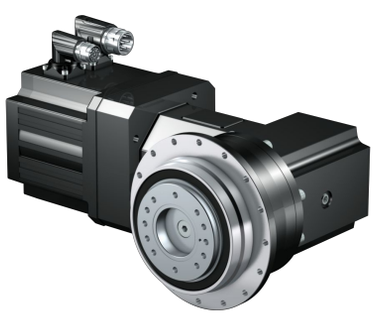
Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur MF dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur MF pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHKXMF

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PHKXEZ

2.12 Réducteurs planétaires PHK

Réducteurs planétaires à couple conique de précision High-Performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH5K	16 – 280	355 – 400	5000 – 7000	2 – 4,5	50 – 62
PH7K	16 – 561	403 – 924	4500 – 7000	1,5 – 4,5	99 – 117
PH8K	16 – 555	681 – 1848	4000 – 6500	1,5 – 4	180 – 260
PH9K	33 – 466	3840 – 4500	3200 – 5000	4 – 4,5	520 – 730
PH10K	49 – 457	6273 – 7500	3000 – 4500	4	1201 – 1210

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHKME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHKMB

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHKEZ

2.13 Réducteurs planétaires PHQK

Réducteurs planétaires à couple conique de précision Quattro Power

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Puissance volumique élevée	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulement de sortie à renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓ (option)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHQ5K	22 – 385	316 – 550	5000 – 7000	2 – 4	69 – 70
PHQ7K	22 – 382	535 – 1050	4500 – 6500	2 – 4	131 – 136
PHQ8K	22 – 381	1704 – 3168	3800 – 5500	1,5 – 3,5	394 – 400
PHQ9K	44 – 580	4765 – 5760	3200 – 5000	4	766 – 771
PHQ10K	45 – 591	10000	2700 – 4200	4	1545 – 1560
PHQ11K	45 – 583	12299 – 22000	2600 – 4000	4	2578 – 2623
PHQ12K	75 – 2242	16744 – 43000	2800 – 3800	4	4614 – 4665

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur ME dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

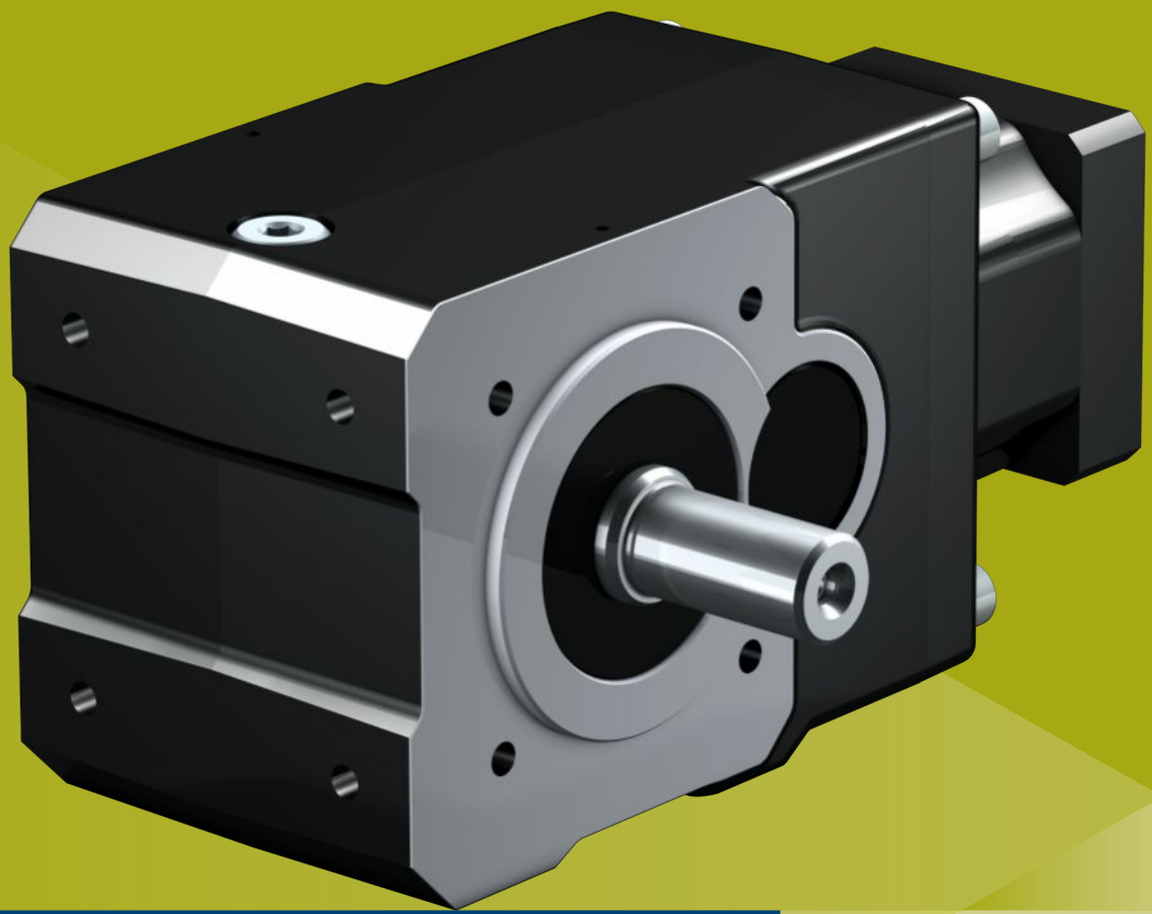
http://www.stoeber.de/fr/PHQKME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/PHQKMB

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHQKEZ



2.14 Réducteurs à couple conique KL

Réducteurs à couple conique compacts à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★☆☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Faible encombrement	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
KL102	4 – 32	22 – 32	5000 – 6000	20 – 25	0,99 – 1,8
KL202	4 – 32	50 – 65	5000 – 6000	16 – 20	1,8 – 3,9

Modèle d'arbre	
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec clavette	✓

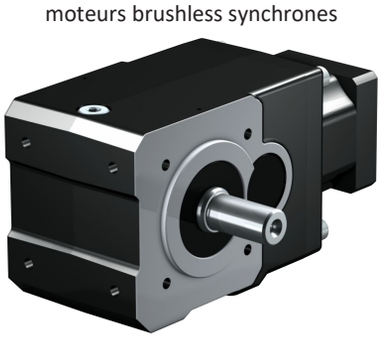
Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride	✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓

Nous livrons, sur demande, les réducteurs avec un adaptateur moteur MQ dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

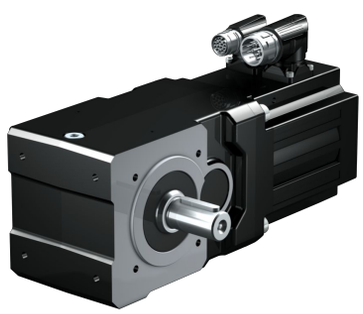
Options d'entrée

Adaptateur moteur MQ pour le montage de moteurs brushless synchrones



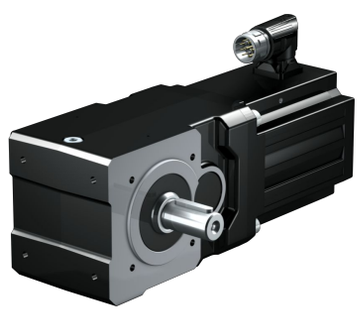
http://www.stoeber.de/fr/KLMQ

Moteur brushless synchrone EZ

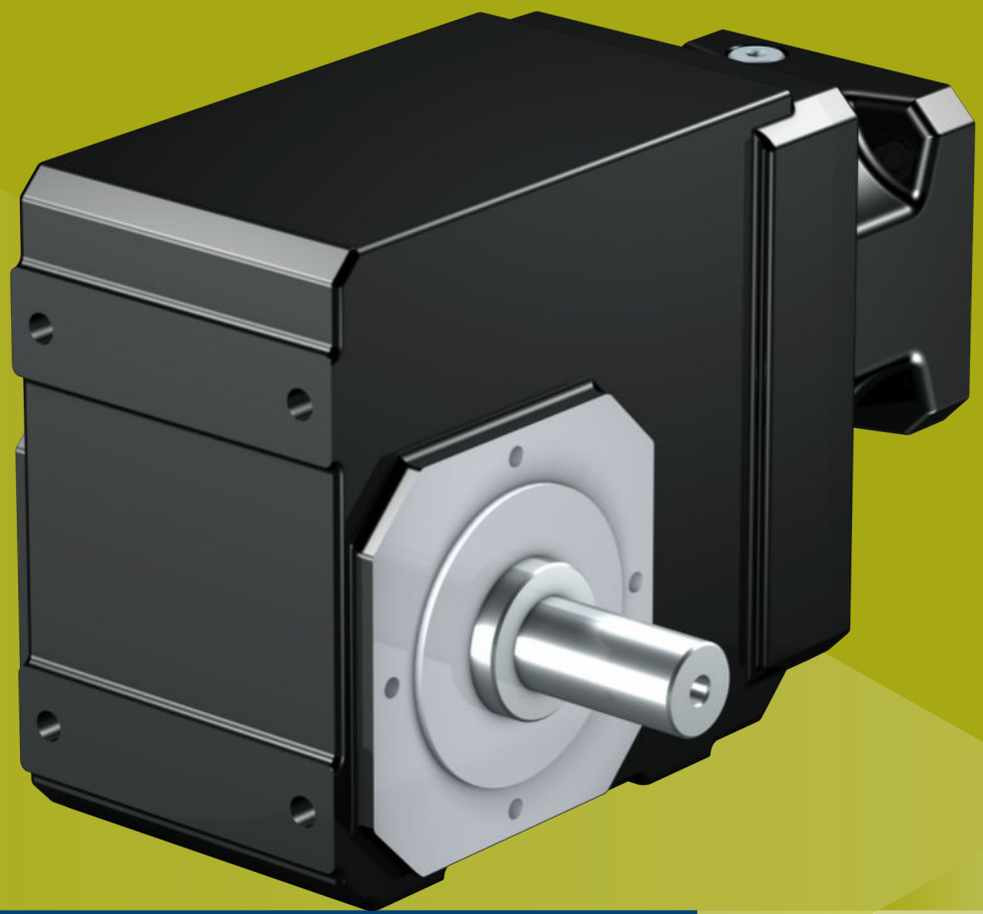


http://www.stoeber.de/fr/KLEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/KLLM



2.15 Réducteurs à couple conique K

Réducteurs à couple conique très rigides à denture hélicoïdale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (K1 – K4)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé (K5 – K8)	✓ (sur demande)
Peut être monté facilement et en toute sécurité sur chaque moteur brushless synchrone	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
K102	4 – 70	60 – 135	5000 – 7000	6 – 12	6,3 – 6,8
K202	4 – 69	101 – 220	4500 – 6500	1,5 – 10	9,7 – 11
K203	39 – 272	160 – 220	6500	2,5 – 10	11
K302	4 – 69	178 – 385	4000 – 6000	1,5 – 10	16
K303	33 – 272	247 – 385	6000	2,5 – 10	16
K402	4 – 69	323 – 600	3800 – 5500	1,5 – 10	30 – 31
K403	32 – 272	340 – 600	5500	2,5 – 10	31
K513	7,3 – 97	827 – 1000	3200 – 5000	2 – 10	49 – 50
K514	85 – 374	827 – 1000	5000	3 – 10	49 – 50
K613	7,3 – 95	984 – 1600	3000 – 4500	2 – 10	81 – 82
K614	111 – 369	1165 – 1600	4500	3 – 10	82 – 83
K713	7,6 – 99	1802 – 2600	2700 – 4200	2 – 10	122 – 126
K714	89 – 381	1626 – 2600	4200	3 – 10	126
K813	7,4 – 97	2135 – 4650	2600 – 4000	2 – 10	187 – 196
K814	67 – 311	3552 – 4650	4000	3 – 10	196
K913	13 – 95	3592 – 7700	2800 – 3800	5 – 10	367 – 379
K914	92 – 374	2907 – 7700	3800	5 – 10	379
K1013	39 – 94	7330 – 13200	3500	5 – 10	722 – 724
K1014	93 – 290	10621 – 13200	3500	5 – 10	724 – 725

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	K1 – K9 : ✓
Bride ronde	K1 – K9 : ✓
Cercle de trous taraudés + support de couple	K1 – K9 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés + support de couple	K10 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓
Pied + bride ronde	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement à dents courbées (MR)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Les réducteurs avec adaptateur moteur ME, MQ et MR dans le modèle ATEX (directive 2014/34/UE) sont disponibles sur demande.

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/KME

Adaptateur moteur avec frein MB pour le montage de moteurs brushless synchrones

http://www.stoeber.de/fr/KMB

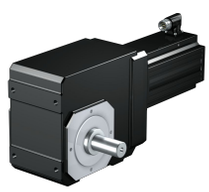
Adaptateur moteur MR pour le montage de moteurs asynchrones

http://www.stoeber.de/fr/KMR

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/KEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/KLM

3 Entraînements à crémaillère

Table des matières

3.1 Entraînements à crémaillère ZTRSPH 66

3.2 Entraînements à crémaillère ZTRSPHQ 68

3.3 Entraînements à crémaillère ZTRSPHV 70

3.4 Entraînements à crémaillère ZTRPH 72

3.5 Entraînements à crémaillère ZTRPHV 74

3.6 Entraînements à crémaillère ZRPH 76

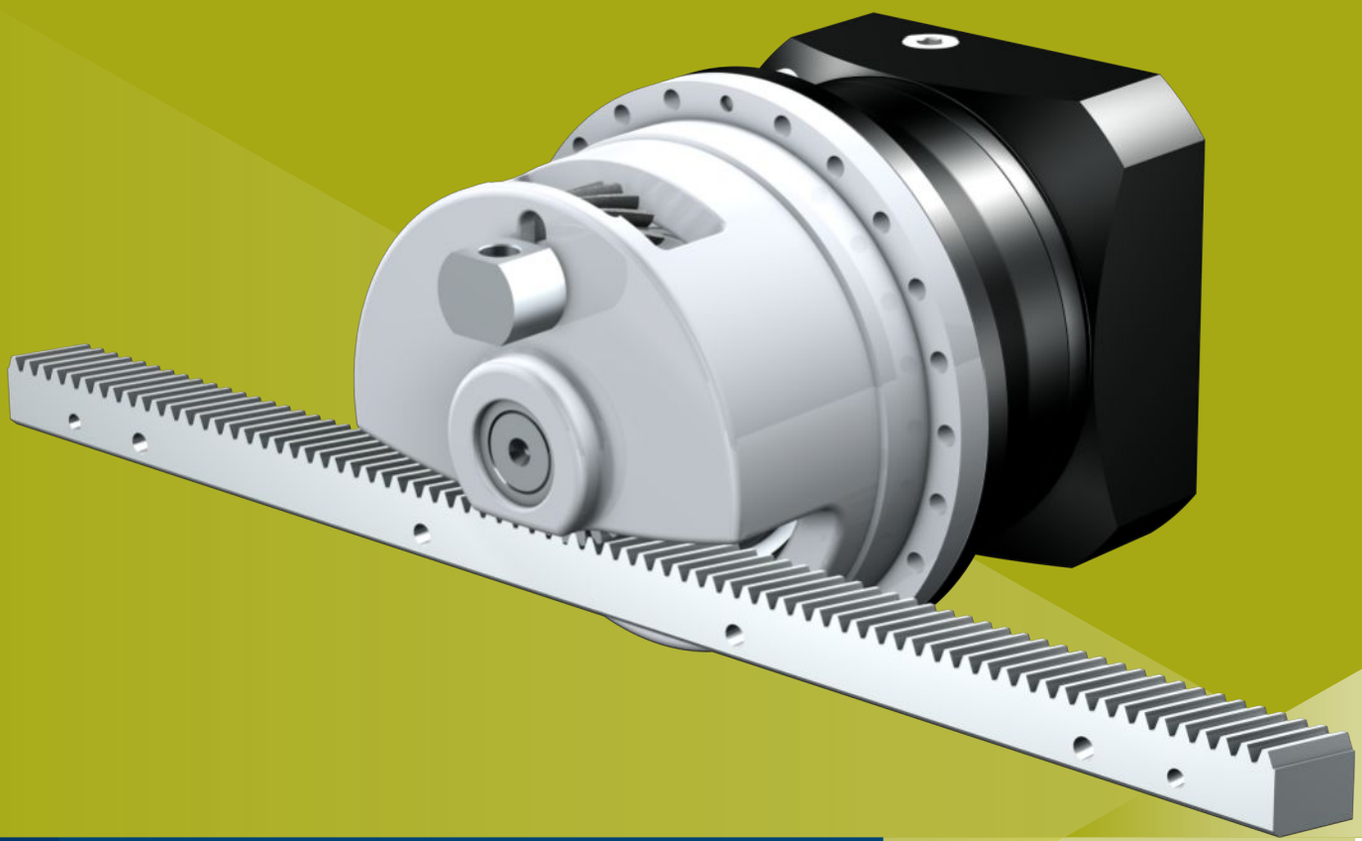
3.7 Entraînements à crémaillère ZVP 78

3.8 Entraînements à crémaillère ZVPE 80

3.9 Entraînements à crémaillère ZVKS 82

3.10 Entraînements à crémaillère ZVKL 84

3.11 Entraînements à crémaillère ZVK 86



3.1 Entraînements à crémaillère ZTRSPH

Réducteurs planétaires de précision High-Performance avec cloche de roulement de support

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu linéaire	★★★★★
Gamme de prix	€€€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Concentricité ≤ 10 µm (option)	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZTRS2_PH731	2	23	16	1,3 – 2,6	7 – 21
ZTRS2_PH732	2	23	16	0,18 – 0,96	7 – 21
ZTRS3_PH731	3	17	20	1,4 – 2,8	8 – 24
ZTRS3_PH732	3	17	20	0,2 – 1,1	8 – 24
ZTRS3_PH831	3	26 – 32	27 – 28	1,7 – 4,7	12 – 44
ZTRS3_PH832	3	26 – 32	27 – 28	0,26 – 1,5	12 – 44
ZTRS4_PH831	4	20	33 – 45	1,8 – 3,9	12 – 37
ZTRS4_PH832	4	20	33 – 45	0,27 – 1,3	12 – 37
ZTRS5_PH831	5	16	33 – 49	1,8 – 3,9	12 – 37
ZTRS5_PH832	5	16	33 – 49	0,27 – 1,3	12 – 37
ZTRS5_PH932	5	20	77	0,42 – 1,4	46
ZTRS6_PH932	6	16 – 20	61 – 77	0,4 – 1,7	44 – 56
ZTRS8_PH932	8	15	71 – 79	0,5 – 1,7	56
ZTRS8_PH1032	8	19	86 – 93	0,63 – 1,4	70
ZTRS10_PH1032	10	15	87 – 94	0,63 – 1,4	69

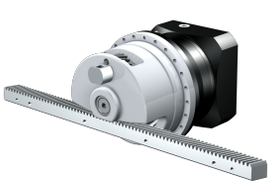
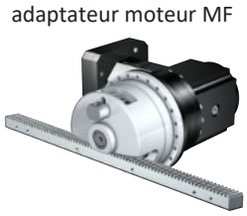
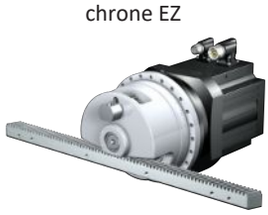
Jeu linéaire	
Standard	✓
Réduit	✓

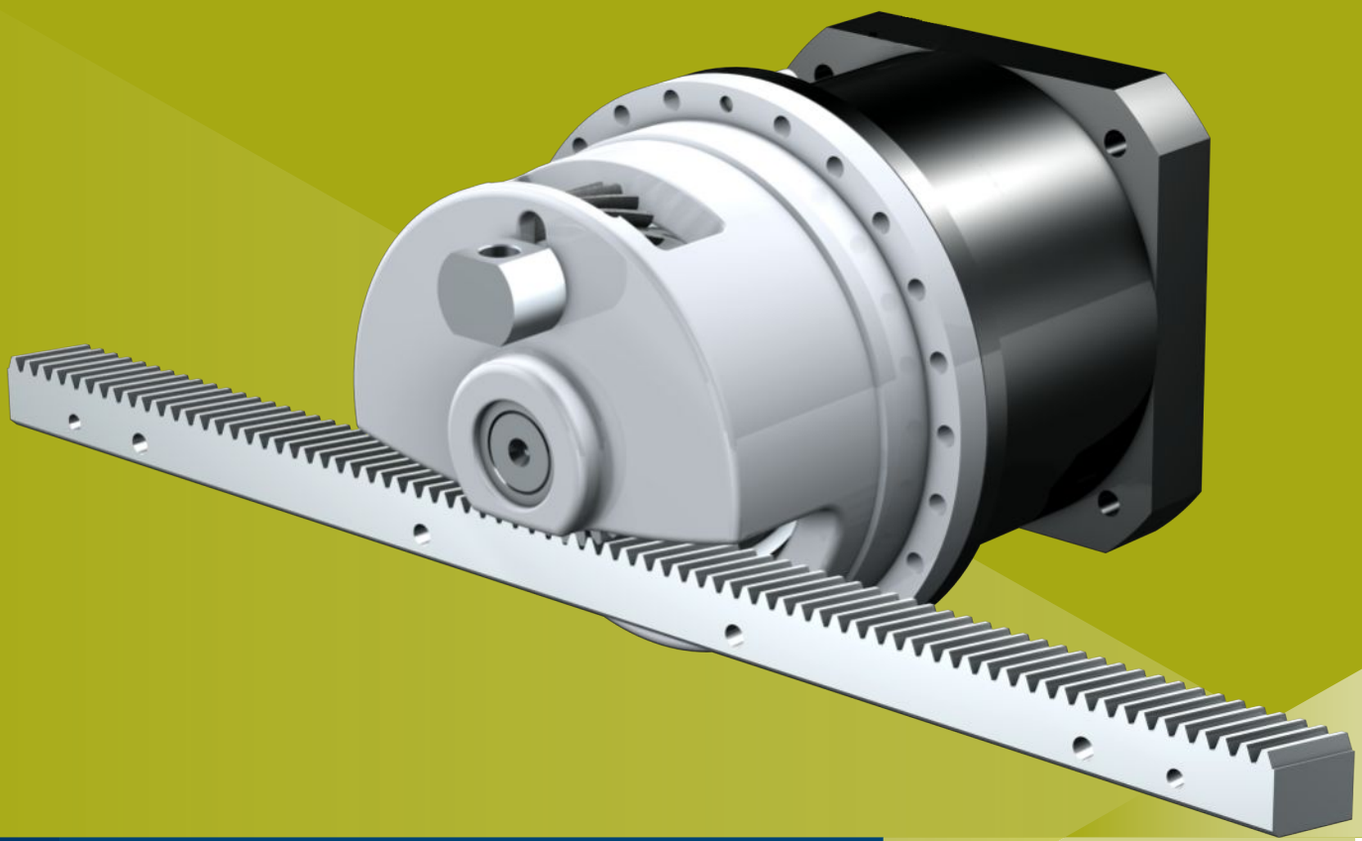
Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Accessoires	
Pignon en feutre pour la lubrification	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Couple conique KX avec adaptateur moteur MF	Couple conique K avec adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ
				
http://www.stoeber.de/fr/ZTRSPHME	Sur demande	Sur demande	Sur demande	Sur demande



3.2 Entraînements à crémaillère ZTRSPHQ

Réducteurs planétaires de précision Quattro-Power
avec cloche de roulement de support

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu linéaire	★★★★☆
Gamme de prix	€€€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Concentricité ≤ 10 µm (option)	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZTRS8_PHQ1032	8	19	124	0,56 – 1,1	70
ZTRS8_PHQ1033	8	19	124	0,06 – 0,31	70
ZTRS10_PHQ1032	10	15	126	0,56 – 1	69
ZTRS10_PHQ1033	10	15	126	0,06 – 0,3	69

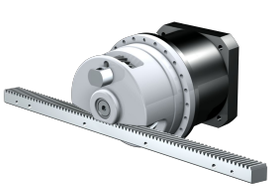
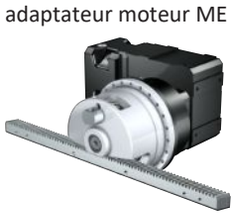
Jeu linéaire	
Standard	✓

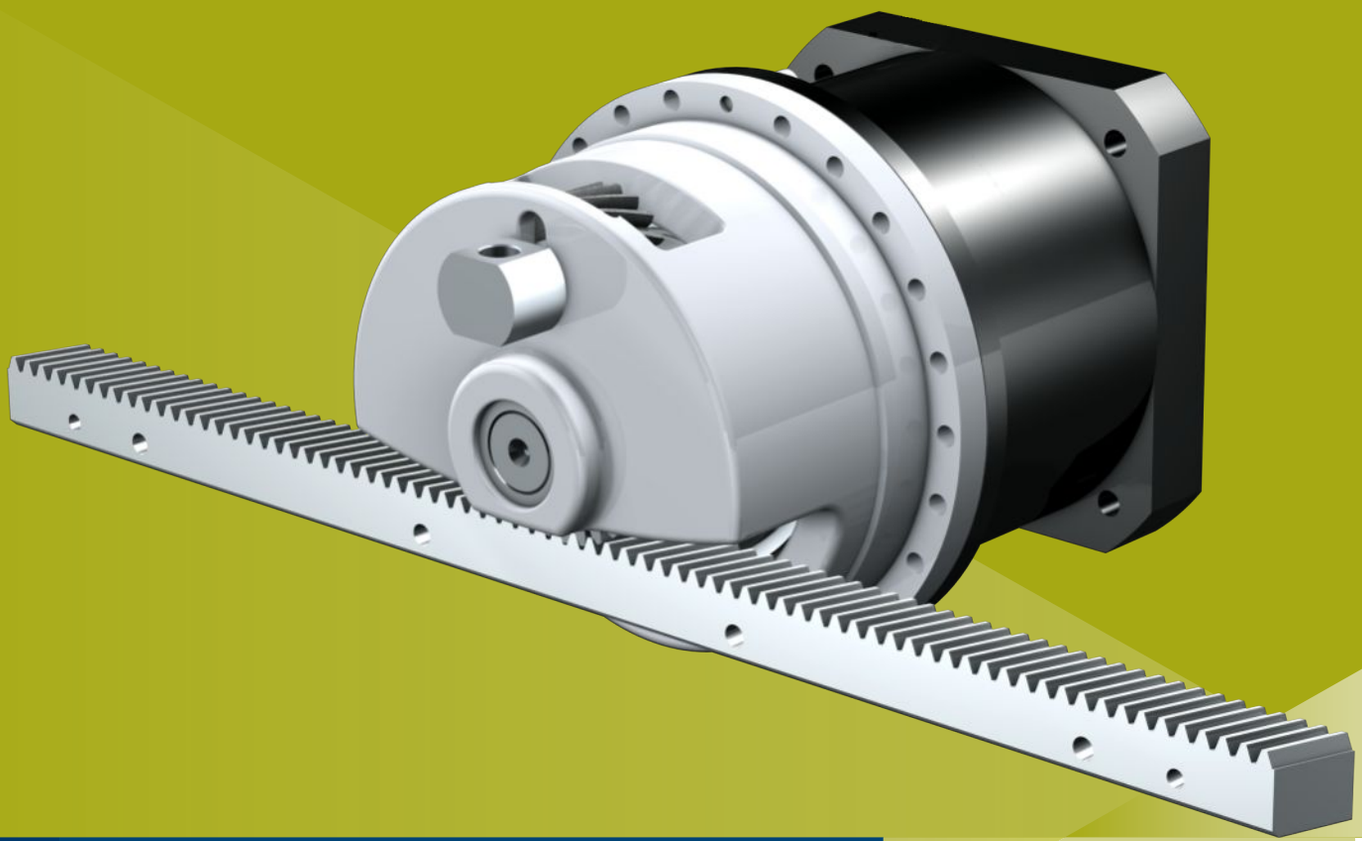
Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Accessoires	
Pignon en feutre pour la lubrification	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Couple conique K avec adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ
			
http://www.stoeber.de/fr/ZTRSPHQME	Sur demande	Sur demande	Sur demande



3.3 Entraînements à crémaillère ZTRSPHV

Réducteurs planétaires de précision High-Performance avec cloche de roulement de support

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu linéaire	★★★★☆
Gamme de prix	€€€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Concentricité ≤ 10 µm (option)	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZTRS5_PHV933	5	20	77	0,21 – 0,41	46
ZTRS6_PHV933	6	16 – 20	61 – 67	0,2 – 0,49	44 – 56
ZTRS8_PHV933	8	15	67	0,25 – 0,49	56
ZTRS8_PHV1033	8	19	93	0,42 – 0,62	70
ZTRS10_PHV1033	10	15	94	0,41 – 0,62	69

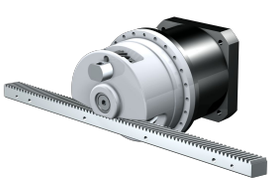
Jeu linéaire	
Standard	✓

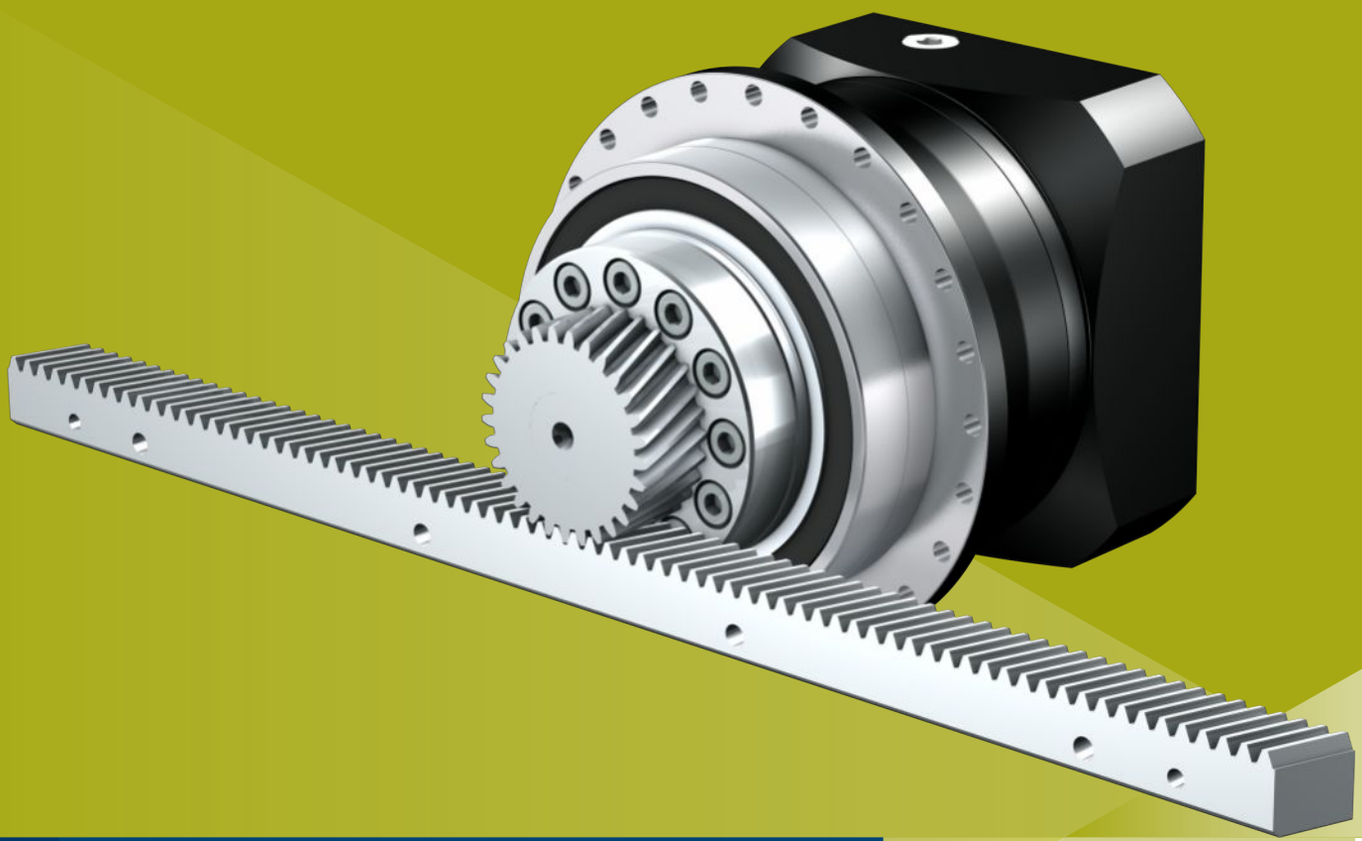
Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Accessoires	
Pignon en feutre pour la lubrification	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Moteur brushless synchrone EZ
	
http://www.stoeber.de/fr/ZTRSPHVME	Sur demande



3.4 Entraînements à crémaillère ZTRPH

Réducteurs planétaires de précision High-Performance avec pignon à bride vissé

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu linéaire	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Concentricité ≤ 10 µm (option)	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZTR2_PH431	2	12 – 16	6,7	0,93 – 2,2	4 – 15
ZTR2_PH432	2	12 – 16	6,5 – 6,7	0,11 – 0,89	4 – 15
ZTR2_PH531	2	12 – 23	6,7 – 11	0,87 – 3,2	4 – 21
ZTR2_PH532	2	12 – 23	6,7 – 11	0,11 – 1,1	4 – 21
ZTR2_PH731	2	12 – 23	6,7 – 15	0,67 – 2,6	4 – 21
ZTR2_PH732	2	12 – 23	6,7 – 15	0,09 – 0,96	4 – 21
ZTR3_PH531	3	12 – 14	9,9 – 10	1,3 – 2,9	6 – 19
ZTR3_PH532	3	12 – 14	9,9 – 10	0,16 – 1	6 – 19
ZTR3_PH731	3	16 – 19	17 – 19	1,3 – 3,2	7 – 26
ZTR3_PH732	3	16 – 19	17 – 19	0,19 – 1,2	7 – 26
ZTR3_PH831	3	19 – 32	21 – 25	1,3 – 4,7	9 – 44
ZTR3_PH832	3	19 – 32	21 – 25	0,19 – 1,5	9 – 44
ZTR4_PH731	4	12	18	1,3 – 2,7	7 – 22
ZTR4_PH732	4	12	18	0,19 – 1	7 – 22
ZTR4_PH831	4	17 – 20	33 – 36	1,5 – 3,9	10 – 37
ZTR4_PH832	4	17 – 20	33 – 36	0,23 – 1,3	10 – 37
ZTR5_PH831	5	12 – 18	29 – 35	1,3 – 4,4	9 – 42
ZTR5_PH832	5	12 – 18	29 – 35	0,2 – 1,4	9 – 42
ZTR5_PH932	5	18 – 19	63 – 67	0,38 – 1,3	42 – 44
ZTR6_PH831	6	15	29 – 33	2 – 4,4	14 – 42
ZTR6_PH832	6	15	29 – 33	0,3 – 1,4	14 – 42
ZTR6_PH932	6	16	56	0,4 – 1,3	44
ZTR6_PH1032	6	16	56	0,4 – 0,89	44
ZTR8_PH1032	8	12	60	0,4 – 0,89	44

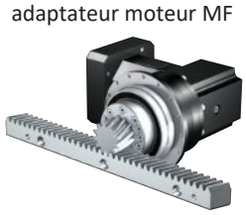
Jeu linéaire	
Standard	✓
Réduit	✓

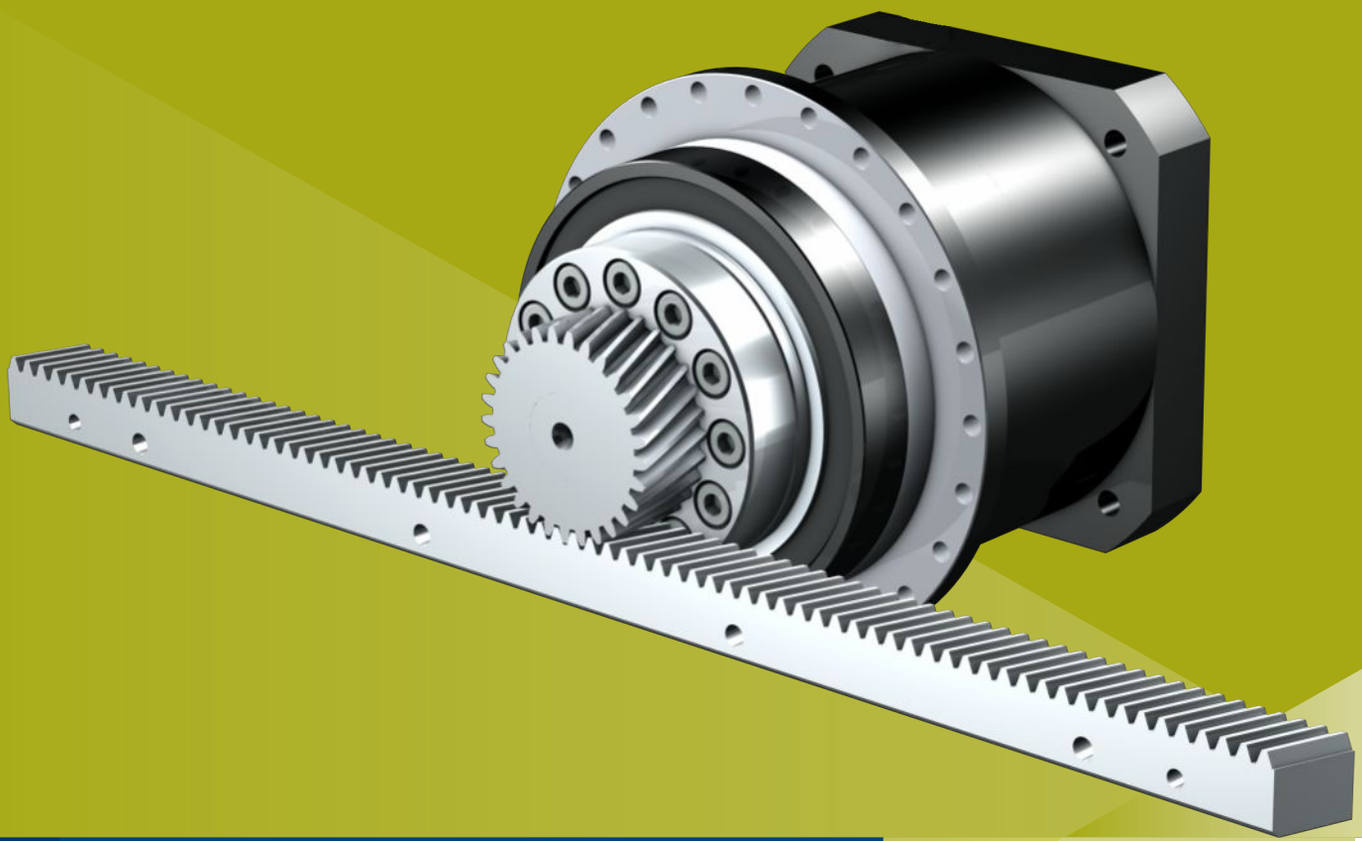
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Couple conique KX avec adaptateur moteur MF	Couple conique K avec adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ
				
http://www.stoeber.de/fr/ZTRPHME	Sur demande	Sur demande	Sur demande	Sur demande



3.5 Entraînements à crémaillère ZTRPHV

Réducteurs planétaires de précision High-Performance avec pignon à bride vissé

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu linéaire	★★★★☆
Gamme de prix	€€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Concentricité ≤ 10 µm (option)	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

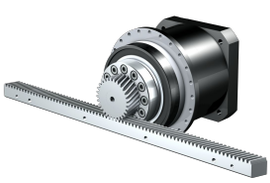
Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZTR5_PHV933	5	18 – 19	63 – 67	0,19 – 0,39	42 – 44
ZTR6_PHV933	6	16	56	0,2 – 0,39	44
ZTR6_PHV1033	6	16	56	0,26 – 0,39	44
ZTR8_PHV1033	8	12	60	0,26 – 0,39	44

Jeu linéaire	
Standard	✓

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Moteur brushless synchrone EZ
	
http://www.stoeber.de/fr/ZTRPHVME	Sur demande

3.6 Entraînements à crémaillère ZRPH

Réducteurs planétaires de précision High-Performance avec pignon vissé

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu linéaire	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 5 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZR2_PH331	2	26	2,2	2,3 – 4,6	16 – 32
ZR2_PH332	2	26	2,2	0,23 – 1,2	16 – 32
ZR2_PH431	2	33 – 37	2,9 – 4,9	2,6 – 5,1	10 – 34
ZR2_PH432	2	33 – 37	2,8 – 4,6	0,29 – 2,1	10 – 34
ZR2_PH531	2	40	6,8 – 8,1	2,9 – 5,6	12 – 37
ZR2_PH532	2	40	6,8 – 8,1	0,36 – 1,9	12 – 37
ZR3_PH531	3	30	6 – 7,7	3,3 – 6,3	14 – 42
ZR3_PH532	3	30	6 – 7,7	0,4 – 2,2	14 – 42
ZR3_PH731	3	35 – 40	9 – 16	2,9 – 6,7	16 – 56
ZR3_PH732	3	35 – 40	8,6 – 16	0,41 – 2,5	16 – 56
ZR4_PH731	4	30	9 – 14	3,3 – 6,7	19 – 56
ZR4_PH732	4	30	8,6 – 14	0,47 – 2,5	19 – 56

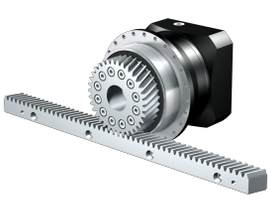
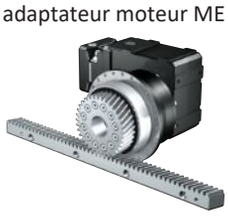
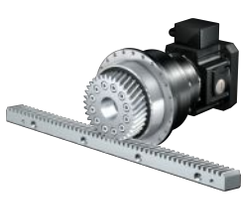
Jeu linéaire	
Standard	✓
Réduit	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Couple conique KX avec adaptateur moteur MF	Couple conique K avec adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ
				
http://www.stoeber.de/fr/ZRPHME	Sur demande	Sur demande	Sur demande	Sur demande

3.7 Entraînements à crémaillère ZVP

Réducteurs planétaires de précision avec pignon creux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu linéaire	★★★★★
Gamme de prix	€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 6 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZV2_P331	2	16	1,7 – 2	1,4 – 4,1	10 – 20
ZV2_P332	2	16	1,7 – 2	0,14 – 1,2	15 – 25
ZV2_P431	2	20	3,2 – 4,8	1,8 – 4,4	12 – 25
ZV2_P432	2	20	3,2 – 4,8	0,18 – 1,3	19 – 31
ZV2_P531	2	25	5,1 – 9,6	1,9 – 4,6	8 – 23
ZV2_P532	2	25	5,1 – 9,6	0,22 – 1,4	15 – 31
ZV3_P531	3	18	5,2 – 11	2,1 – 5	8 – 25
ZV3_P532	3	18	5,2 – 11	0,24 – 1,5	17 – 33
ZV3_P731	3	22	7 – 14	2,2 – 4,9	10 – 31
ZV3_P732	3	22	7 – 14	0,26 – 1,5	20 – 41
ZV4_P731	4	18	7,3 – 15	2,4 – 5,3	11 – 33
ZV4_P732	4	18	7,3 – 15	0,28 – 1,7	22 – 44

Jeu linéaire	
Standard	✓
Réduit	✓

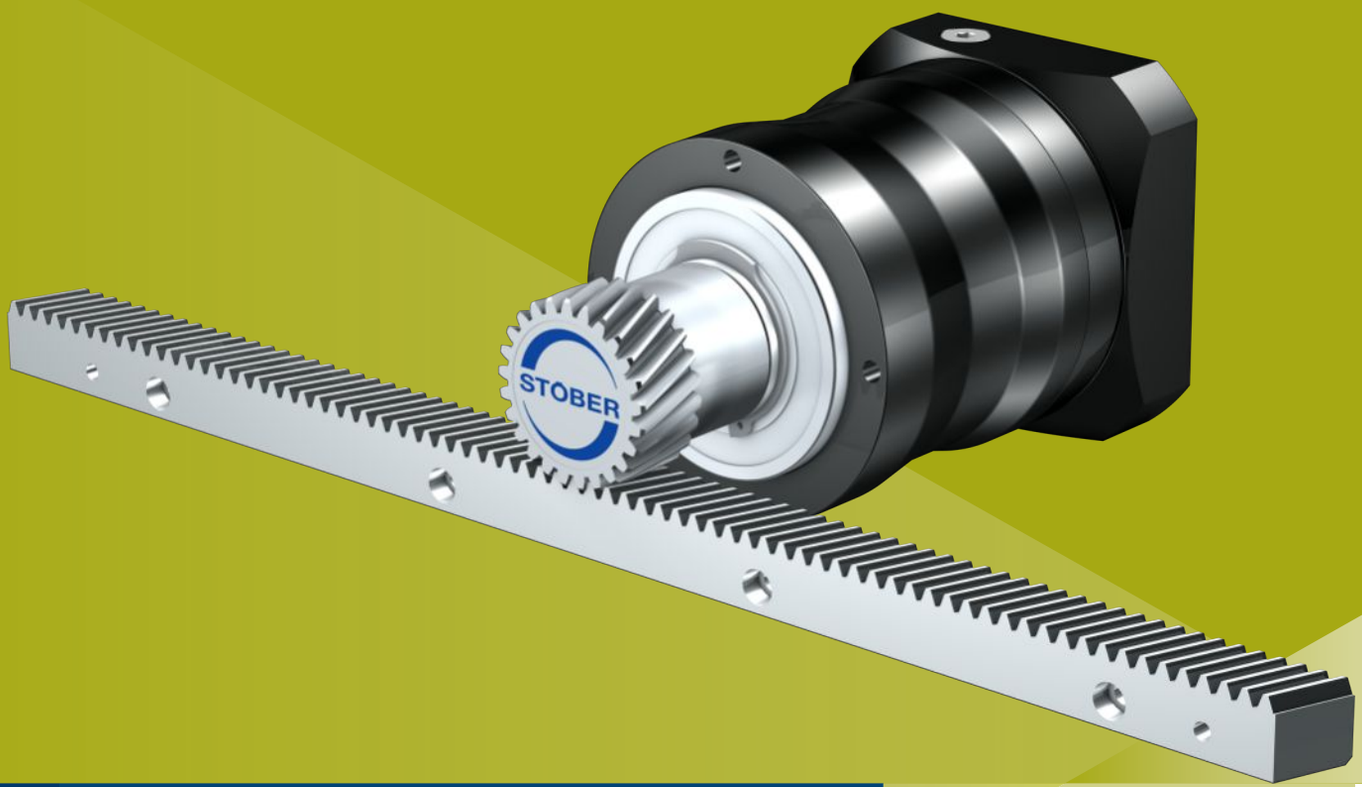
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt (MF/MFL)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur	Couple conique KX avec adaptateur moteur MF	Couple conique K avec adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ	Moteur Lean LM
http://www.stoeber.de/fr/ZVPME	Sur demande	Sur demande	Sur demande	Sur demande	Sur demande



3.8 Entraînements à crémaillère ZVPE

Réducteurs planétaires de précision avec pignon creux à prix avantageux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu linéaire	★★☆☆☆
Gamme de prix	€
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité linéaire	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 6 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

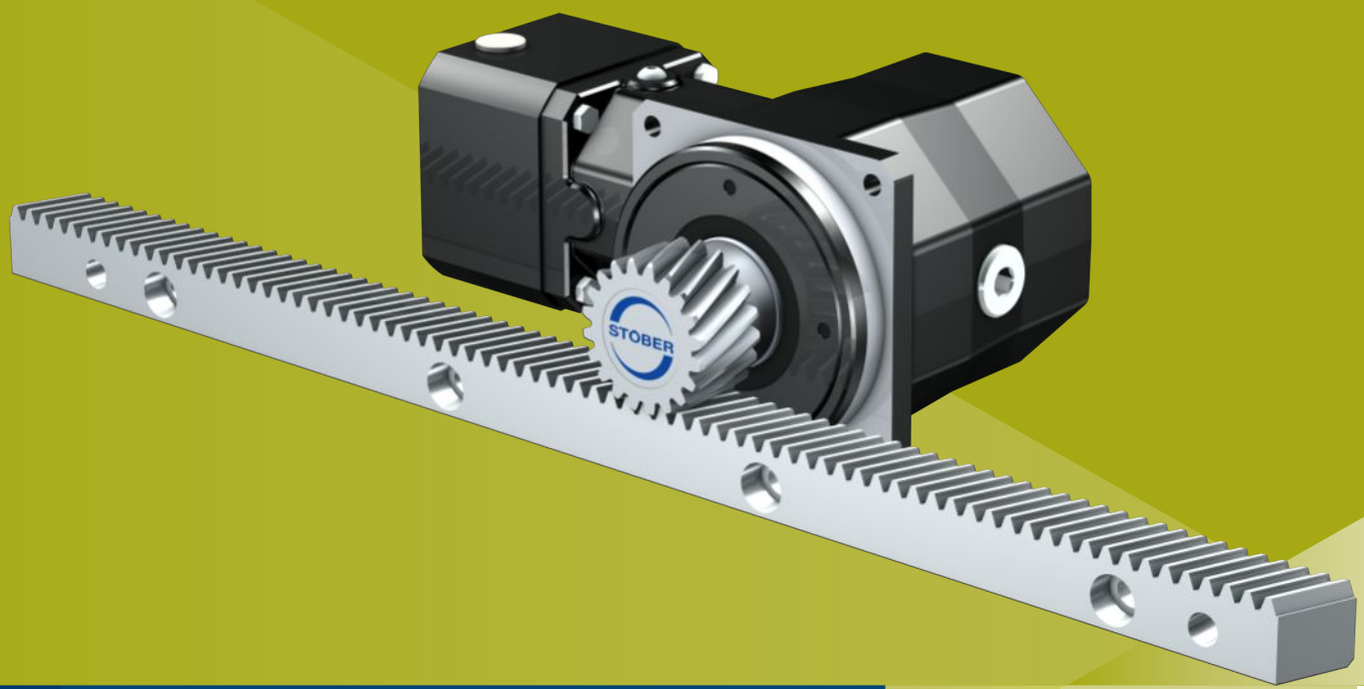
Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZV2_PE321	2	16	1,7 – 1,9	1,2 – 3,6	40
ZV2_PE322	2	16	1,7 – 1,9	0,14 – 0,89	49
ZV2_PE421	2	20	2,1 – 2,7	1,3 – 4,1	49
ZV2_PE422	2	20	2,1 – 2,7	0,16 – 0,97	62
ZV2_PE521	2	25	3,8 – 6,1	1,4 – 4,2	62
ZV2_PE522	2	25	3,8 – 6,1	0,17 – 1	77
ZV3_PE521	3	18	3,9 – 5,8	1,5 – 4,5	67
ZV3_PE522	3	18	3,9 – 5,8	0,18 – 1,1	83

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME	Moteur brushless synchrone EZ	Moteur Lean LM
http://www.stoeber.de/fr/ZVPEME	Sur demande	Sur demande



3.9 Entraînements à crémaillère ZVKS

Servoréducteurs à couple conique avec pignon creux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu linéaire	★★★☆☆
Gamme de prix	€€€
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité linéaire	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 6 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

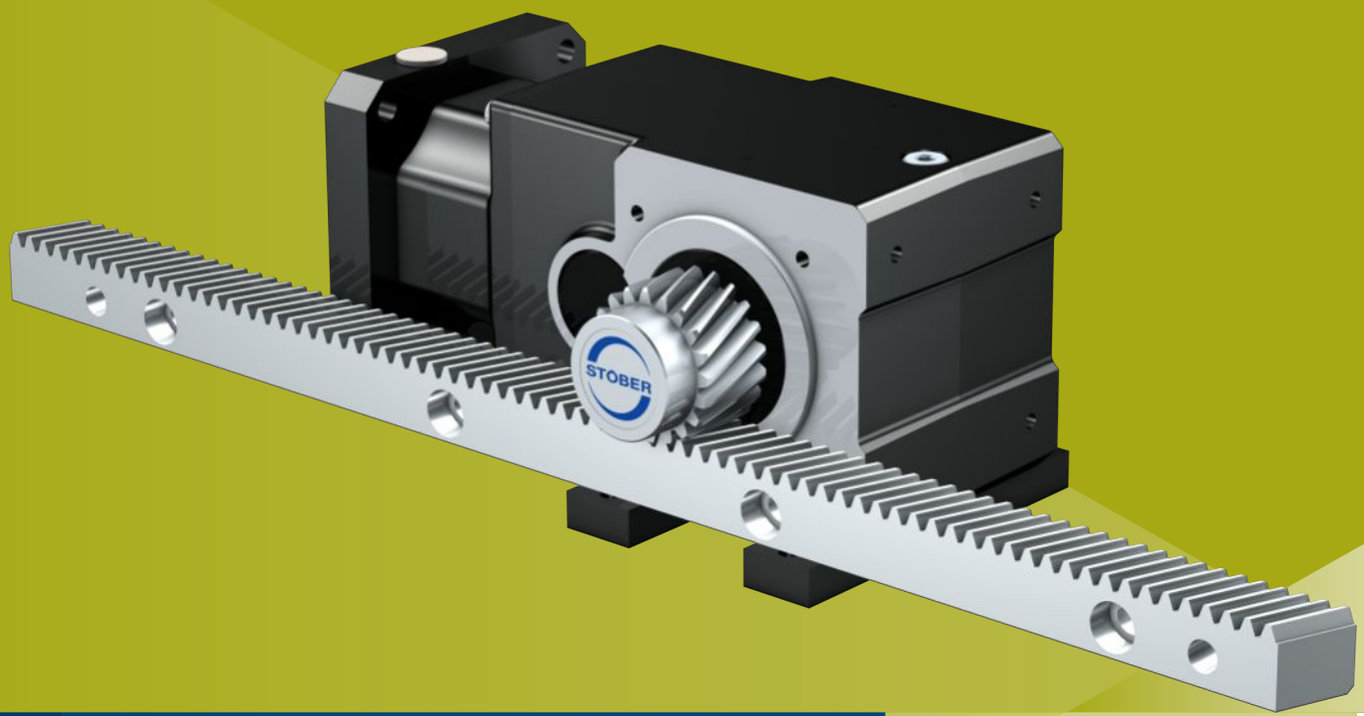
Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZV2_KS402	2	20	3,2 – 4,2	0,67 – 2,2	37
ZV2_KS403	2	20	3,2 – 4,2	0,07 – 0,56	37
ZV2_KS502	2	25	5 – 7,5	0,83 – 2,5	39
ZV2_KS503	2	25	5 – 7,5	0,08 – 0,69	39
ZV3_KS502	3	18	5,2 – 7	0,9 – 2,8	42
ZV3_KS503	3	18	5,2 – 7	0,09 – 0,75	42
ZV3_KS702	3	22	6,4 – 11	1,1 – 2,8	41
ZV3_KS703	3	22	6,4 – 11	0,11 – 0,92	41
ZV4_KS702	4	18	6,7 – 10	1,2 – 3	44
ZV4_KS703	4	18	6,7 – 10	0,12 – 1	44

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME/MEL)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur ME	Moteur brushless synchrone EZ
http://www.stoeber.de/fr/ZVKSME	Sur demande



3.10 Entraînements à crémaillère ZVKL

Réducteurs à couple conique compacts avec pignon creux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu linéaire	★☆☆☆☆
Gamme de prix	€
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité linéaire	★☆☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 6 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

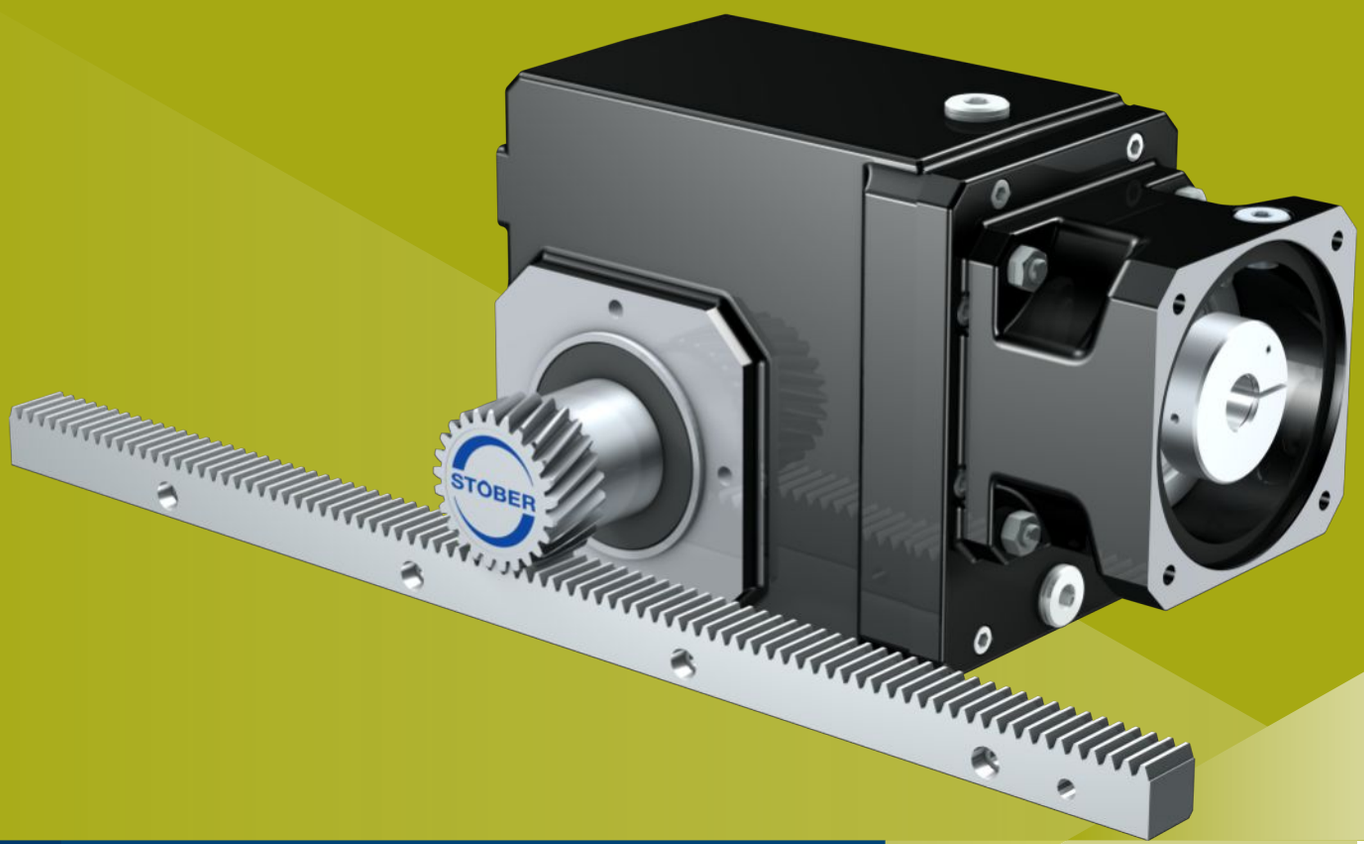
Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZV2_KL102	2	16	1,3 – 1,5	0,33 – 2,2	99 – 123
ZV2_KL202	2	20	2,3 – 2,7	0,42 – 2,8	99 – 123

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓

Options d'entrée

Adaptateur moteur MQ	Moteur brushless synchrone EZ	Moteur Lean LM
http://www.stoeber.de/fr/ZVKLMQ	Sur demande	Sur demande



3.11 Entraînements à crémaillère ZVK

Réducteurs à couple conique très rigides avec pignon creux

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu linéaire	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité linéaire	★☆☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Solution d'entraînement prête au montage	✓
Qualité de denture du pignon 6 (DIN 3962)	✓
Denture hélicoïdale	✓
Cémentés et rectifiés	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

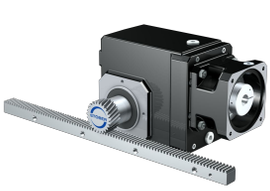
Caractéristiques techniques

Type	m_n [mm]	z	F_{f2acc} [kN]	$v_{f2maxZB}$ [m/s]	Δs [µm]
ZV2_K102	2	20	2,8 – 4,9	0,22 – 2,8	37 – 74
ZV2_K202	2	25	3,8 – 8,3	0,26 – 3,1	12 – 77
ZV2_K203	2	25	5,2 – 8,3	0,07 – 0,46	19 – 77
ZV2_K302	2	25	5,2 – 10	0,24 – 2,8	12 – 77
ZV2_K303	2	25	5,2 – 10	0,06 – 0,51	19 – 77
ZV3_K202	3	18	3,5 – 7,7	0,28 – 3,4	12 – 83
ZV3_K203	3	18	5,4 – 7,7	0,07 – 0,49	21 – 83
ZV3_K302	3	18	5,3 – 11	0,26 – 3	12 – 83
ZV3_K303	3	18	5,3 – 11	0,07 – 0,55	21 – 83
ZV3_K402	3	22	6,6 – 15	0,29 – 3,5	15 – 102
ZV3_K403	3	22	6,6 – 15	0,07 – 0,62	25 – 102
ZV4_K402	4	18	6,9 – 15	0,32 – 3,8	17 – 111
ZV4_K403	4	18	6,9 – 15	0,08 – 0,68	28 – 111

Denture de pignon	
Denture hélicoïdale	✓

Version adaptateur moteur	
Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt (ME)	✓
Adaptateur moteur avec accouplement enfichable (MQ)	✓
Adaptateur moteur avec frein ServoStop (MB)	✓

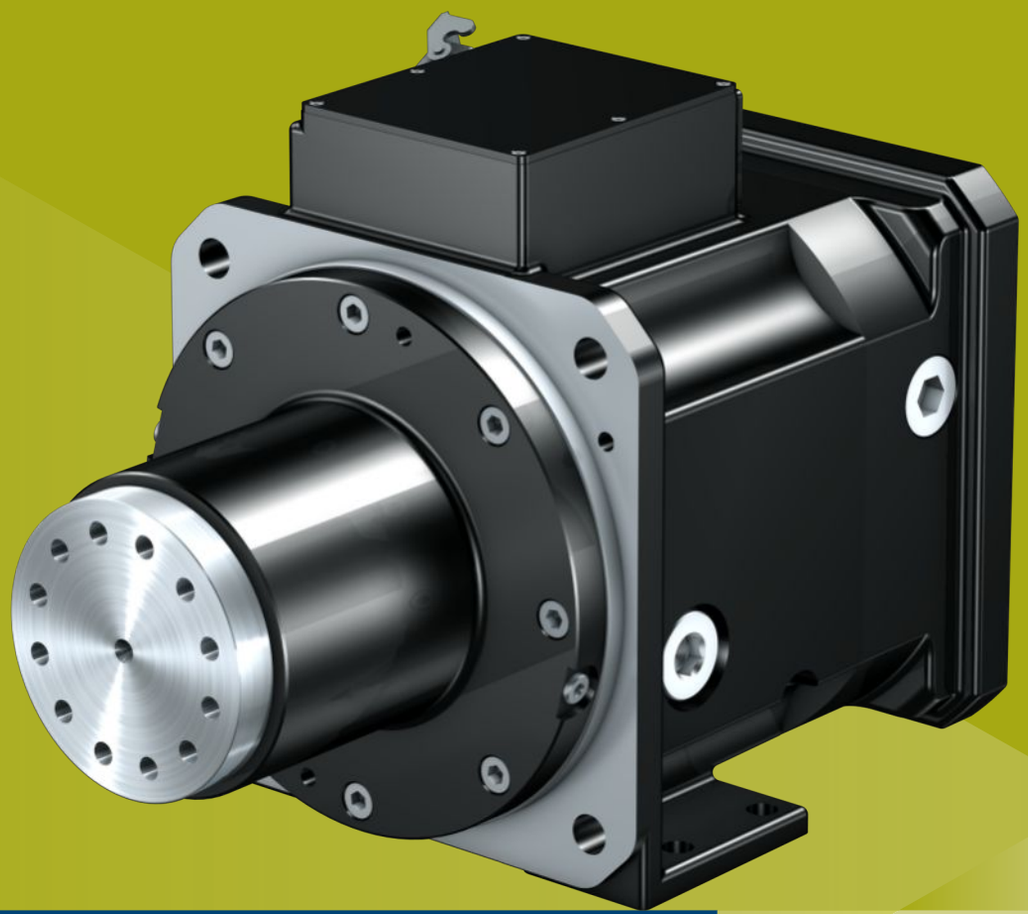
Options d'entrée

Adaptateur moteur ME	Adaptateur moteur MB	Moteur brushless synchrone EZ	Moteur Lean LM
			
http://www.stoeber.de/fr/ZVKME	Sur demande	Sur demande	Sur demande

4 Boîtes à deux vitesses

Table des matières

4.1 Boîtes à deux vitesses PS 90



4.1 Boîtes à deux vitesses PS

Boîtes à deux vitesses PS avec prise directe à pertes réduites

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★★
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★☆
Passage rapide d'une vitesse de rotation élevée à un couple élevé	✓
Réducteur planétaire à denture hélicoïdale haute précision	✓
Prise directe à pertes réduites	✓
Lubrification par immersion ou lubrification par circulation (option)	✓
Regard d'huile ou indicateur de niveau d'huile (option)	✓
Adaptateur moteur pour le montage aisé et en toute sécurité de différents moteurs d'arbre principal	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	n_{1max} [tr/min]	$P_{N,GB}$ [kW]	M_{2max} [Nm]	M_{2N} [Nm]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]
PS2501	1 – 5,5	2500 – 10000	39	2200	1375	20 – 30
PS2501	1 – 4	2500 – 10000	47	1600	1200	20 – 30
PS3001	1 – 5,5	2500 – 10000	39	2200	1375	20 – 30
PS3001	1 – 4	2500 – 10000	47	1600	1200	20 – 30

Modèle de carter	
Faible écartement entre les roulements	✓
Écartement moyen entre les roulements	✓
Grand écartement entre les roulements	✓

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec deux clavettes	✓

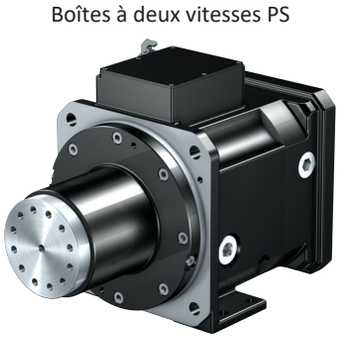
Modèle de roulement	
Roulement normal (roulement à billes à gorge profonde)	✓
Roulement à renfort axial (roulement à billes à contact oblique)	✓
Roulement à renfort radial (roulement à rouleaux cylindriques)	✓

Lubrification	
Lubrification par immersion	✓
Lubrification par circulation	✓

Modèle de carter	**S**	**M**	**S**	**M**	**M**	**L**
Modèle d'arbre	**G**		**P**		**F**	
Modèle de roulement						
R	SGR	–	SPR	–	–	–
S	SGS	MGS	API	MPS	MFS	–
Z	–	MGZ	–	MPZ	MFZ	LFZ

Informations supplémentaires

Boîtes à deux vitesses PS



http://www.stoeber.de/fr/PS

5 Motoréducteurs brushless synchrones EZ

Table des matières

5.1 Motoréducteurs planétaires P 94

5.2 Motoréducteurs planétaires PH 96

5.3 Motoréducteurs planétaires PHQ 98

5.4 Motoréducteurs planétaires PHV 100

5.5 Motoréducteurs planétaires PE 102

5.6 Motoréducteurs coaxiaux C 104

5.7 Motoréducteurs à arbres parallèles F 106

5.8 Motoréducteurs brushless à couple conique KS 108

5.9 Motoréducteurs planétaires PKX 110

5.10 Motoréducteurs planétaires PK 112

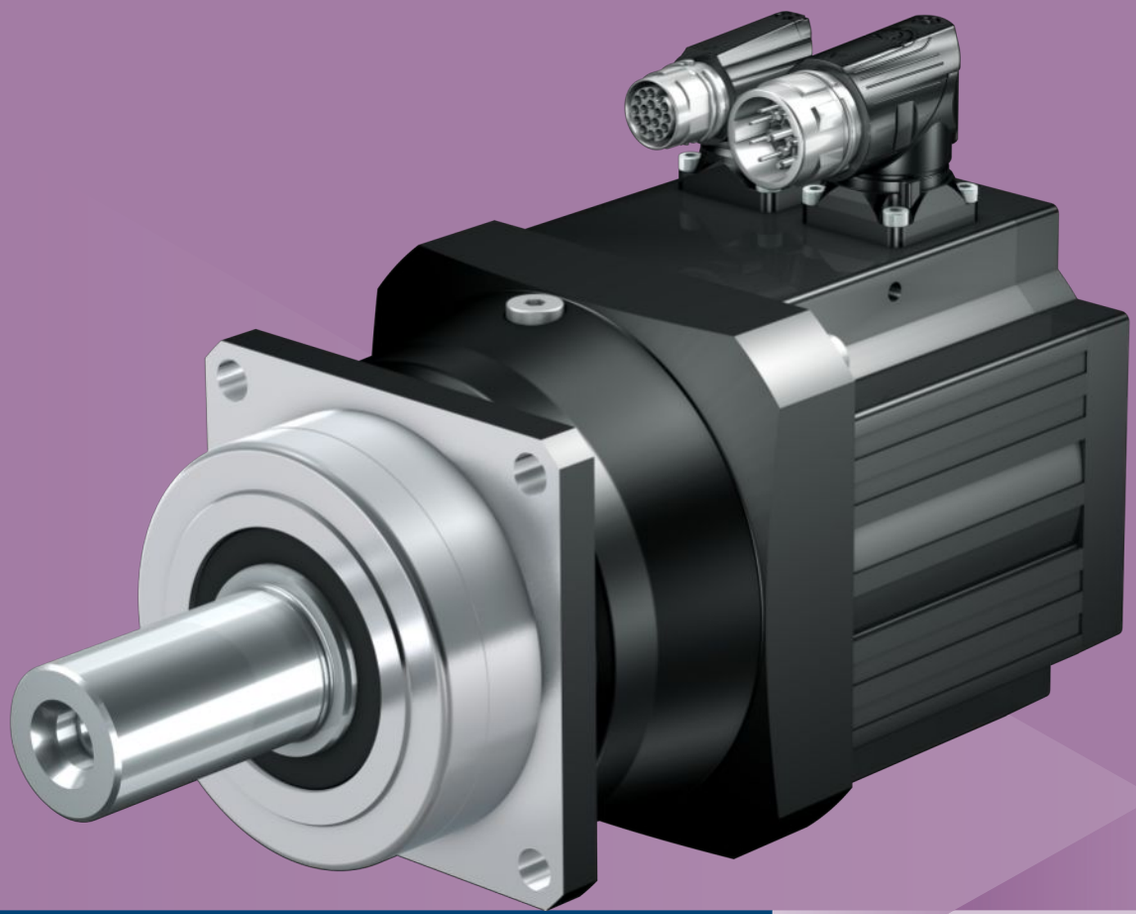
5.11 Motoréducteurs planétaires PHKX 114

5.12 Motoréducteurs planétaires PHK 116

5.13 Motoréducteurs planétaires PHQK 118

5.14 Motoréducteurs à couple conique KL 120

5.15 Motoréducteurs à couple conique K 122



5.1 Motoréducteurs planétaires P

Motoréducteurs planétaires à denture hélicoïdale de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P231	4 – 10	11 – 25	3,7 – 11	8000	6	1,6 – 1,9
P232	16	24	14	8000	8	1,8
P331	3 – 10	15 – 75	4,9 – 38	7000 – 8000	2 – 4	4,4 – 5,5
P332	12 – 50	32 – 75	11 – 52	8000	3 – 5	4,6 – 5,3
P431	3 – 10	47 – 139	13 – 104	6000 – 8000	2 – 4	9,1 – 13
P432	12 – 80	32 – 134	11 – 100	7000 – 8000	3 – 5	9,6 – 13
P531	3 – 10	58 – 350	23 – 205	5000 – 7000	1 – 3	25 – 35
P532	12 – 80	97 – 355	32 – 266	6000 – 8000	2 – 4	25 – 33
P731	3 – 10	194 – 805	77 – 513	4000 – 6000	1 – 3	55 – 69
P732	12 – 80	228 – 805	91 – 574	5000 – 7000	2 – 4	57 – 65
P831	4 – 10	776 – 1500	256 – 641	3500 – 4500	1 – 3	150 – 187
P832	12 – 100	608 – 1840	237 – 1256	4500 – 6000	2 – 4	148 – 177
P932	16 – 70	2204 – 3450	733 – 2294	3500 – 4500	4	372 – 407

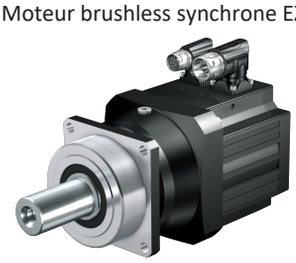
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Exécution moteur	[▷ 8.1]

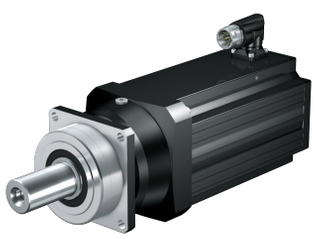
Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

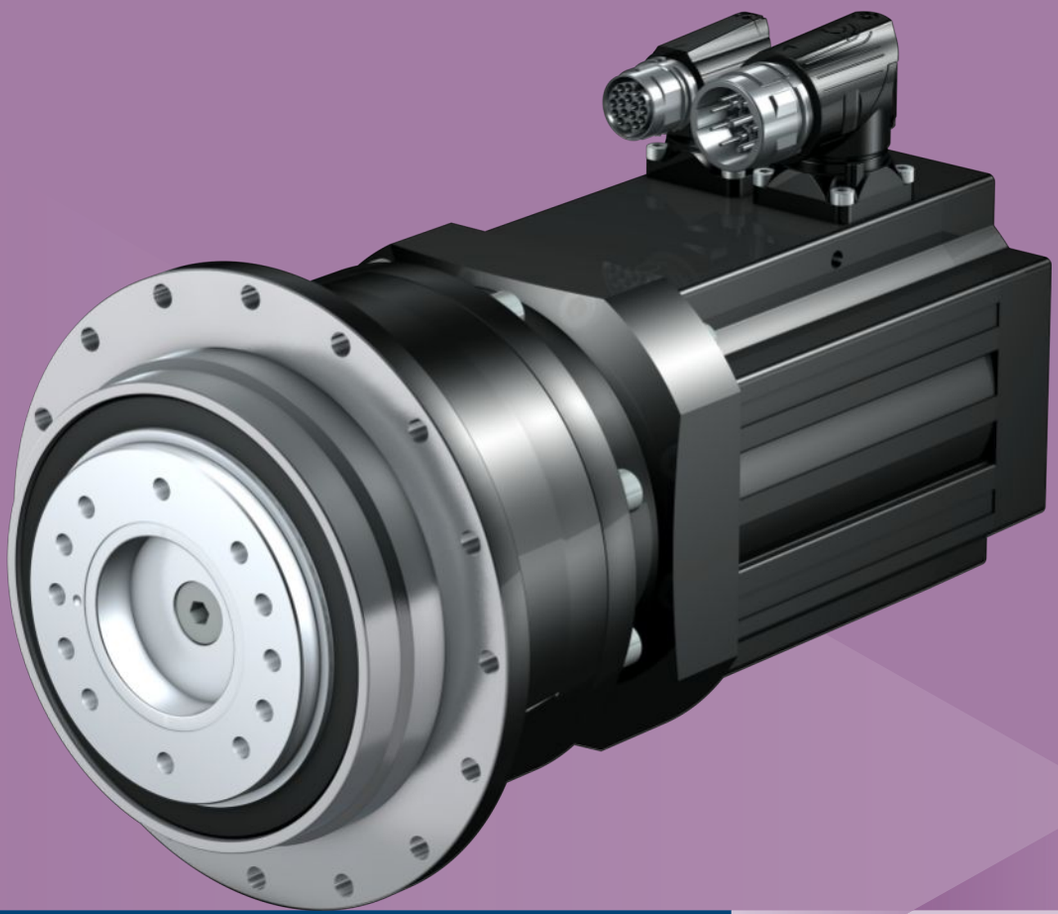


http://www.stoeber.de/fr/PEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/PLM



5.2 Motoréducteurs planétaires PH

Motoréducteurs planétaires de précision à haute performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH331	5 – 10	24 – 77	8,1 – 35	8000	2 – 4	9,2 – 15
PH332	20 – 50	52 – 80	18 – 51	8000	2 – 4	9 – 14
PH431	4 – 10	57 – 172	18 – 103	5000 – 7000	1 – 3	21 – 39
PH432	16 – 70	65 – 161	22 – 114	8000	1 – 3	27 – 32
PH531	4 – 10	134 – 385	42 – 203	5000 – 6500	1 – 3	53 – 100
PH532	16 – 70	158 – 385	52 – 285	7000 – 8000	1 – 3	70 – 86
PH731	4 – 10	192 – 882	80 – 444	4000 – 5000	1 – 3	125 – 243
PH732	16 – 70	298 – 866	115 – 651	6000 – 7000	1 – 3	154 – 202
PH831	4 – 10	787 – 1392	254 – 635	3500 – 4000	1 – 3	344 – 620
PH832	16 – 100	744 – 2100	294 – 1604	4500 – 6000	1 – 3	333 – 526
PH932	16 – 60	2790 – 5000	984 – 2951	3000 – 4500	3	1057 – 1212
PH1032	24 – 60	4464 – 7500	1475 – 3688	3500 – 4500	3	1602 – 1753

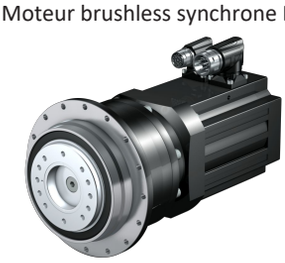
Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

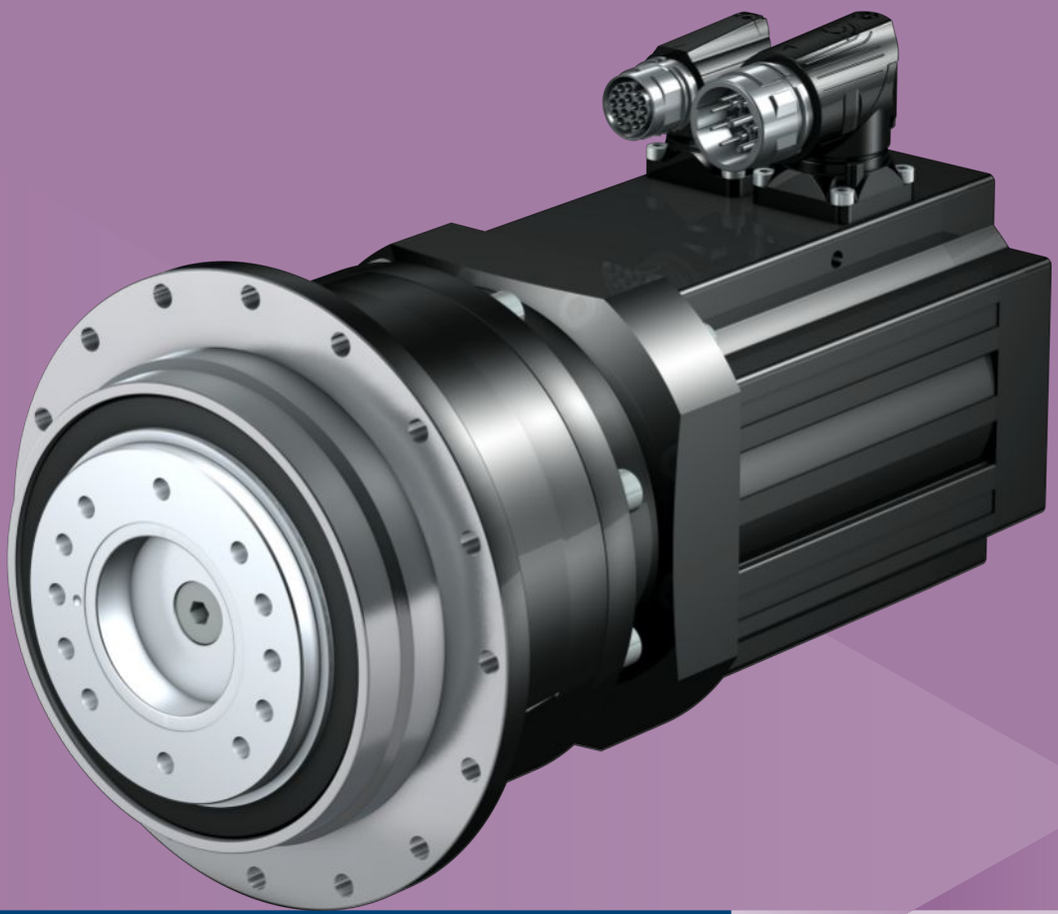
Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PHEZ



5.3 Motoréducteurs planétaires PHQ

Quattro Power pour une puissance volumique maximale

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel (1/2 rapports)	✓
Puissance volumique élevée	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulement de sortie à renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHQ431	5,5	84 – 200	23 – 84	6000	1 – 3	44
PHQ432	22 – 55	72 – 200	24 – 125	8000	1 – 3	38 – 41
PHQ531	5,5	216 – 549	76 – 159	5000	1 – 3	107
PHQ532	22 – 55	174 – 540	57 – 391	7000 – 8000	1 – 3	95 – 103
PHQ731	5,5	528 – 1050	196 – 349	5000	1 – 3	235
PHQ732	22 – 55	409 – 1050	158 – 783	6000 – 7000	1 – 3	213 – 226
PHQ733	88 – 220	673 – 1050	222 – 772	6000 – 7000	1 – 3	222 – 224
PHQ832	22 – 55	1023 – 2800	425 – 1898	4500 – 6000	1 – 3	670 – 720
PHQ833	88 – 385	1267 – 2800	372 – 2121	5000 – 6500	1 – 3	699 – 712
PHQ932	24 – 60	3906 – 6000	1449 – 3688	3500 – 4500	3	1149 – 1225
PHQ933	72 – 600	2160 – 6000	896 – 4566	4500 – 6000	3	1145 – 1207
PHQ1033	96 – 240	8640 – 10000	3205 – 7452	3500 – 4500	3	2055 – 2068
PHQ1133	96 – 300	13500 – 22000	5009 – 14278	3500 – 4500	3	3491 – 3533

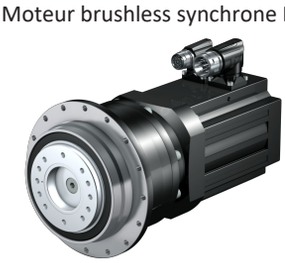
Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓

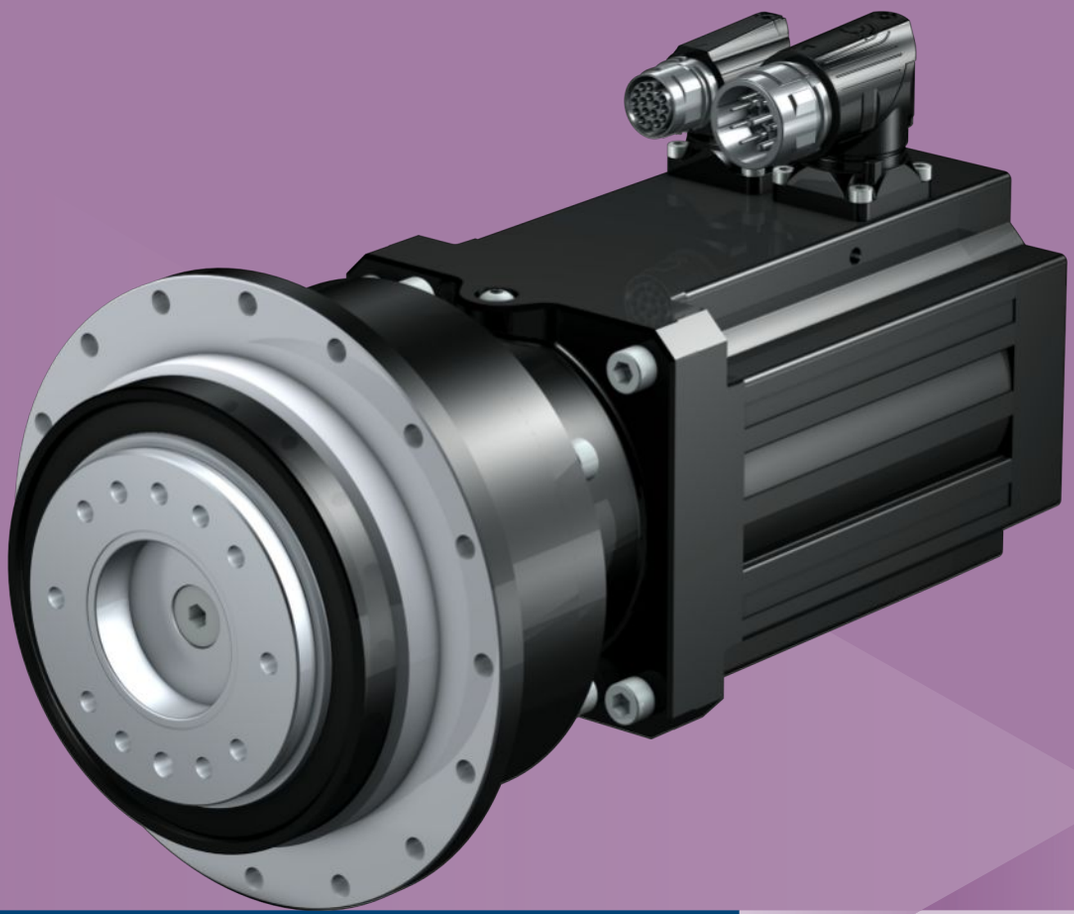
Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PHQEZ



5.4 Motoréducteurs planétaires PHV

Motoréducteurs planétaires de précision à haute performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHV933	61 – 121	1638 – 4250	680 – 3267	4500	3	805 – 850
PHV1033	61 – 91	7500	2646 – 5414	4500	3	1342 – 1370

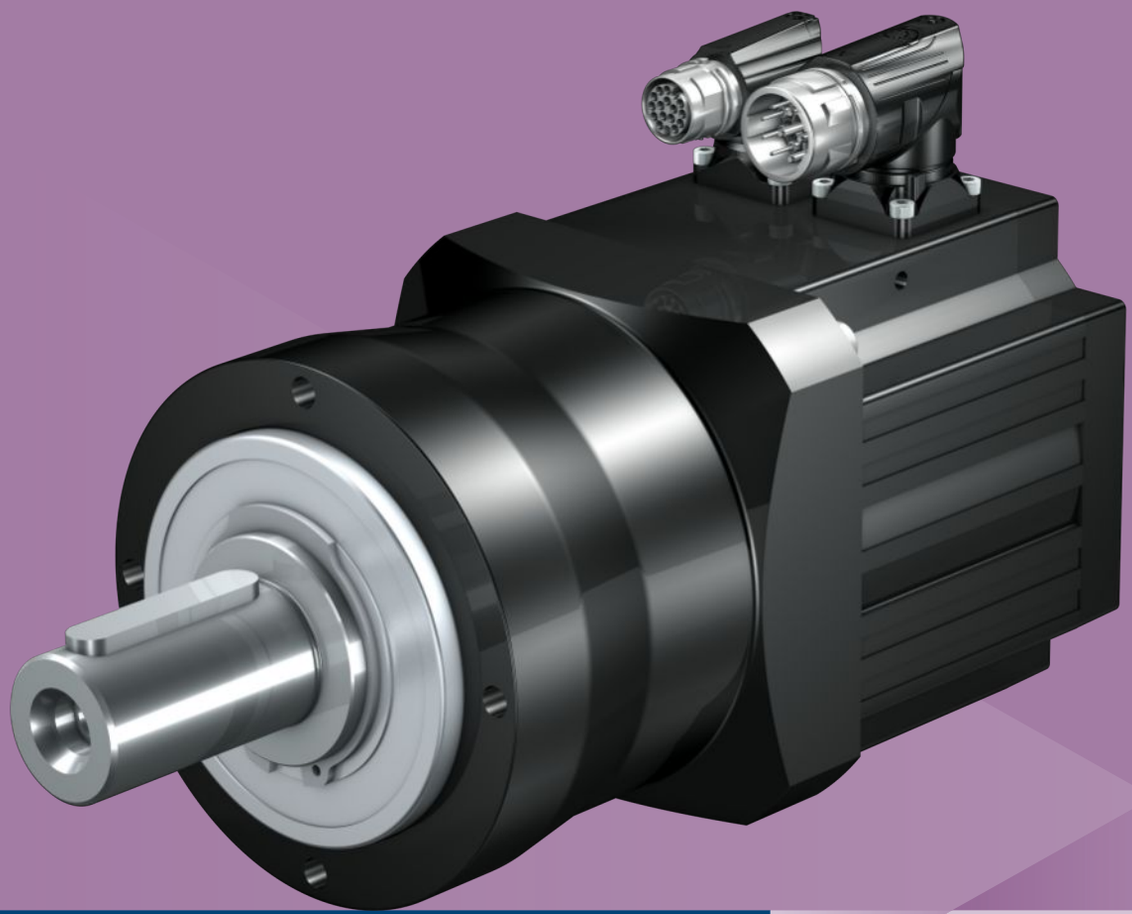
Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Exécution moteur	[8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHVEZ



5.5 Motoréducteurs planétaires PE

Motoréducteurs planétaires à denture hélicoïdale à prix avantageux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Joint sans contact à l'entrée	✓
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PE221	4 – 7	11 – 19	3,7 – 6,5	8000	10	1,3 – 1,5
PE321	3 – 10	11 – 50	3,7 – 21	6000 – 7000	8	3,5 – 4,5
PE322	16 – 25	43 – 50	14 – 23	8000	10	4 – 4,2
PE421	3 – 10	25 – 109	8,7 – 59	5500 – 6000	8	10 – 14
PE422	16 – 50	43 – 104	14 – 52	7000	10	13
PE521	3 – 10	58 – 250	23 – 146	4500 – 5000	8	27 – 37
PE522	16 – 40	129 – 250	43 – 161	6000	10	33

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	

Exécution moteur	[▷ 8.1]

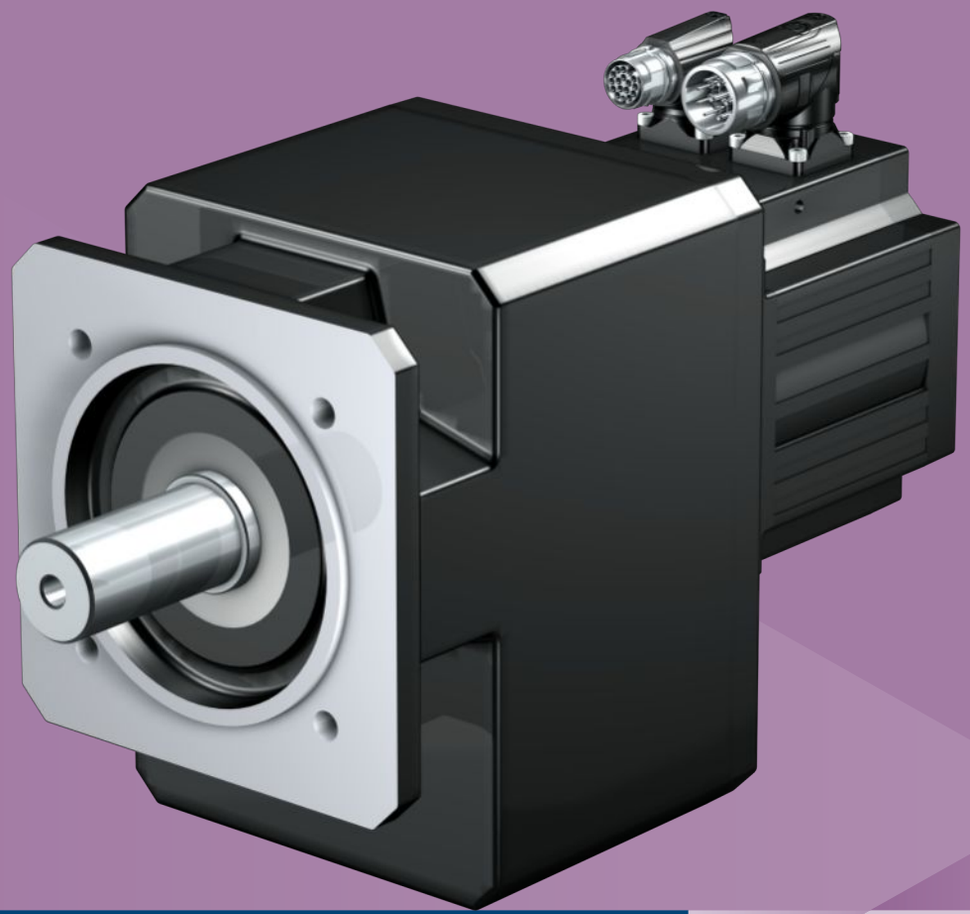
Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PEEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/PELM



5.6 Motoréducteurs coaxiaux

C

Motoréducteurs coaxiaux à denture hélicoïdale compacts

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (C0 – C5)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (sur demande)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
C002	2 – 50	9,7 – 72	3,3 – 55	6000 – 7000	16 – 20	1,3 – 1,6
C102	2 – 70	19 – 138	6,3 – 106	5000 – 6500	15 – 18	3,1 – 3,9
C103	82 – 111	138	74 – 101	6500	15	3,9
C202	2 – 70	52 – 230	22 – 177	4500 – 6500	14 – 17	6 – 8,3
C203	81 – 92	230	129 – 173	6500	14	8,3
C302	2 – 62	114 – 400	43 – 309	4000 – 6000	13 – 16	7,1 – 8,7
C303	81 – 137	350 – 400	131 – 264	6000	13	8,7
C402	2 – 70	186 – 600	58 – 462	3500 – 5500	12 – 15	17 – 22
C403	81 – 90	550 – 600	363 – 406	5500	12	22
C502	2 – 70	184 – 920	65 – 698	3200 – 5000	12 – 14	21 – 23
C503	81 – 135	850 – 920	362 – 616	5000	12	23
C612	4,2 – 69	629 – 1650	261 – 1257	3000 – 4500	10	74
C613	49 – 213	913 – 1650	341 – 1262	4500	10	74
C712	8,5 – 70	796 – 2760	330 – 1918	3500 – 4500	10	122
C713	51 – 223	1548 – 2760	642 – 2129	4500	10	122
C812	17 – 69	2528 – 4800	938 – 2920	3800 – 4300	10	145 – 204
C813	49 – 270	1517 – 4800	630 – 3600	4300	10	204
C913	78 – 110	5630 – 6500	2757 – 3917	4000	10	393

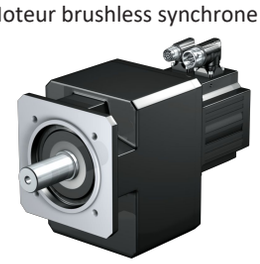
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	C0 – C5 : ✓ À partir de C6 : sur demande

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	C0 – C4 : ✓
Pied	✓

Exécution moteur	[▷ 8.1]

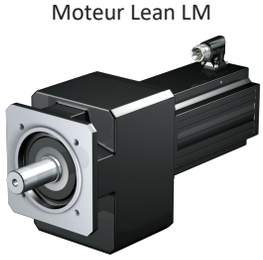
Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



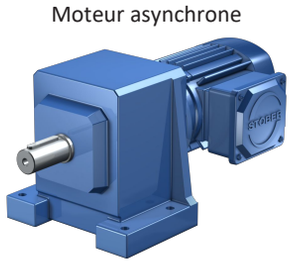
http://www.stoeber.de/fr/CEZ

Moteur Lean LM

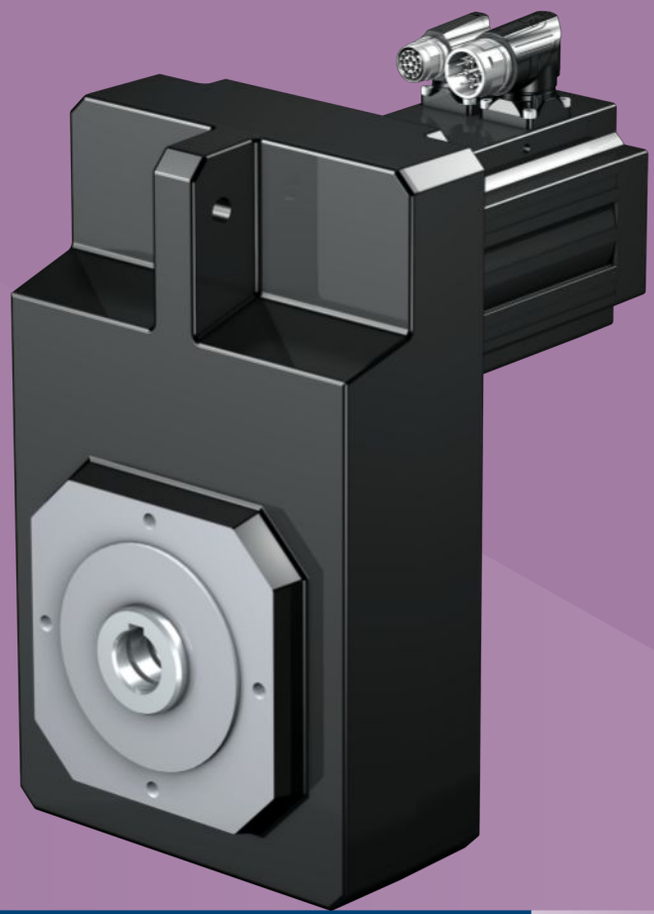


http://www.stoeber.de/fr/CLM

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/CIE3D



5.7 Motoréducteurs à arbres parallèles

F

Motoréducteurs à arbres parallèles à denture hélicoïdale avec grand entraxe

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Grands entraxes, conviennent aux espaces restreints	✓
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
F102	4,3 – 94	21 – 120	7 – 91	6000 – 7000	6 – 11	6,5 – 7,7
F202	4,7 – 141	44 – 270	15 – 205	5000 – 6500	6 – 11	16 – 18
F203	184 – 222	270	167 – 202	6500	7 – 11	18
F302	4,6 – 141	111 – 450	46 – 334	4500 – 6500	6 – 11	20 – 22
F303	185	450	297	6500	7 – 11	22
F402	4,7 – 112	263 – 700	101 – 537	4000 – 6000	5 – 10	39
F403	184 – 274	700	295 – 527	6000	6 – 10	39
F602	4,5 – 140	524 – 1100	140 – 837	3500 – 5500	5 – 10	73 – 77
F603	181	1100	812	5500	6 – 10	77

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	✓
Cercle de trous taraudés + fixation latérale	✓

Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

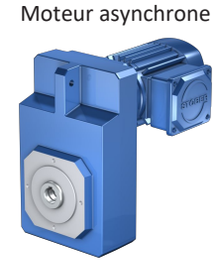
Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/FEZ

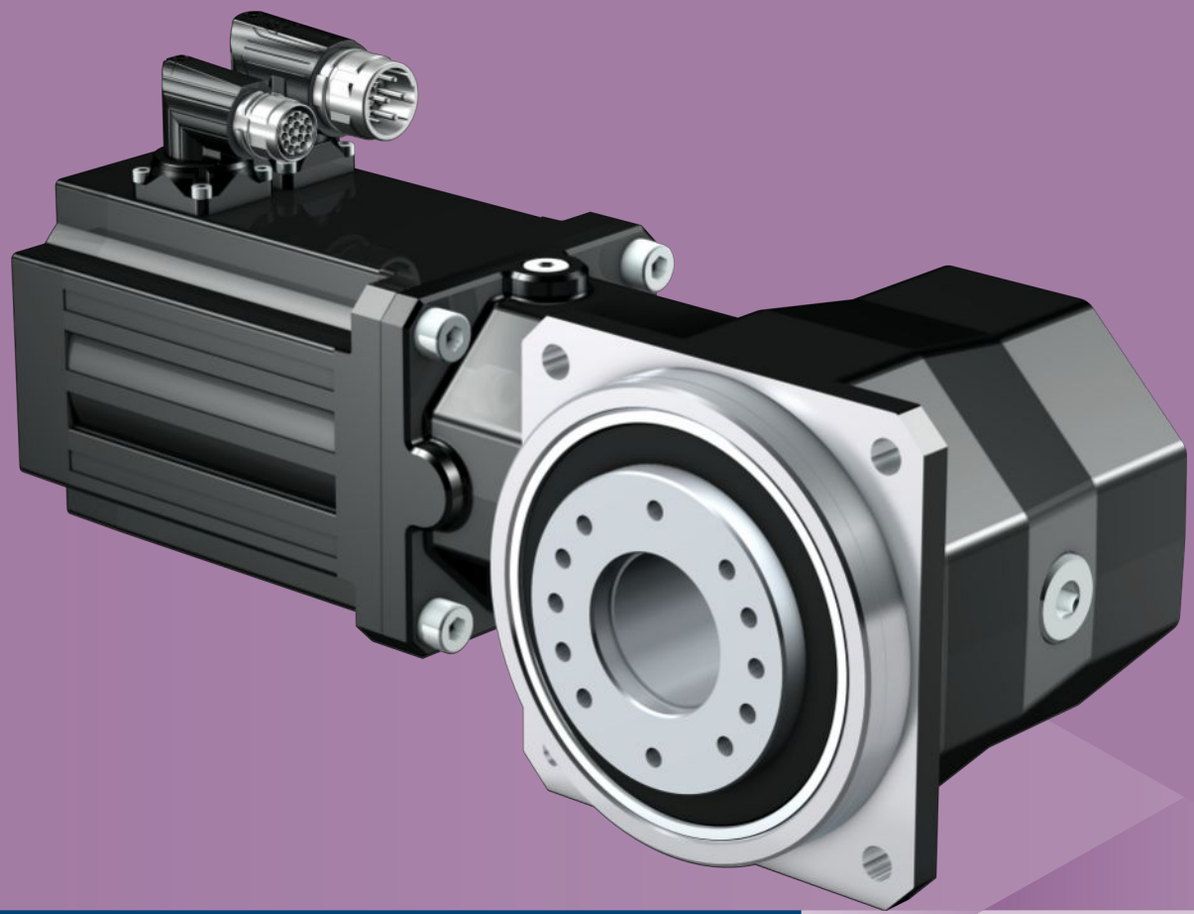
Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/FLM

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/FIE3D



5.8 Motoréducteurs brushless à couple conique

KS

Motoréducteurs brushless à couple conique de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

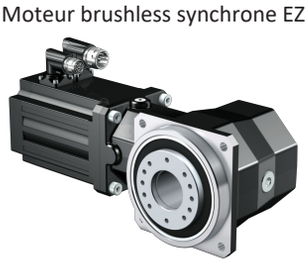
Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
KS402	6 – 20	27 – 90	9 – 60	6000	6	8,5
KS403	24 – 50	62 – 90	21 – 50	6000	6	8,5
KS502	6 – 20	65 – 200	21 – 136	5500 – 6000	5	17
KS503	24 – 100	62 – 200	21 – 109	6000	5	17
KS702	6 – 20	114 – 400	42 – 285	4500 – 6000	4	42
KS703	24 – 70	190 – 400	62 – 237	6000	4	42

Modèle d'arbre	
Bride arbre creux	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec clavette	✓

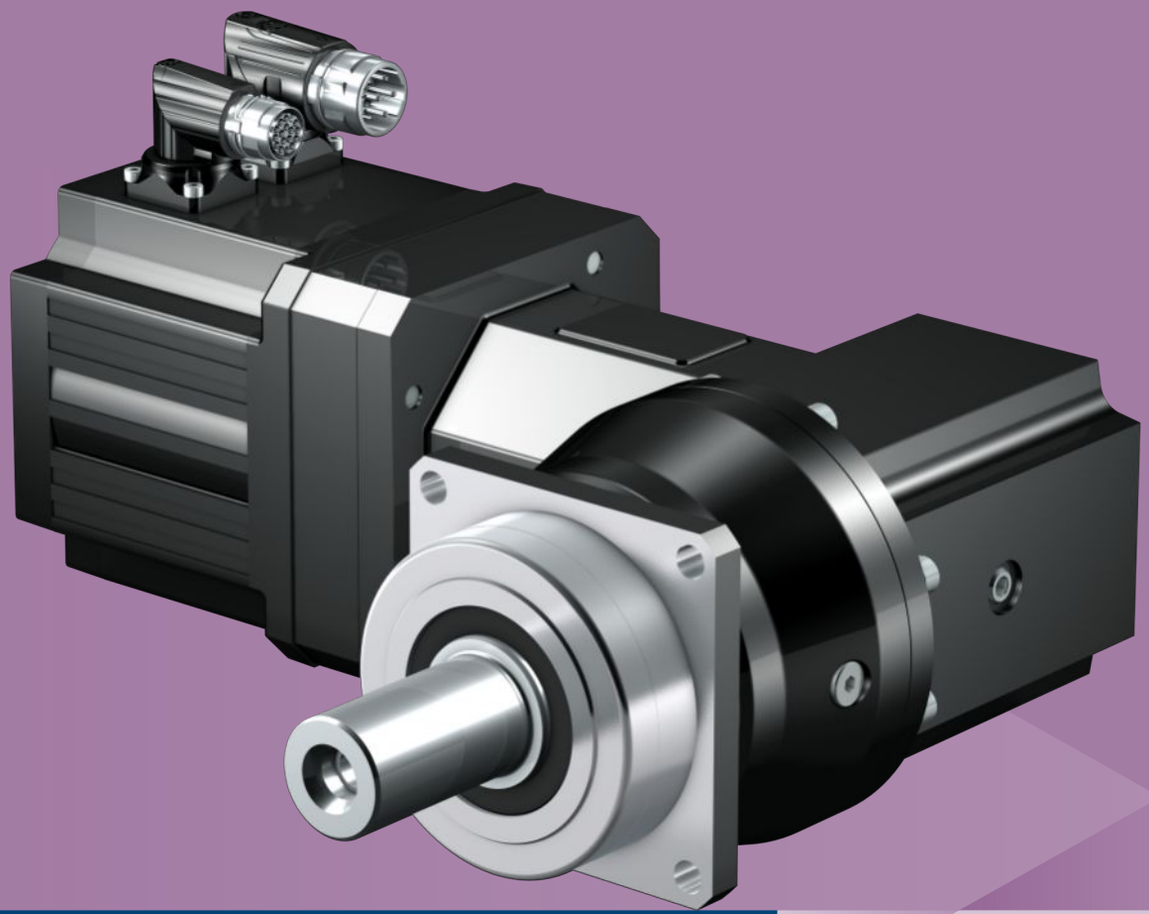
Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/KSEZ



5.9 Motoréducteurs planétaires PKX

Motoréducteurs planétaires à couple conique à denture hélicoïdale de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★☆☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Faible encombrement	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P231_KX301	4 – 15	11 – 25	3,6 – 17	4500 – 6000	7,5 – 8,5	1,5 – 1,7
P331_KX301	3 – 30	16 – 69	5,4 – 45	4500 – 6000	3 – 7,5	2,4 – 4,2
P332_KX301	32 – 60	65 – 75	28 – 53	4500 – 6000	3,5 – 5,5	5 – 5,2
P431_KX401	3 – 30	40 – 135	13 – 94	4000 – 5500	3 – 7,5	5,3 – 9,2
P432_KX301	32 – 105	84 – 134	28 – 102	4500 – 6000	3 – 5,5	9,4 – 12
P531_KX501	3 – 30	57 – 333	23 – 229	3500 – 5000	2 – 6,5	13 – 25
P532_KX401	32 – 210	147 – 355	50 – 264	4000 – 5500	2 – 4,5	25 – 32
P731_KX701	3 – 30	229 – 805	64 – 606	3000 – 4000	2 – 6,5	38 – 54
P732_KX501	32 – 300	299 – 805	101 – 604	3500 – 5000	2 – 4,5	54 – 62
P831_KX701	3 – 30	229 – 1213	64 – 866	3000 – 4000	2 – 6,5	59 – 130
P832_KX701	32 – 210	599 – 1840	240 – 1415	3000 – 4000	2 – 4,5	148 – 173
P932_KX701	16 – 300	1123 – 3300	332 – 2430	3000 – 4000	4 – 4,5	320 – 393

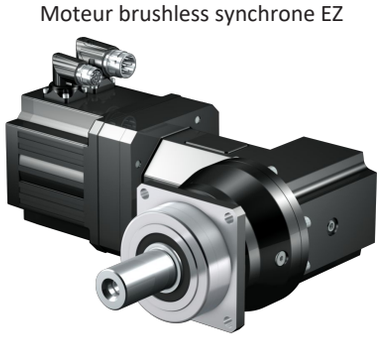
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Exécution moteur	[▶ 8.1]

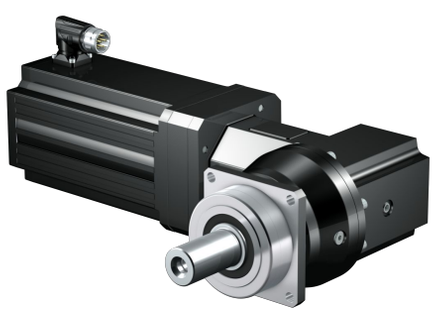
Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

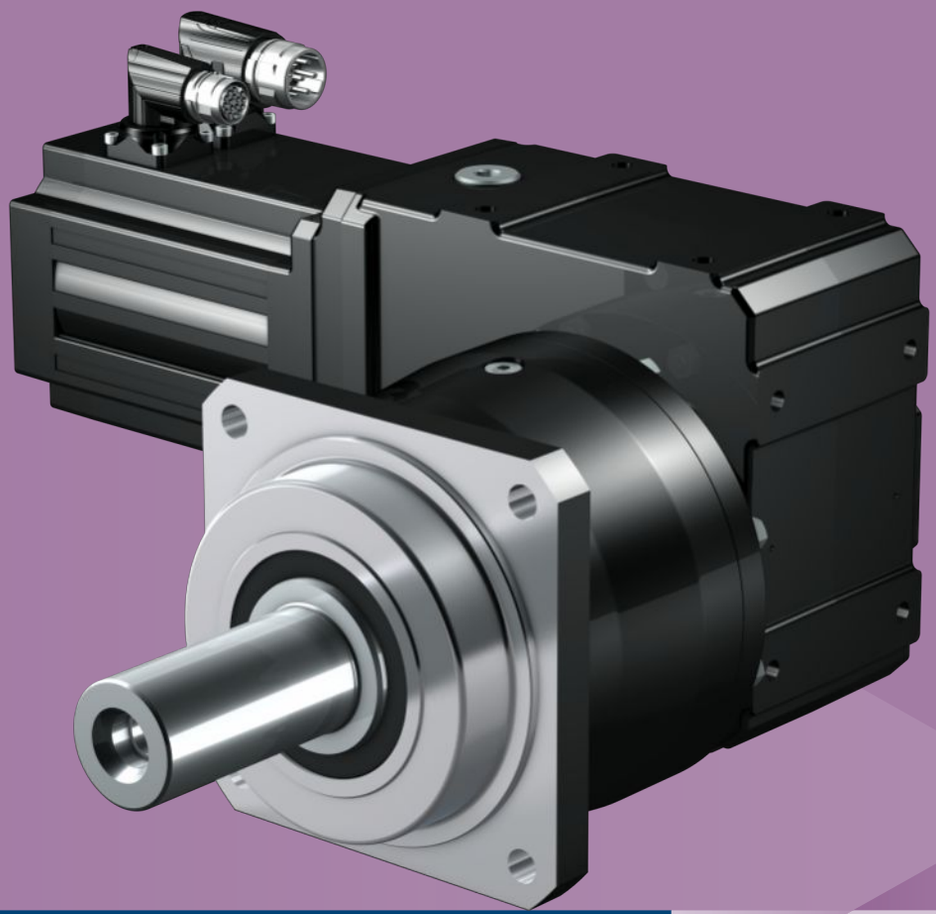


http://www.stoeber.de/fr/PKXEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/PKXLM



5.10 Motoréducteurs planétaires PK

Motoréducteurs planétaires à couple conique à denture hélicoïdale de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P531_K102	12 – 235	68 – 350	25 – 269	5000 – 7000	2 – 5	22 – 29
P731_K102	28 – 393	158 – 805	58 – 567	5000 – 7000	1,5 – 4	50 – 52
P731_K202	12 – 278	226 – 805	87 – 604	4500 – 6500	2 – 4,5	40 – 53
P831_K202	28 – 555	331 – 1494	121 – 1151	4500 – 6500	1,5 – 3,5	128 – 132
P831_K302	12 – 279	463 – 1840	163 – 1390	4000 – 6000	2 – 4,5	83 – 128
P931_K402	28 – 485	1217 – 3105	505 – 2398	3800 – 5500	3,5	305

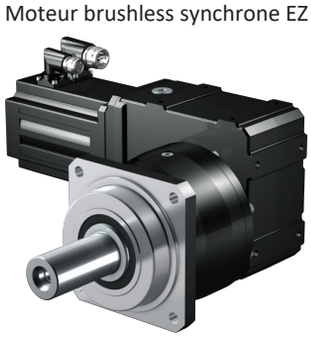
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

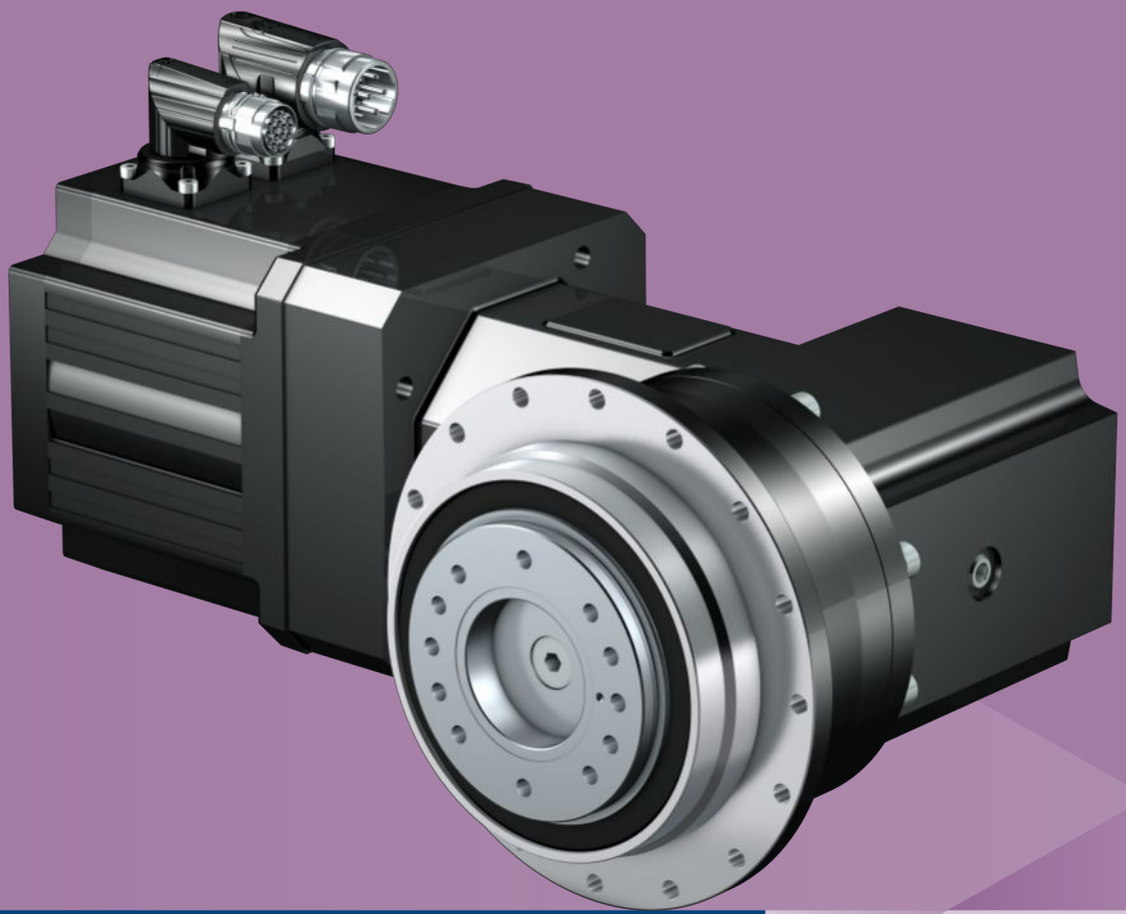
Exécution moteur	[▶ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PKEZ



5.11 Motoréducteurs planétaires PHKX

Motoréducteurs planétaires à couple conique de précision, haute performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★☆☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Faible encombrement	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH331_KX301	5 – 30	26 – 75	9 – 45	4500 – 6000	3 – 6	6,9 – 8,4
PH332_KX301	35 – 56	75 – 80	30 – 49	4500 – 5500	2,5 – 4,5	12 – 13
PH431_KX401	4 – 30	53 – 160	17 – 93	4000 – 5500	2 – 5,5	11 – 19
PH432_KX301	32 – 140	82 – 161	28 – 122	4500 – 6000	1 – 3,5	25 – 30
PH531_KX501	4 – 30	121 – 370	39 – 265	3500 – 5000	2 – 5,5	28 – 46
PH532_KX401	32 – 210	147 – 385	49 – 289	4000 – 5500	1 – 3,5	52 – 78
PH731_KX701	4 – 30	227 – 840	84 – 600	3000 – 4000	2 – 5,5	94 – 122
PH732_KX501	32 – 300	308 – 866	96 – 667	3500 – 5000	1 – 3,5	121 – 176
PH831_KX701	4 – 30	227 – 1200	84 – 857	3000 – 4000	2 – 5,5	122 – 253
PH832_KX701	32 – 210	733 – 2100	241 – 1539	3500 – 4000	1 – 3,5	332 – 489

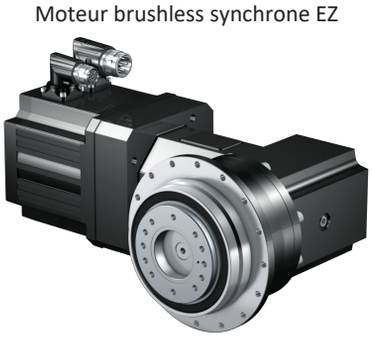
Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

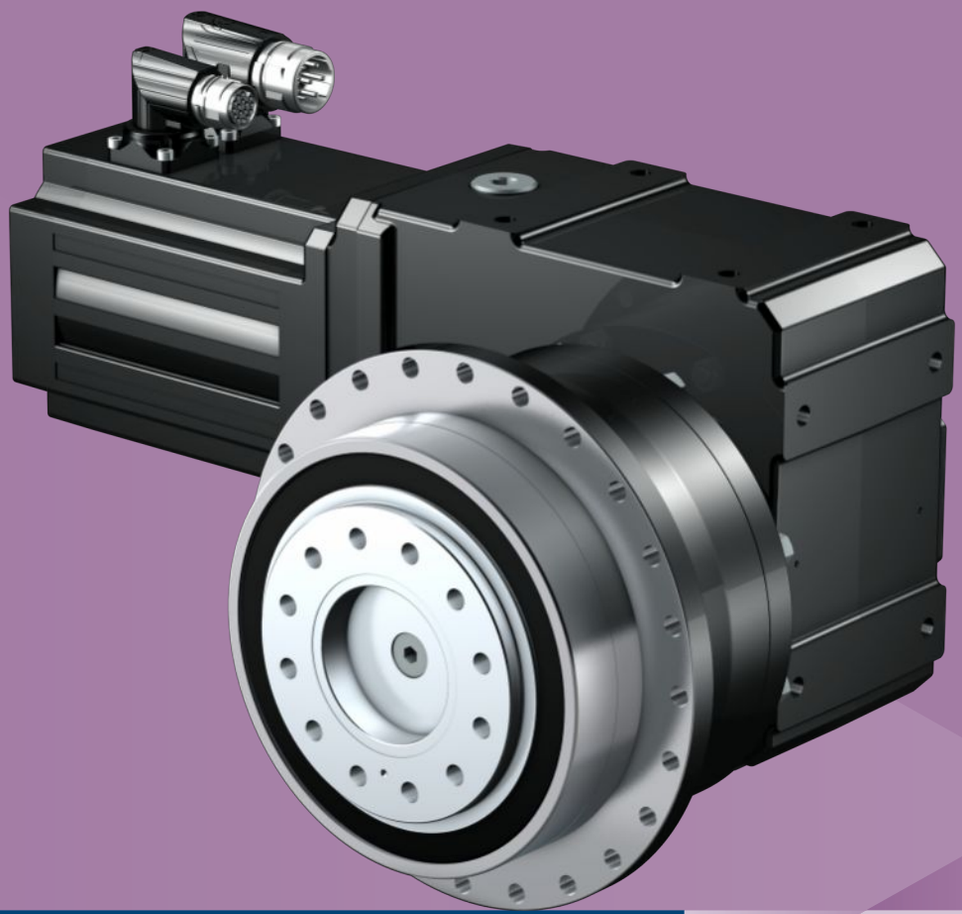
Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PHKXEZ



5.12 Motoréducteurs planétaires PHK

Motoréducteurs planétaires à couple conique de précision, haute performance

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★★☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la précontrainte	✓
Roulements de sortie à renfort (PH3 – PH5)	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PH531_K102	16 – 235	89 – 385	33 – 266	5000 – 7000	2 – 4,5	52 – 62
PH731_K102	28 – 393	157 – 869	57 – 561	5000 – 7000	1,5 – 4	105 – 111
PH731_K202	16 – 278	234 – 882	86 – 655	4500 – 6500	2 – 4,5	100 – 117
PH831_K202	28 – 555	328 – 1478	120 – 1139	4500 – 6500	1,5 – 3,5	245 – 260
PH831_K302	16 – 279	501 – 1848	208 – 1376	4000 – 6000	2 – 4	185 – 245
PH931_K513	33 – 466	1772 – 4500	736 – 3399	3200 – 5000	4 – 4,5	525 – 730
PH1031_K613	49 – 457	3508 – 7500	1348 – 5776	3000 – 4500	4	1210

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

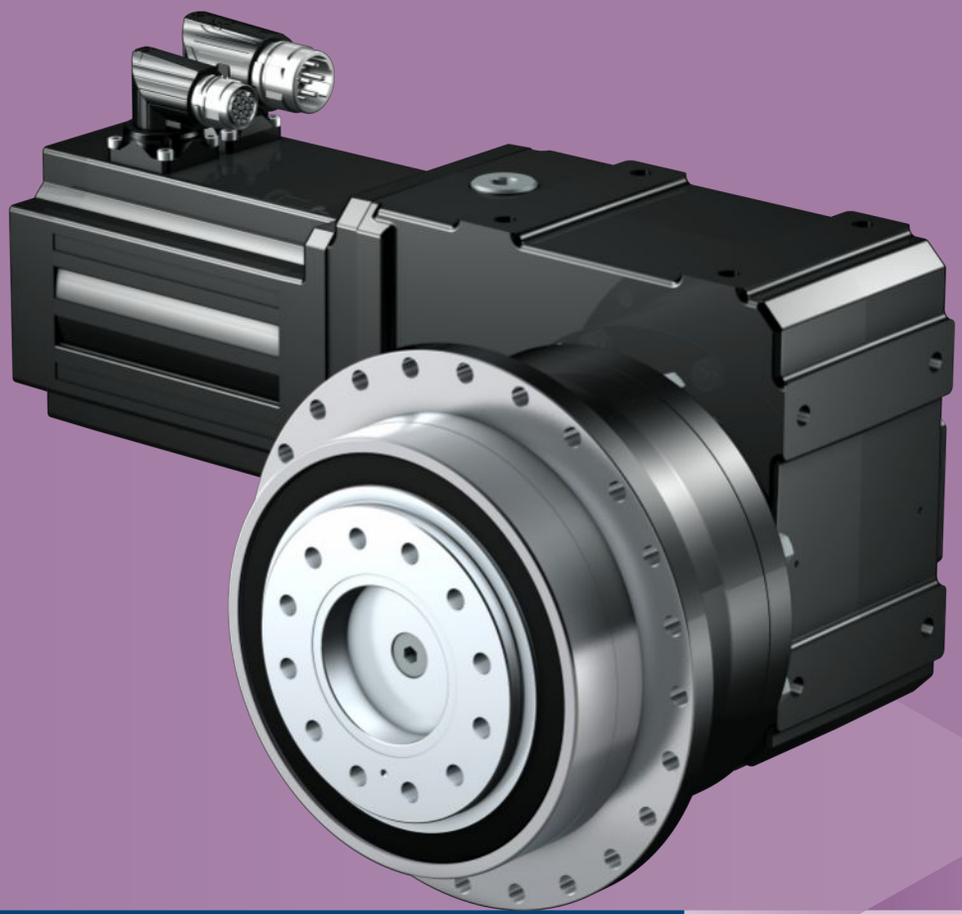
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PH3 – PH5)	✓

Exécution moteur	[▸ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHKEZ



5.13 Motoréducteurs planétaires PHQK

Motoréducteurs planétaires à couple conique de précision Quattro Power

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★★
Jeu rotatif	★★★★★
Gamme de prix	€€€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★★
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★★★
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Puissance volumique élevée	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulements de sortie rigides en raison de la pré-contrainte	✓
Roulement de sortie à renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓ (option)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PHQ531_K102	22 – 309	123 – 550	45 – 410	5000 – 7000	2 – 4	70
PHQ731_K202	22 – 305	257 – 1050	94 – 789	4500 – 6500	2 – 4	136
PHQ831_K402	22 – 306	858 – 2800	356 – 2133	3800 – 5500	1,5 – 3,5	400
PHQ931_K513	44 – 580	2131 – 5760	885 – 4413	3200 – 5000	4	771
PHQ1031_K713	45 – 591	3903 – 10000	1620 – 7492	2700 – 4200	4	1561
PHQ1131_K813	89 – 583	7897 – 22000	3277 – 16218	3000 – 4000	4	2623
PHQ1231_K913	144 – 572	26947 – 43000	8715 – 27300	3300 – 3800	4	4665
PHQ1231_K914	554 – 2242	13636 – 43000	5659 – 32363	3800	4	4665

Modèle d'arbre	
Arbre à bride	✓

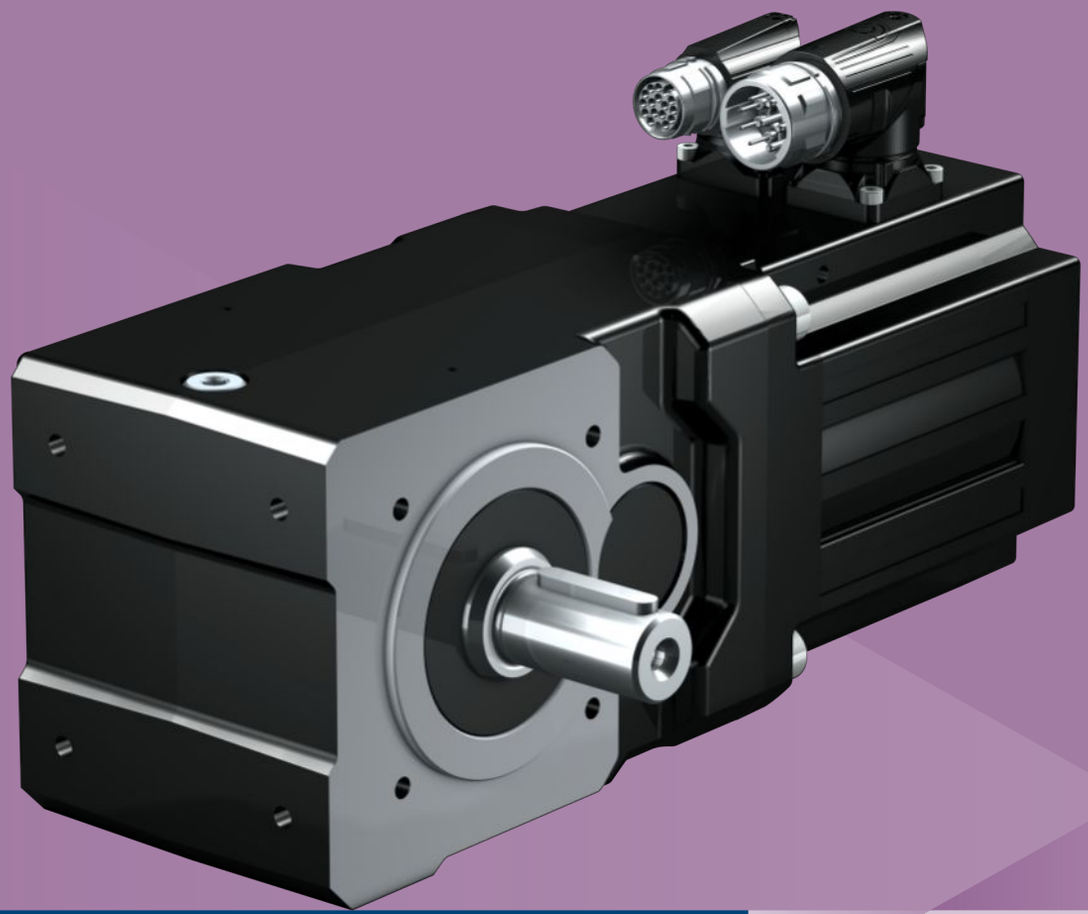
Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort (PHQ4 – PHQ5)	✓

Exécution moteur	[▶ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/PHQKEZ



5.14 Motoréducteurs à couple conique

KL

Motoréducteurs à couple conique à denture hélicoïdale compacts

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★☆☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Faible encombrement	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
KL102	4 – 16	11 – 30	3,7 – 17	5000 – 6000	20 – 25	1,3 – 1,8
KL202	4 – 32	22 – 65	7,4 – 43	5000 – 6000	16 – 20	2,4 – 4

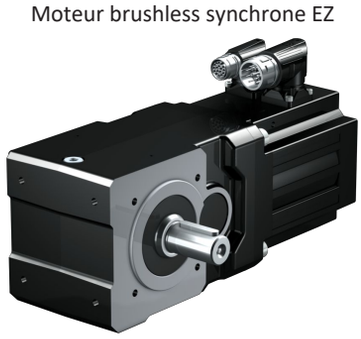
Modèle d'arbre	
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec clavette	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride	✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓

Exécution moteur	[▶ 8.1]

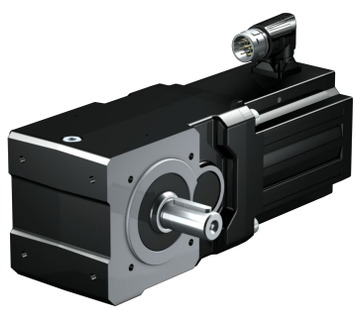
Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

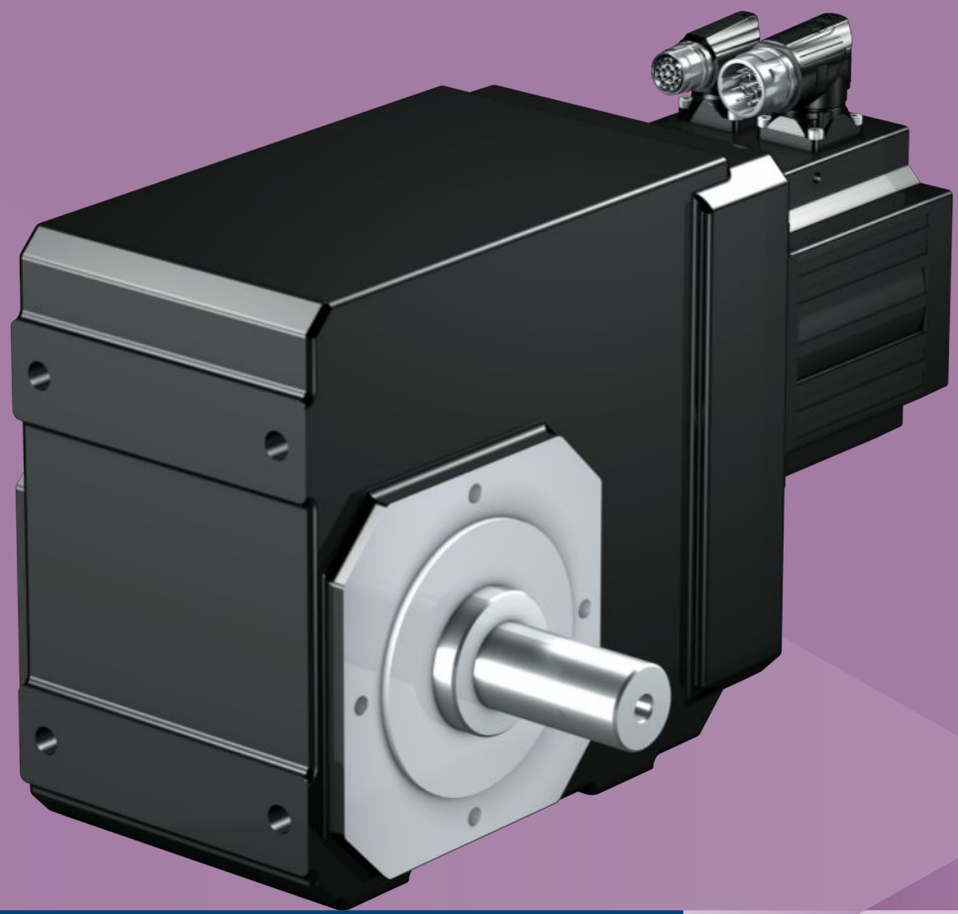


http://www.stoeber.de/fr/KLEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/KLLM



5.15 Motoréducteurs à couple conique

K

Motoréducteurs à couple conique à denture hélicoïdale très rigides

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (K1 – K4)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé (K5 – K8)	✓ (sur demande)
Compact et à dynamique élevée grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
K102	4 – 56	23 – 135	8,5 – 102	5000 – 7000	6 – 12	6,8
K202	4 – 69	49 – 220	18 – 170	4500 – 6500	1,5 – 10	11
K203	39 – 181	189 – 220	63 – 167	6500	2,5 – 10	11
K302	4 – 69	104 – 385	43 – 290	4000 – 6000	1,5 – 10	16
K303	33 – 181	235 – 385	79 – 294	6000	2,5 – 10	16
K402	4 – 69	179 – 600	74 – 456	3800 – 5500	1,5 – 10	31
K403	32 – 218	317 – 600	107 – 414	5500	2,5 – 10	31
K513	7,3 – 97	466 – 1000	193 – 766	3200 – 5000	2 – 10	50
K514	85 – 168	1000	376 – 744	5000	3 – 10	50
K613	7,3 – 95	662 – 1600	211 – 1228	3000 – 4500	2 – 10	83
K614	111 – 266	1448 – 1600	492 – 1176	4500	3 – 10	83
K713	7,6 – 99	1120 – 2600	427 – 1872	2700 – 4200	2 – 10	126
K714	89 – 381	1626 – 2600	606 – 1984	4200	3 – 10	126
K813	15 – 97	1371 – 4650	569 – 3304	3000 – 4000	2 – 10	196
K814	67 – 311	2156 – 4650	895 – 3472	4000	3 – 10	196
K913	38 – 95	4678 – 7700	1736 – 4740	3800	5 – 10	379
K914	92 – 374	2367 – 7700	982 – 5619	3800	5 – 10	379
K1014	149 – 290	10621 – 13200	5198 – 10136	3500	5 – 10	725

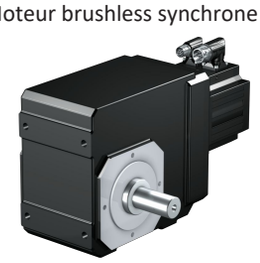
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	K1 – K9 : ✓
Bride ronde	K1 – K9 : ✓
Cercle de trous taraudés + support de couple	K1 – K9 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés + support de couple	K10 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓
Pied + bride ronde	✓

Exécution moteur	[▷ 8.1]

Options d'entrée

Moteur brushless synchrone EZ

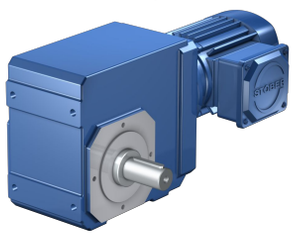


http://www.stoeber.de/fr/KEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/KLM

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/KIE3D

6 Motoréducteurs Lean LM

Table des matières

6.1 Motoréducteurs planétaires P 126

6.2 Motoréducteurs planétaires PE 128

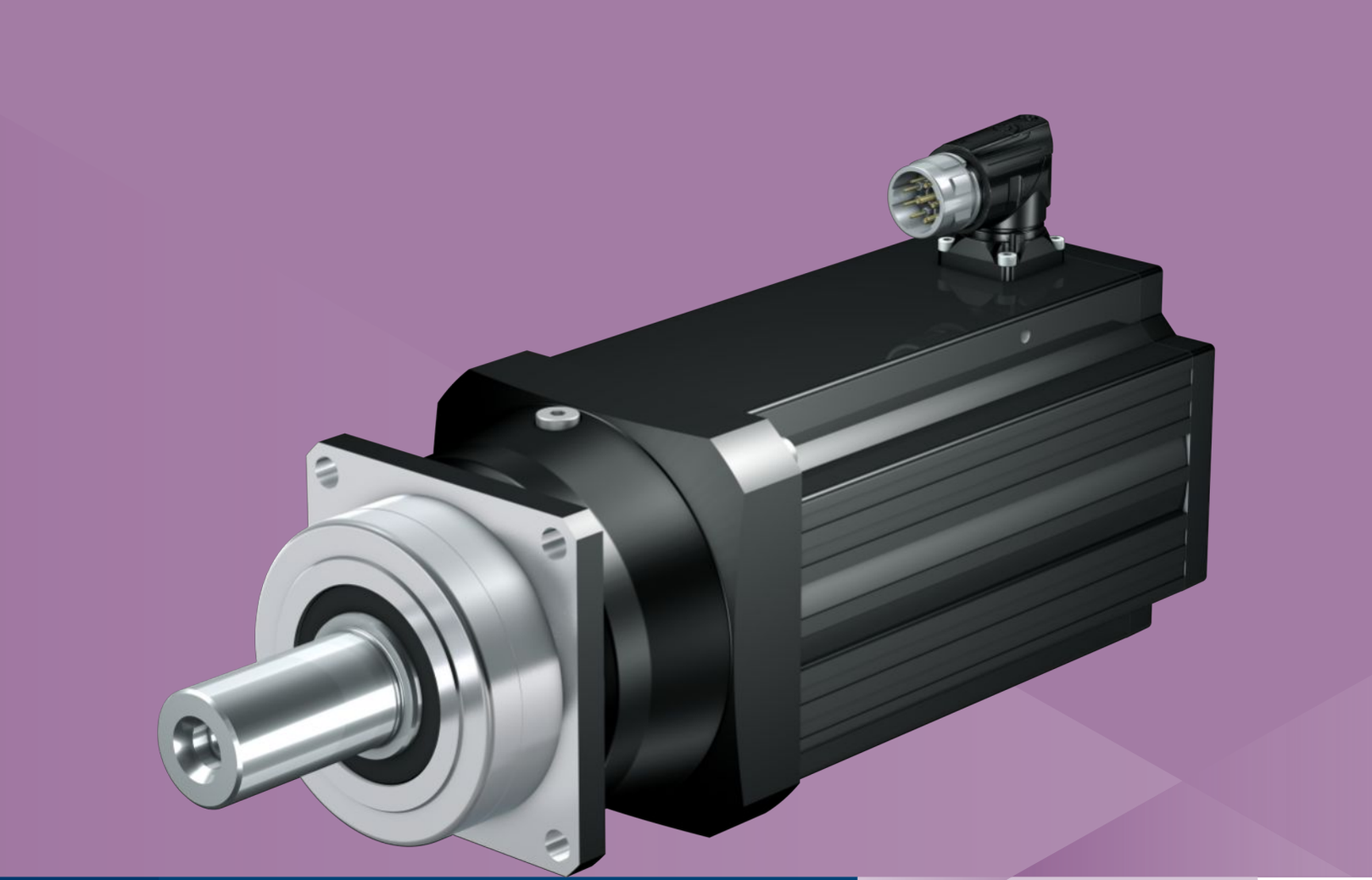
6.3 Motoréducteurs coaxiaux C 130

6.4 Motoréducteurs à arbres parallèles F 132

6.5 Motoréducteurs planétaires PKX 134

6.6 Motoréducteurs à couple conique KL 136

6.7 Motoréducteurs à couple conique K 138



6.1 Motoréducteurs planétaires P

Motoréducteurs planétaires à denture hélicoïdale de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★★★☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P331	3 – 10	13 – 66	7,1 – 35	7000 – 8000	2 – 4	4,4 – 5,5
P431	3 – 10	28 – 139	13 – 78	6000 – 8000	2 – 4	9,1 – 13
P432	12 – 50	51 – 134	28 – 120	7000 – 8000	3 – 5	9,6 – 13
P531	3 – 10	59 – 333	29 – 231	5000 – 7000	1 – 3	25 – 35
P532	12 – 70	111 – 355	51 – 335	6000 – 8000	2 – 4	25 – 33
P731	3 – 10	120 – 575	62 – 289	4000 – 6000	1 – 3	55 – 69
P732	12 – 70	232 – 805	115 – 735	5000 – 7000	2 – 4	57 – 65
P832	12 – 70	469 – 1840	242 – 1416	4500 – 6000	2 – 4	159 – 177

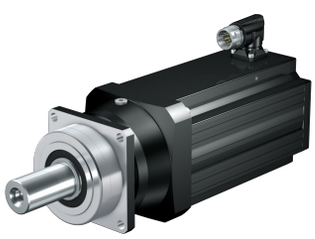
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Exécution moteur	[▷ 8.5]

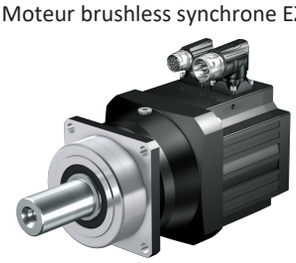
Options d'entrée

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/PLM

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PEZ

6.2 Motoréducteurs planétaires PE

Motoréducteurs planétaires à denture hélicoïdale à prix avantageux

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Joint sans contact à l'entrée	✓
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
PE321	3 – 10	13 – 47	7,1 – 24	6000 – 7000	8	3,5 – 4,5
PE421	3 – 10	28 – 100	13 – 60	5500 – 6000	8	10 – 14
PE422	16 – 28	69 – 103	37 – 65	7000	10	13
PE521	3 – 10	59 – 250	29 – 145	4500 – 5000	8	27 – 37
PE522	16 – 35	147 – 250	68 – 153	6000	10	33

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	

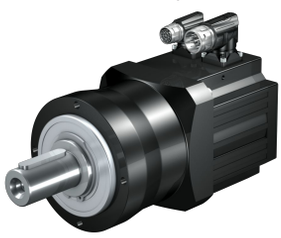
Exécution moteur	[▷ 8.5]

Options d'entrée

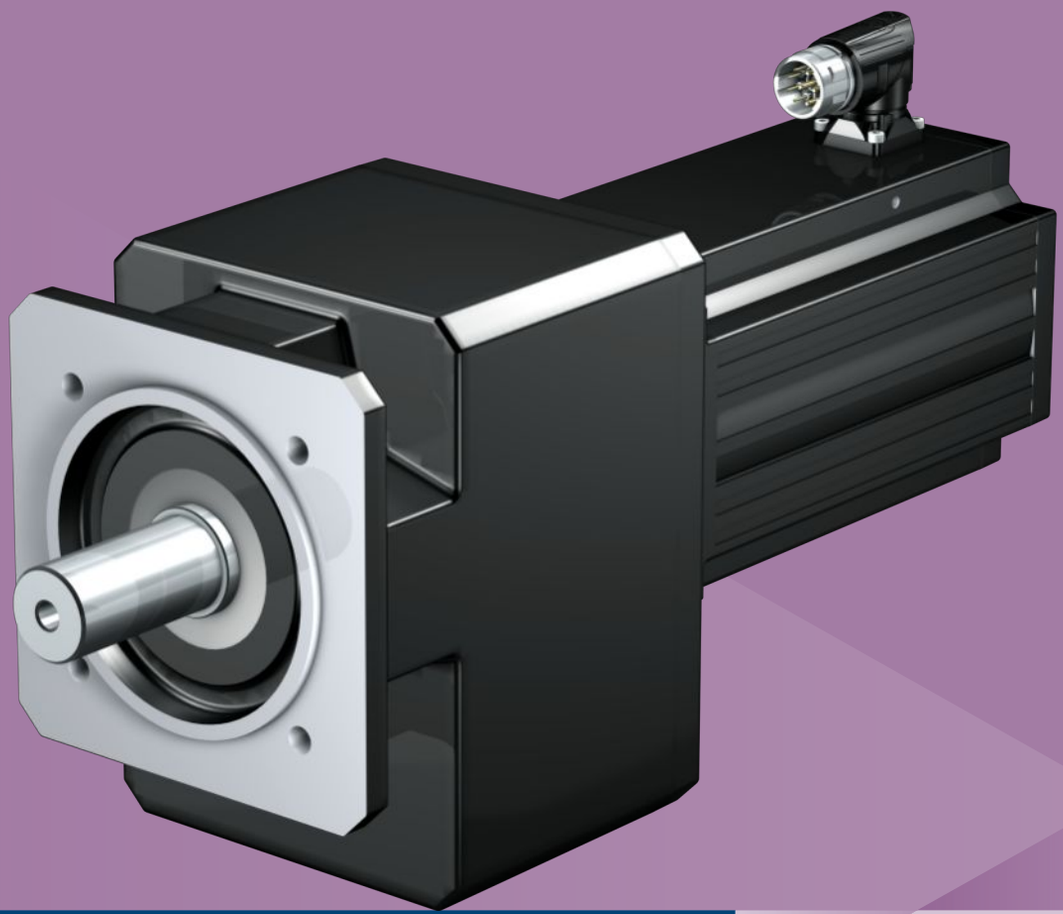
Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/PELM

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PEEZ



6.3 Motoréducteurs coaxiaux

C

Motoréducteurs coaxiaux à denture hélicoïdale compacts

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (C0 – C5)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (sur demande)
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
C002	2 – 25	8,7 – 72	4,7 – 68	6000 – 7000	16 – 20	1,3 – 1,6
C102	2 – 56	17 – 138	9,2 – 137	5000 – 6500	15 – 18	3,1 – 3,9
C202	2 – 70	48 – 230	23 – 230	4500 – 6500	14 – 17	6 – 8,3
C203	81 – 92	230	187 – 215	6500	14	8,3
C302	3,1 – 35	124 – 400	64 – 372	4800 – 6000	13 – 16	7,1 – 8,7
C303	81 – 137	350 – 400	189 – 350	6000	13	8,7
C402	3,9 – 56	156 – 600	80 – 548	4500 – 5500	12 – 15	17 – 22
C502	4,6 – 70	185 – 920	95 – 903	4500 – 5000	12 – 14	21 – 23
C503	81	920	776	5000	12	23
C612	20 – 55	783 – 1465	404 – 1310	4500	10	74
C613	49 – 135	913 – 1650	730 – 1561	4500	10	74
C712	25 – 70	1011 – 2300	522 – 2010	4500	10	122
C713	81 – 132	2257 – 2760	1646 – 2690	4500	10	122
C813	79 – 178	2486 – 4140	1613 – 3625	4300	10	204

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	C0 – C5 : ✓ À partir de C6 : sur demande

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	C0 – C4 : ✓
Pied	✓

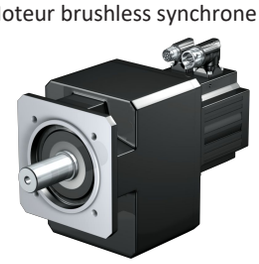
Exécution moteur	[▷ 8.5]

Options d'entrée

Moteur Lean LM

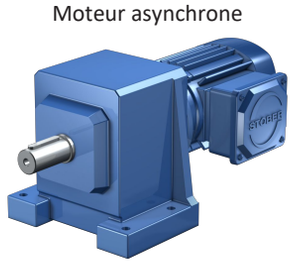
http://www.stoeber.de/fr/CLM

Moteur brushless synchrone EZ

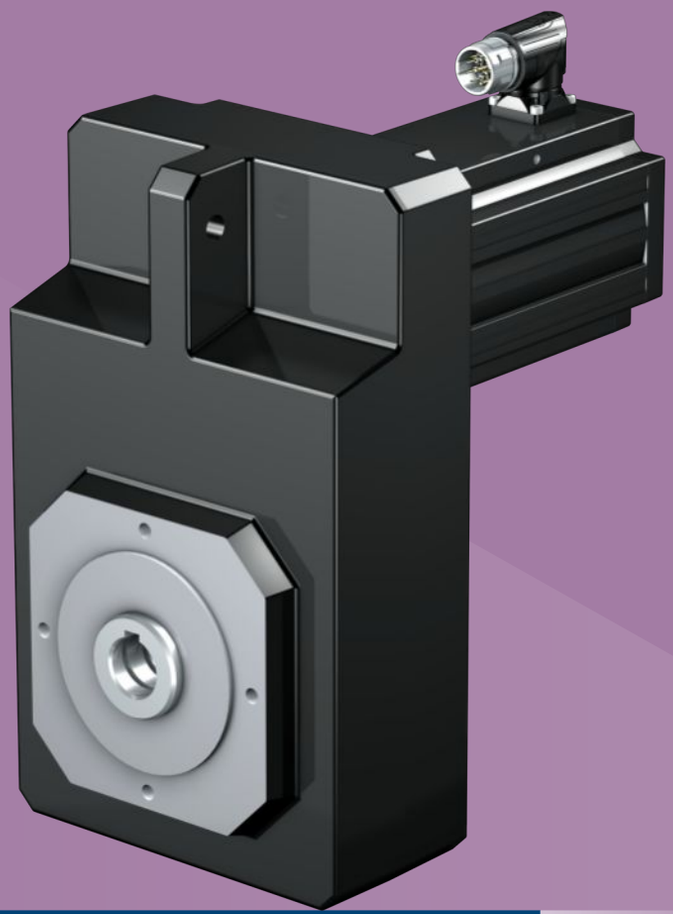


http://www.stoeber.de/fr/CEZ

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/CIE3D



6.4 Motoréducteurs à arbres parallèles

F

Motoréducteurs à arbres parallèles à denture hélicoïdale avec grand entraxe

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Grands entraxes, conviennent aux espaces restreints	✓
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
F102	4,3 – 46	19 – 120	10 – 111	6000 – 7000	6 – 11	6,5 – 7,7
F202	4,7 – 113	39 – 270	21 – 266	5000 – 6500	6 – 11	16 – 18
F302	4,6 – 141	112 – 450	54 – 424	4500 – 6500	6 – 11	20 – 22
F303	185	450	429	6500	7 – 11	22
F402	7,2 – 70	288 – 700	149 – 684	4800 – 6000	5 – 10	39
F403	184 – 274	700	427 – 637	6000	6 – 10	39
F602	9 – 112	359 – 1100	185 – 1096	4500 – 5500	5 – 10	73 – 77

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	✓
Cercle de trous taraudés + fixation latérale	✓

Exécution moteur	[▷ 8.5]

Options d'entrée

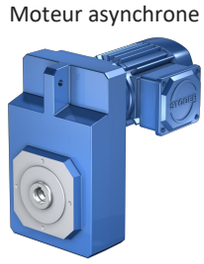
Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/FLM

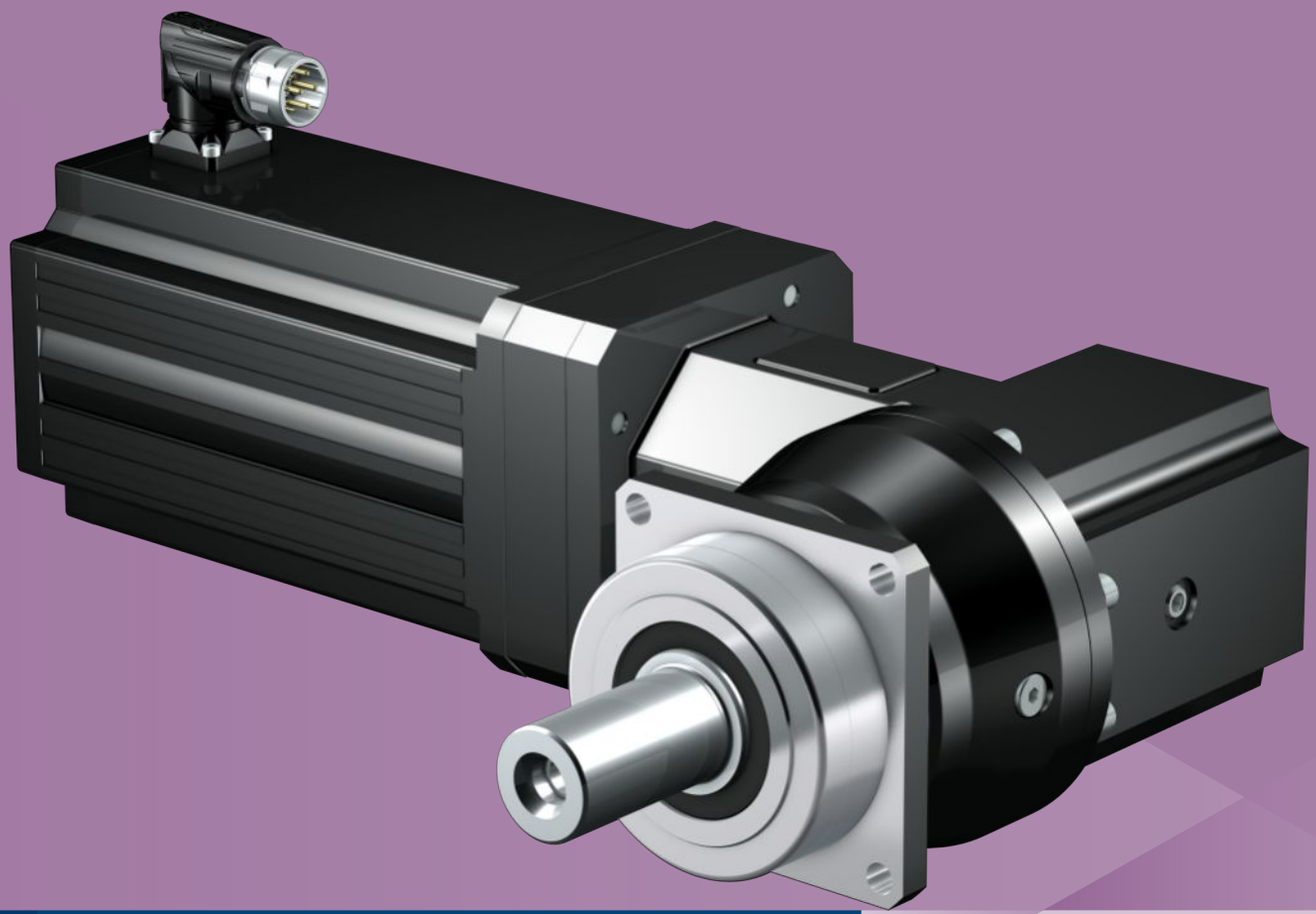
Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/FEZ

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/FIE3D



6.5 Motoréducteurs planétaires PKX

Motoréducteurs planétaires à couple conique à denture hélicoïdale de précision

Caractéristiques

Puissance volumique	★★★★☆
Jeu rotatif	★★★★☆
Gamme de prix	€€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★★☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★★☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★☆☆
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Faible encombrement	✓
Fonctionnement continu sans refroidissement	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (option)
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
P231_KX301	4 – 8	17 – 25	9,3 – 19	4500 – 5500	7,5 – 8,5	1,5 – 1,7
P331_KX301	3 – 21	13 – 69	7 – 49	4500 – 6000	3 – 7,5	2,4 – 4,2
P431_KX401	3 – 30	26 – 135	13 – 103	4000 – 5500	3 – 7,5	5,3 – 9,2
P432_KX301	32 – 56	130 – 134	73 – 127	4500 – 5500	3,5 – 5,5	11 – 12
P531_KX501	3 – 30	56 – 333	26 – 285	3500 – 5000	2 – 6,5	13 – 25
P532_KX401	32 – 150	135 – 355	73 – 341	4000 – 5500	2 – 4,5	25 – 32
P731_KX701	3 – 30	117 – 805	58 – 598	3000 – 4000	2 – 6,5	38 – 54
P732_KX501	32 – 210	211 – 805	114 – 696	3500 – 5000	2 – 4,5	54 – 62
P831_KX701	3 – 30	117 – 1213	58 – 854	3000 – 4000	2 – 6,5	59 – 130
P832_KX701	32 – 150	610 – 1840	302 – 1673	3000 – 4000	2 – 4,5	157 – 173
P932_KX701	16 – 210	610 – 3300	302 – 3040	3000 – 4000	4 – 4,5	320 – 393

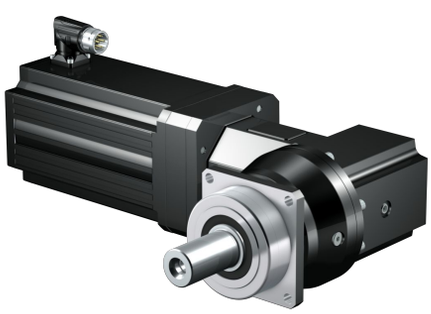
Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓

Modèle de roulement	
Standard	✓
À renfort axial	✓
À renfort radial	✓

Exécution moteur	[▷ 8.5]

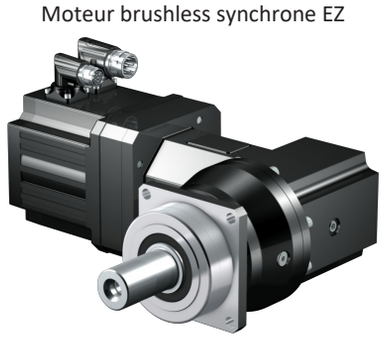
Options d'entrée

Moteur Lean LM

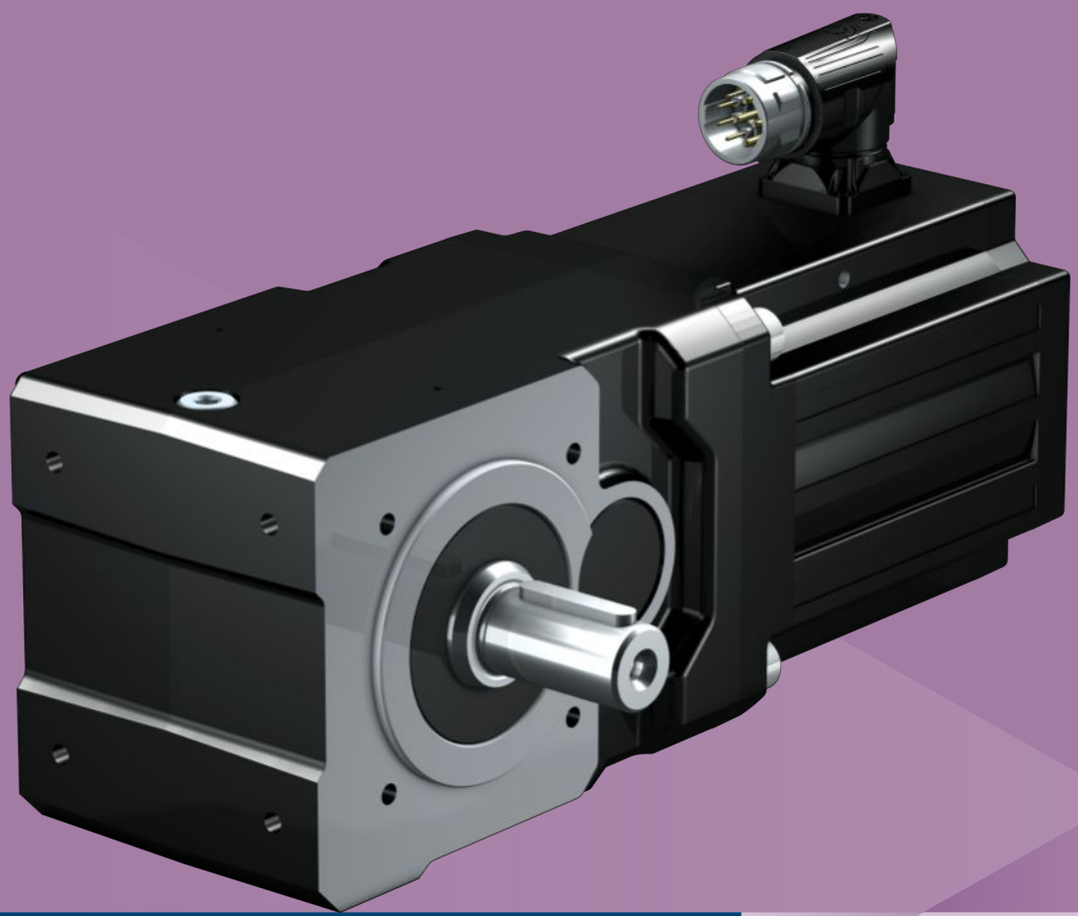


http://www.stoeber.de/fr/PKXLM

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/PKXEZ



6.6 Motoréducteurs à couple conique

KL

Motoréducteurs à couple conique à denture hélicoïdale compacts

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★☆☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★☆☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Montage universel	✓
Faible encombrement	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
KL202	4 – 16	35 – 60	17 – 48	5000 – 6000	16 – 20	2,4 – 4

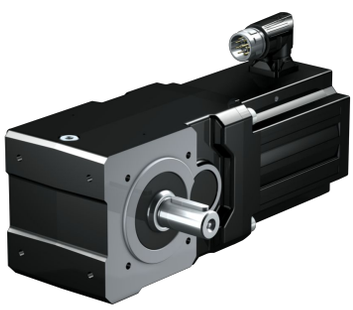
Modèle d'arbre	
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre plein avec clavette	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride	✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓

Exécution moteur	[8.5]

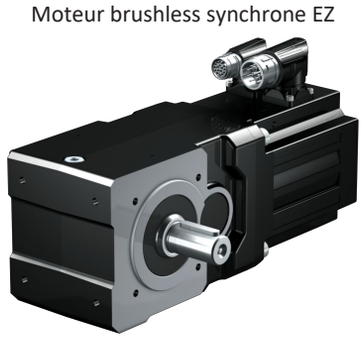
Options d'entrée

Moteur Lean LM

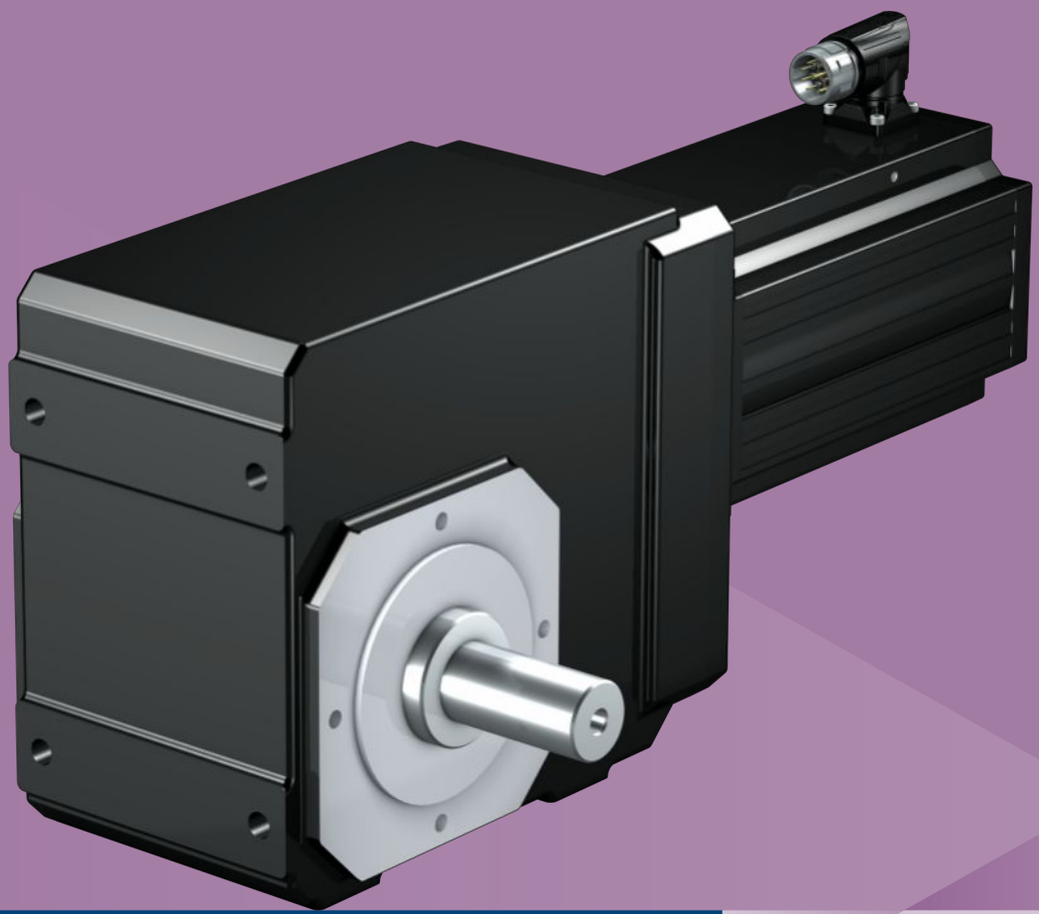


http://www.stoeber.de/fr/KLLM

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/KLEZ



6.7 Motoréducteurs à couple conique

K

Motoréducteurs à couple conique à denture hélicoïdale très rigides

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (K1 – K4)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé (K5 – K8)	✓ (sur demande)
Compacts et dynamiques grâce au montage direct du moteur	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	i	M_{2acc} [Nm]	$M_{2,0}$ [Nm]	n_{1maxZB} [tr/min]	$\Delta\varphi_2$ [arcmin]	C_2 [Nm/arcmin]
K102	4 – 47	17 – 135	9,4 – 122	5000 – 7000	6 – 12	6,8
K202	4 – 56	37 – 220	20 – 207	4500 – 6500	1,5 – 10	11
K203	39 – 91	170 – 220	92 – 214	6500	2,5 – 10	11
K302	4 – 69	105 – 385	51 – 379	4000 – 6000	1,5 – 10	16
K303	33 – 136	212 – 385	114 – 377	6000	2,5 – 10	16
K402	6,7 – 46	268 – 600	139 – 584	4500 – 5500	1,5 – 10	31
K403	32 – 218	286 – 600	154 – 586	5500	2,5 – 10	31
K513	15 – 78	572 – 1000	295 – 991	3600 – 5000	2 – 10	50
K514	85 – 94	1000	806 – 892	5000	3 – 10	50
K613	17 – 95	675 – 1600	349 – 1548	4000 – 4500	2 – 10	83
K614	111 – 167	1448 – 1600	1054 – 1580	4500	3 – 10	83
K713	35 – 99	1395 – 2600	720 – 2246	4200	2 – 10	126
K714	89 – 193	1626 – 2600	1298 – 2541	4200	3 – 10	126
K813	44 – 97	1742 – 3727	899 – 2768	4000	2 – 10	196
K814	115 – 231	3552 – 4650	2292 – 4629	4000	3 – 10	196
K914	94 – 294	2907 – 6820	1876 – 5877	3800	5 – 10	379

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	K1 – K9 : ✓
Bride ronde	K1 – K9 : ✓
Cercle de trous taraudés + support de couple	K1 – K9 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés + support de couple	K10 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓
Pied + bride ronde	✓

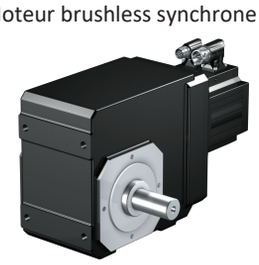
Exécution moteur	[▷ 8.5]

Options d'entrée

Moteur Lean LM

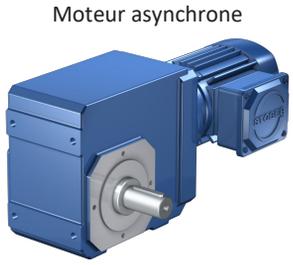
http://www.stoeber.de/fr/KLM

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/KEZ

Moteur asynchrone



http://www.stoeber.de/fr/KIE3D

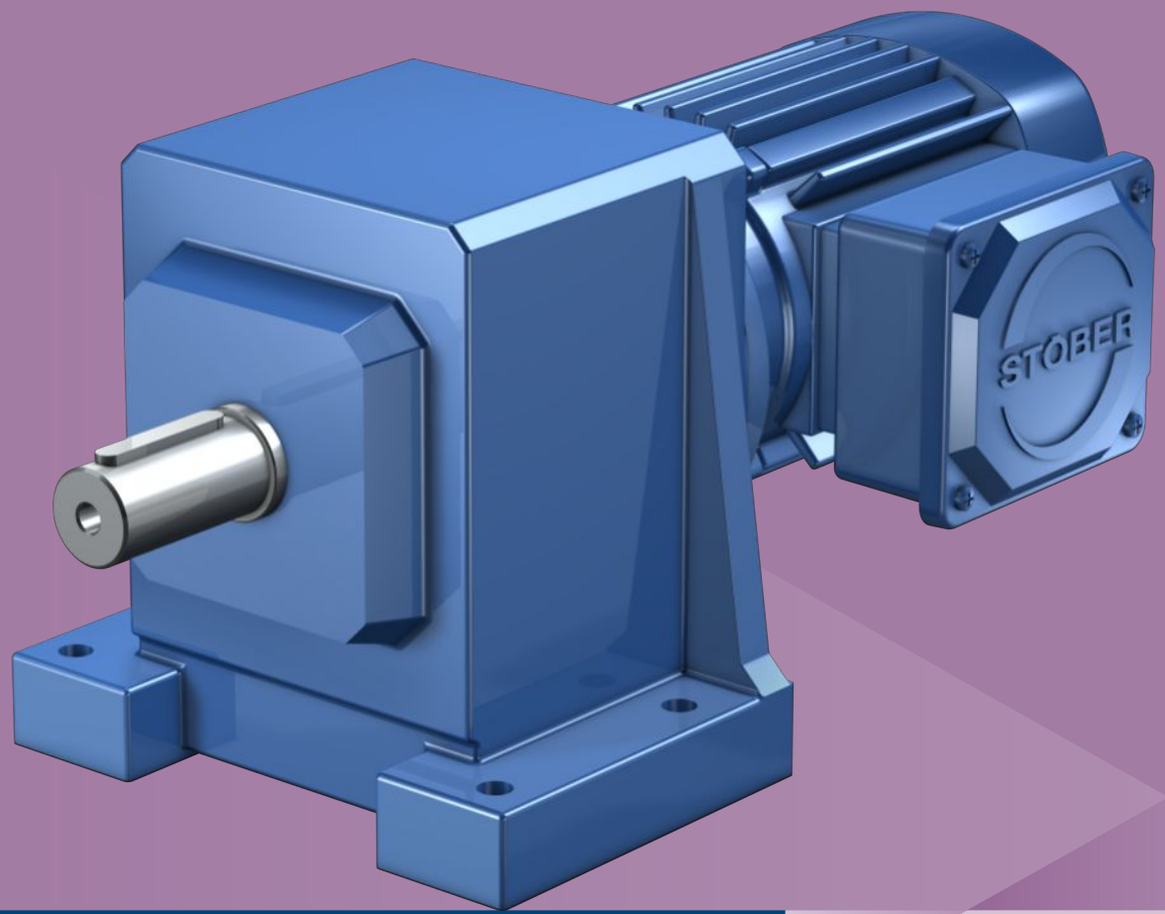
7 Motoréducteurs asynchrones

Table des matières

7.1 Motoréducteurs coaxiaux C 142

7.2 Motoréducteurs à arbres parallèles F 144

7.3 Motoréducteurs à couple conique K 146



7.1 Motoréducteurs coaxiaux

C

Motoréducteurs coaxiaux à denture hélicoïdale compacts

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★☆☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★☆☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (C0 – C5)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé	✓ (sur demande)
Classe d'efficacité énergétique IE3 conformément à EN 60034-30-1	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	n_2 [tr/min]	P_N [kW]	i	M_{2N} [Nm]
C002	20 – 729	0,12 – 1,5	2 – 70	2,3 – 73
C102	20 – 726	0,12 – 4	2 – 70	4,6 – 149
C103	7,6 – 18	0,12 – 0,25	82 – 184	64 – 147
C202	20 – 729	0,18 – 4	2 – 70	25 – 249
C203	7,7 – 18	0,18 – 0,37	81 – 183	93 – 221
C302	21 – 728	0,55 – 7,5	2 – 70	64 – 437
C303	5,2 – 18	0,25 – 0,75	80 – 274	130 – 437
C402	21 – 747	0,55 – 7,5	2 – 70	94 – 669
C403	8 – 18	0,55 – 1,1	81 – 180	282 – 644
C502	21 – 746	0,55 – 22	2 – 70	65 – 991
C503	5,3 – 18	0,55 – 1,5	81 – 271	281 – 944
C612	21 – 353	2,2 – 22	4,2 – 69	228 – 1741
C613	5,4 – 30	0,55 – 4	49 – 266	265 – 1759
C712	21 – 346	2,2 – 22	4,3 – 70	346 – 2847
C713	11 – 29	2,2 – 7,5	51 – 137	1122 – 2744
C812	21 – 350	5,5 – 30	4,2 – 69	597 – 4626
C813	5,4 – 30	2,2 – 7,5	49 – 270	1100 – 4708
C912	21 – 179	11 – 45	8,3 – 70	1560 – 7481
C913	6,8 – 23	5,5 – 19	65 – 215	2675 – 8677

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	C0 – C5 : ✓ À partir de C6 : sur demande

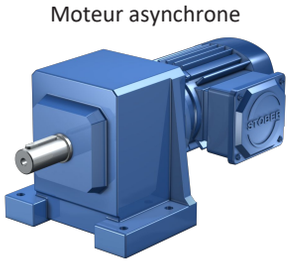
Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	C0 – C4 : ✓
Pied	✓

Exécution moteur	
Moteur asynchrone	[▷ 8.6]

Nous livrons, sur demande, les motoréducteurs asynchrones dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

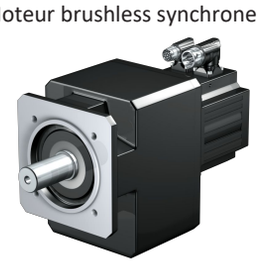
Options d'entrée

Moteur asynchrone



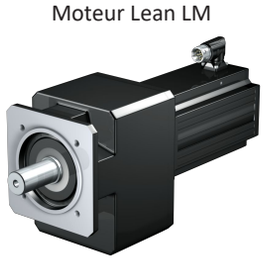
http://www.stoeber.de/fr/CIE3D

Moteur brushless synchrone EZ

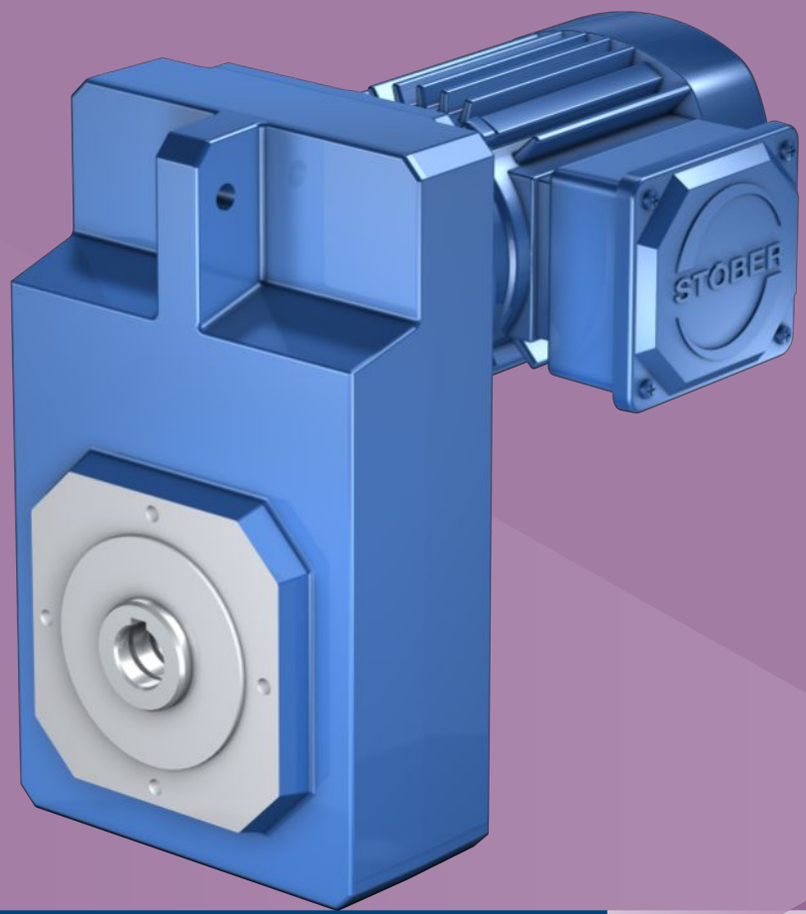


http://www.stoeber.de/fr/CEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/CLM



7.2 Motoréducteurs à arbres parallèles

F

Motoréducteurs à arbres parallèles à denture hélicoïdale avec grand entraxe

Caractéristiques

Puissance volumique	★☆☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Grands entraxes, conviennent aux espaces restreints	✓
Classe d'efficacité énergétique IE3 conformément à EN 60034-30-1	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	n_2 [tr/min]	P_N [kW]	i	M_{2N} [Nm]
F102	10 – 338	0,12 – 1,5	4,3 – 140	5,1 – 137
F202	10 – 313	0,18 – 4	4,7 – 141	15 – 275
F203	6,4 – 7,8	0,18 – 0,25	184 – 222	213 – 294
F302	10 – 315	0,18 – 4	4,6 – 141	65 – 498
F303	3,9 – 7,7	0,18 – 0,37	185 – 367	214 – 442
F402	10 – 314	0,55 – 7,5	4,7 – 140	138 – 811
F403	2,6 – 8	0,25 – 0,75	182 – 547	294 – 874
F602	10 – 323	0,55 – 7,5	4,5 – 140	159 – 1338
F603	4 – 8	0,55 – 1,1	181 – 361	630 – 1287

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

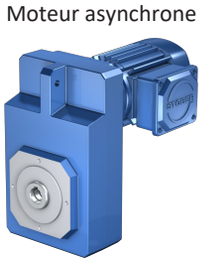
Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	✓
Bride ronde	✓
Bride carrée	✓
Cercle de trous taraudés + fixation latérale	✓

Exécution moteur	
Moteur asynchrone	[▶ 8.6]

Nous livrons, sur demande, les motoréducteurs asynchrones dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

Options d'entrée

Moteur asynchrone



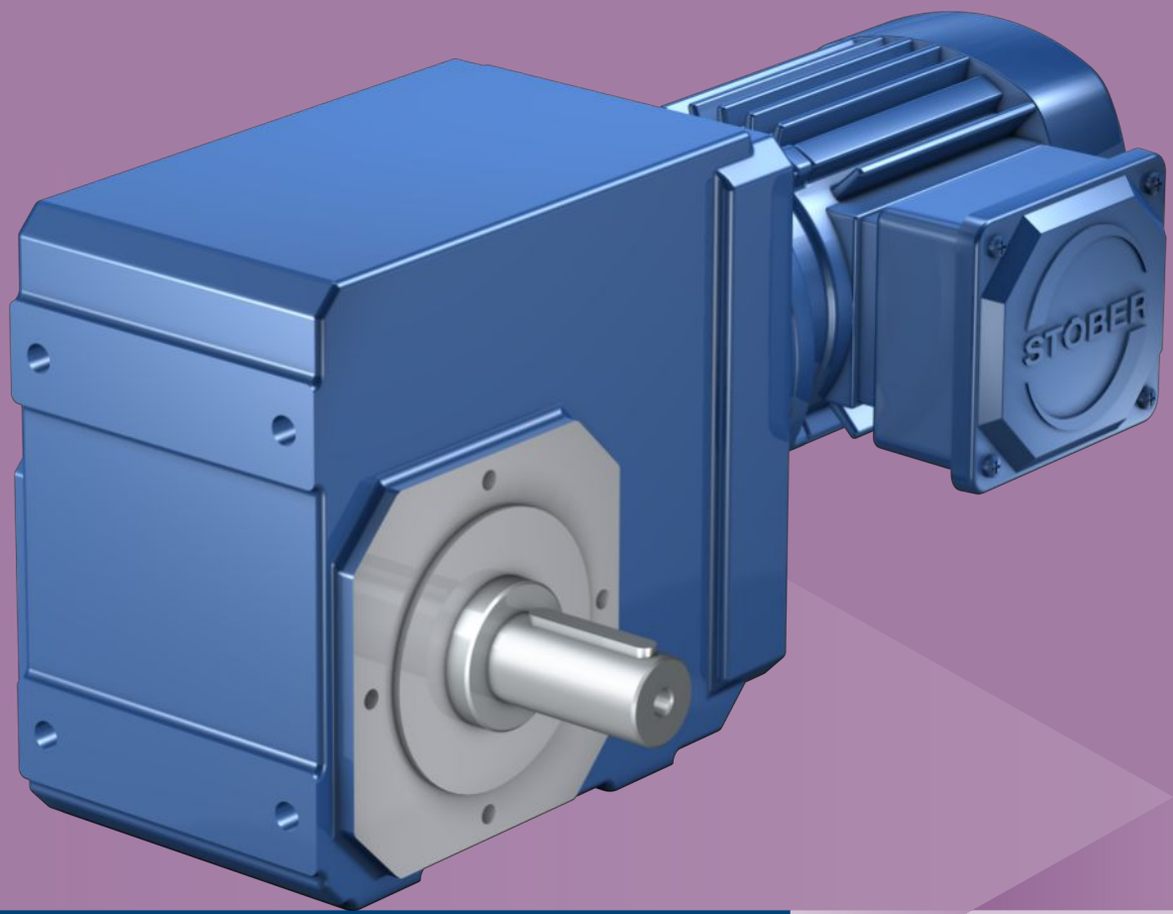
http://www.stoeber.de/fr/FIE3D

Moteur brushless synchrone EZ

http://www.stoeber.de/fr/FEZ

Moteur Lean LM

http://www.stoeber.de/fr/FLM



7.3 Motoréducteurs à couple conique

K

Motoréducteurs à couple conique à denture hélicoïdale très rigides

Caractéristiques

Puissance volumique	★★☆☆☆
Jeu rotatif	★★★☆☆
Gamme de prix	€€
Charge exercée sur l'arbre	★★★☆☆
Fonctionnement silencieux	★★★☆☆
Rigidité en torsion	★★☆☆☆
Moment d'inertie de masse	★★★★★
Denture hélicoïdale	✓
Sans entretien (K1 – K4)	✓
Joint à lèvre FKM à l'entrée	✓
Roulement de sortie renforcé (K5 – K8)	✓ (sur demande)
Classe d'efficacité énergétique IE3 conformément à EN 60034-30-1	✓

Légende : ★☆☆☆☆ bon | ★★★★★ excellent
€ Economy | €€€€€ Premium

Caractéristiques techniques

Type	n_2 [tr/min]	P_N [kW]	i	M_{2N} [Nm]
K102	20 – 364	0,12 – 1,5	4 – 70	6,5 – 136
K202	20 – 366	0,18 – 4	4 – 69	15 – 245
K203	7,8 – 36	0,18 – 0,37	39 – 181	46 – 217
K302	20 – 366	0,18 – 4	4 – 69	61 – 392
K303	6,5 – 45	0,18 – 1,5	33 – 218	79 – 430
K402	21 – 368	0,55 – 7,5	4 – 69	129 – 668
K403	5,3 – 45	0,25 – 1,5	32 – 272	113 – 642
K513	15 – 200	0,55 – 7,5	7,3 – 97	152 – 1112
K514	4,8 – 17	0,55 – 1,5	85 – 300	292 – 1061
K613	15 – 201	0,55 – 22	7,3 – 95	240 – 1795
K614	3,9 – 13	0,55 – 1,5	111 – 369	382 – 1702
K713	15 – 195	2,2 – 22	7,6 – 99	405 – 2744
K714	3,8 – 16	0,55 – 4	89 – 381	471 – 2863
K813	15 – 198	2,2 – 22	7,4 – 97	596 – 4906
K814	4,7 – 22	2,2 – 7,5	67 – 311	1563 – 5228
K913	15 – 187	5,5 – 30	7,9 – 95	824 – 8562
K914	3,9 – 16	2,2 – 7,5	92 – 374	1280 – 8703
K1013	16 – 93	11 – 45	16 – 94	2944 – 14123
K1014	5 – 16	5,5 – 22	93 – 290	5044 – 13970

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓
Arbre plein sans clavette	K1 – K4 : ✓ À partir de K5 : sur demande
Arbre plein des deux côtés	✓
Arbre creux avec rainure de clavette	✓
Arbre creux avec frette de serrage	✓

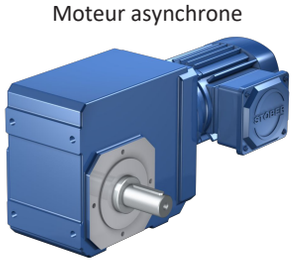
Modèle de carter	
Cercle de trous taraudés	K1 – K9 : ✓
Bride ronde	K1 – K9 : ✓
Cercle de trous taraudés + support de couple	K1 – K9 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés + support de couple	K10 : ✓
Pied + cercle de trous taraudés	✓
Pied + bride ronde	✓

Exécution moteur	
Moteur asynchrone	[▶ 8.6]

Nous livrons, sur demande, les motoréducteurs asynchrones dans l'exécution ATEX (directive 2014/34/UE).

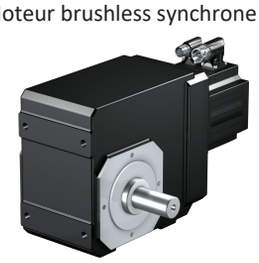
Options d'entrée

Moteur asynchrone



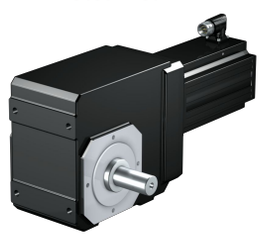
http://www.stoeber.de/fr/KIE3D

Moteur brushless synchrone EZ



http://www.stoeber.de/fr/KEZ

Moteur Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/KLM

8 Moteurs

Table des matières

8.1 Moteurs brushless synchrones EZ 150

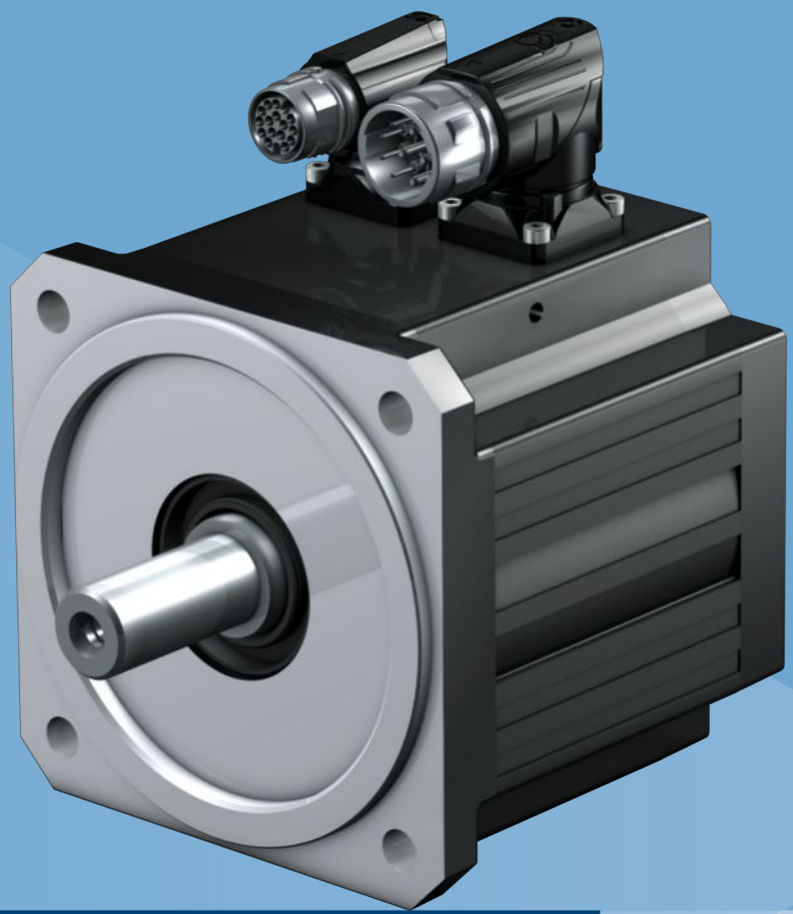
8.2 Moteurs brushless synchrones avec arbre creux EZHD 152

8.3 Moteurs brushless synchrones pour vis à billes EZM 154

8.4 Moteurs brushless synchrones pour vis à billes EZS 156

8.5 Moteurs Lean LM 158

8.6 Moteurs asynchrones 160



8.1 Moteurs brushless synchrones

EZ

Moteurs brushless synchrones à enroulement à denture unique

Caractéristiques

Dynamique élevée	✓
Longueur hors tout courte	✓
Ultra compacte grâce à la technique d'enroulement à denture avec facteur de remplissage de cuivre maximal	✓
Frein sans jeu (option)	✓
Plaque signalétique électronique pour mise en service rapide et fiable	✓
Refroidissement par convection ou ventilation forcée (option)	✓
Encodeurs absolus EnDat optiques, inductifs ou résolveur	✓
Suppression des courses de référençage inutiles avec encodeurs de valeur absolue Multiturn (option)	✓
One Cable Solution (OCS) avec encodeur EnDat 3 (option)	✓
Connecteurs enfichables rotatifs avec fermeture rapide	✓

Caractéristiques techniques

Type	n_N [tr/min]	M_N [Nm]	I_N [A]	P_N [kW]	M_0 [Nm]	M_{max} [Nm]	J_{dyn} [kgcm²]
EZ301	3000 – 6000	0,89 – 0,93	1,93 – 1,99	0,29 – 0,56	0,95	2,8	0,19
EZ302	3000 – 6000	1,5 – 1,59	1,6 – 3,18	0,5 – 0,94	1,68	5	0,29
EZ303	3000 – 6000	1,96 – 2,07	1,63 – 3,17	0,65 – 1,2	2,19 – 2,25	7	0,4
EZ401	3000 – 6000	2,3 – 3,4	2,74 – 5,62	0,88 – 1,8	2,8 – 3,7	8,5	0,93
EZ402	3000 – 6000	3,5 – 5,9	4,4 – 7,88	1,5 – 3,2	4,9 – 6,4	16	1,63
EZ404	3000 – 6000	8 – 10,2	5,8 – 9,98	2,2 – 5	8,6 – 10,5	29	2,98
EZ501	3000 – 6000	3,4 – 5,4	3,74 – 6,7	1,4 – 2,8	4,4 – 5,8	16	2,9
EZ502	3000 – 6000	8,2 – 10,3	7,8 – 11,4	2,3 – 5,2	8 – 10,5	31	5,2
EZ503	3000 – 6000	9,7 – 10,4	7,64 – 10,9	3,1 – 6,5	10,6 – 15,9	43	7,58
EZ505	3000 – 4500	9,5 – 13,5	8,94 – 13,7	4,2 – 7,7	15,3 – 23,4	67	12,2
EZ701	3000 – 6000	5,2 – 9,7	9,5 – 10,6	2,3 – 4,7	8,3 – 10,2	20	8,5
EZ702	3000 – 6000	7,2 – 12	8,96 – 11,8	3,8 – 7,9	14,3 – 19,3	41	13,7
EZ703	3000 – 4500	12,1 – 24	11,4 – 20,3	5,2 – 9,3	20 – 28	65	21,6
EZ705	3000 – 4500	16,4 – 33,8	14,2 – 25,4	7,7 – 11	30 – 41,8	104	34
EZ802	3000 – 4500	10,5 – 34,3	11,2 – 30,5	7 – 11	34,5 – 47,9	100	58
EZ803	3000	26,6 – 49	17,7 – 35,9	8,4 – 15	48,2 – 66,7	145	83,5
EZ805	2000	43,7 – 77,2	25,9 – 45,2	9,2 – 16	66,1 – 94	205	133

Modèle d'arbre	
Arbre plein sans clavette	✓

Encodeur	
EnDat 2.2 Singleturn, Multiturn	✓
EnDat 2.1 Singleturn, Multiturn	✓
EnDat 3 One Cable Solution (OCS) Multiturn	✓
Résolveur	✓

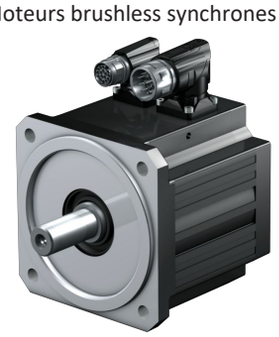
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓
Ventilation forcée	✓

Frein	
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓

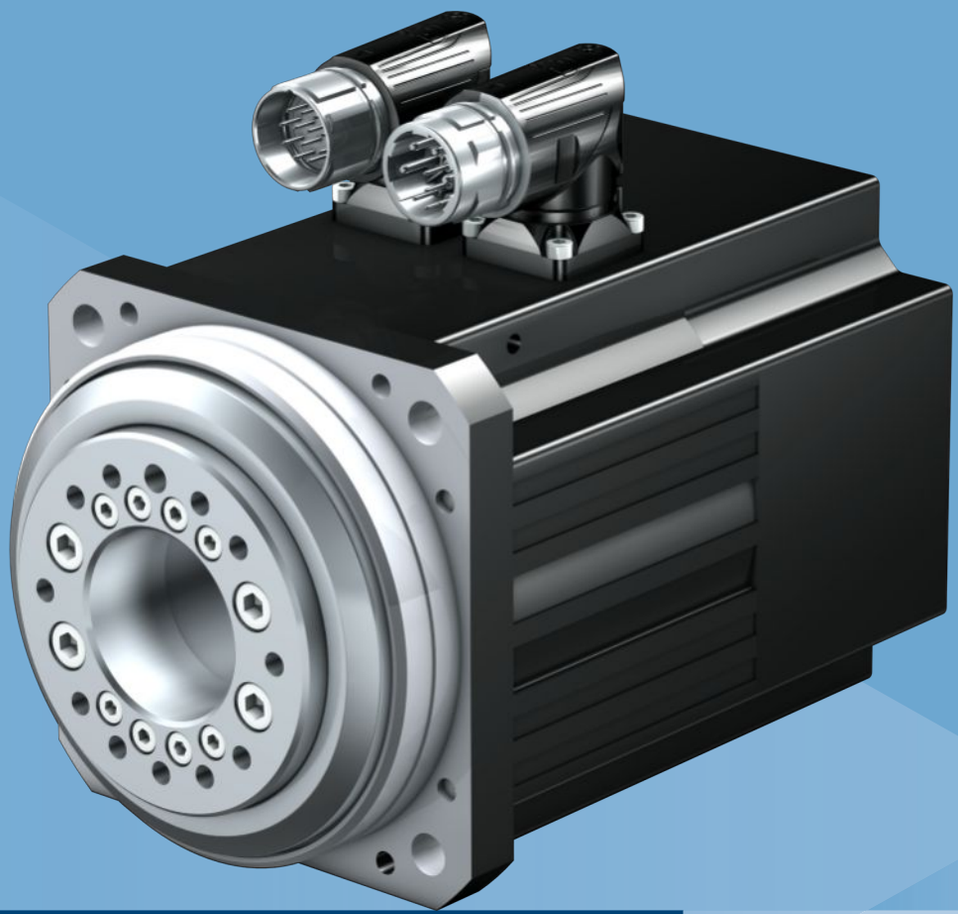
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

Informations supplémentaires

Moteurs brushless synchrones EZ



http://www.stoeber.de/fr/EZ



8.2 Moteurs brushless synchrones avec arbre creux EZHD

Moteurs brushless synchrones avec arbre creux

Caractéristiques

Bride arbre creux traversante pour le passage des fluides	✓
Roulement A renforcé pour absorber les forces radiales	✓
Roulement B renforcé pour absorber les forces axiales	✓
Dynamique élevée	✓
Ultra compacte grâce à la technique d'enroulement à denture avec facteur de remplissage de cuivre maximal	✓
Frein sans jeu (option)	✓
Encodeurs de valeur absolue EnDat inductifs	✓
Suppression des courses de référençage inutiles avec encodeurs de valeur absolue Multiturn (option)	✓
Plaque signalétique électronique pour mise en service rapide et fiable	✓
Connecteurs enfichables rotatifs avec fermeture rapide	✓

Caractéristiques techniques

Type	n_N [tr/min]	M_N [Nm]	I_N [A]	P_N [kW]	M_0 [Nm]	M_{max} [Nm]	J_{dyn} [kgcm²]
EZHD0411	3000	1,9	2,36	0,6	2,6	8,5	9,35
EZHD0412	3000	4,2	4,29	1,3	5,1	16	10,1
EZHD0414	3000	7,7	6,3	2,4	8,5	29	11,6
EZHD0511	3000	3	3,32	0,94	4,1	16	22,3
EZHD0512	3000	7	5,59	2,2	7,8	31	25,1
EZHD0513	3000	8,3	7,04	2,6	10,9	43	27,9
EZHD0515	3000	14	9,46	4,4	16,4	67	33,6
EZHD0711	3000	7,3	7,53	2,3	7,9	20	63,6
EZHD0712	3000	11,6	8,18	3,6	14,4	41	72,5
EZHD0713	3000	17,8	13,4	5,6	20,4	65	81,4
EZHD0715	3000	24,6	17,2	7,7	31,1	104	100

Modèle d'arbre	
Bride arbre creux	✓

Encodeur	
EnDat 2.2 Multiturn, Singleturn	✓
EnDat 2.1 Singleturn	✓

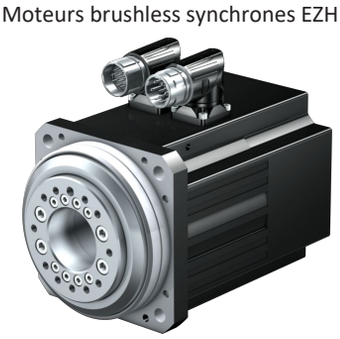
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓

Frein	
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓

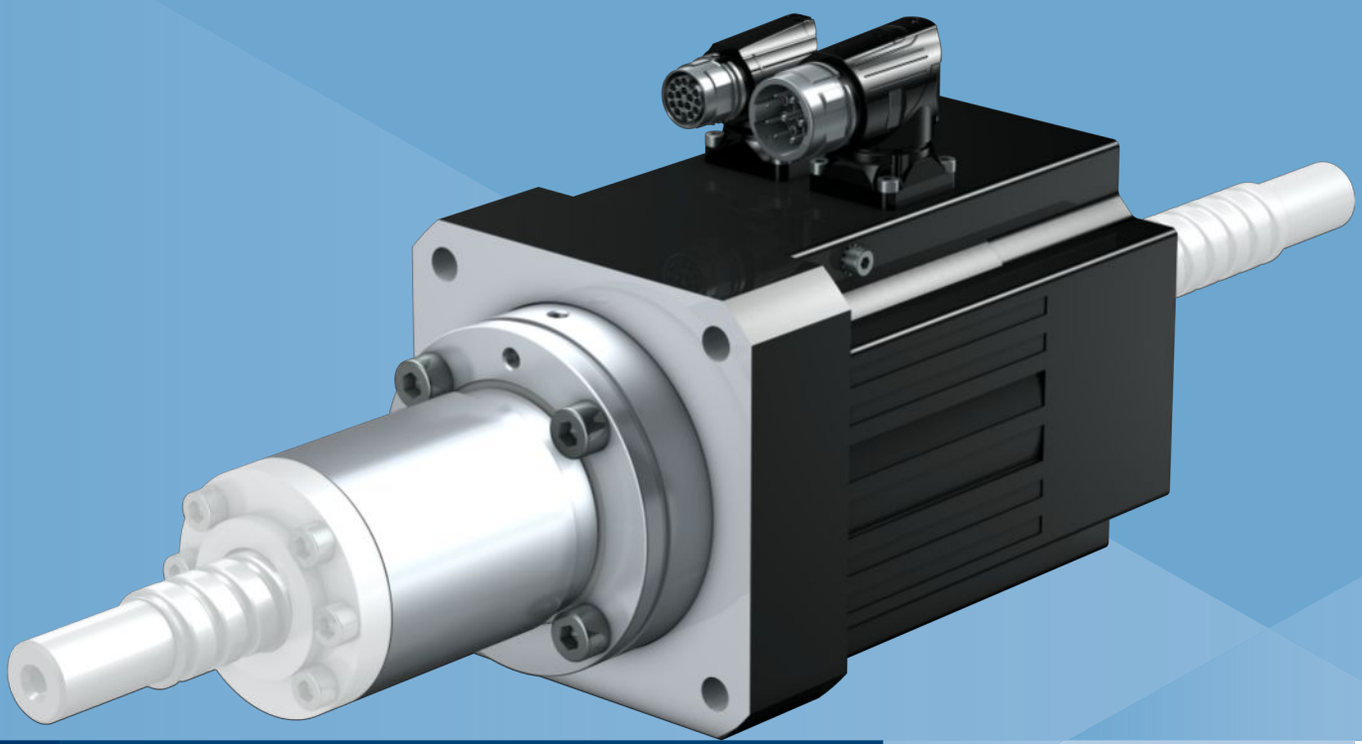
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

Informations supplémentaires

Moteurs brushless synchrones EZHD



http://www.stoeber.de/fr/EZHD



8.3 Moteurs brushless synchrones pour vis à billes

EZM

Moteurs brushless synchrones pour vis à billes (entraînement direct de l'écrou)

Caractéristiques

Conçu pour l'entraînement de l'écrou de vis à billes conformément à DIN 69051-2.	✓
Roulement axial à billes à contact oblique à deux rangées pour absorber directement les efforts de la tige filetée	✓
Ultra compacte grâce à la technique d'enroulement à denture avec facteur de remplissage de cuivre maximal	✓
Frein sans jeu (option)	✓
Refroidissement par convection	✓
Encodeurs de valeur absolue EnDat inductifs	✓
Suppression des courses de référençage inutiles avec encodeurs de valeur absolue Multiturn (option)	✓
Plaque signalétique électronique pour mise en service rapide et fiable	✓
Connecteurs enfichables rotatifs avec fermeture rapide	✓

Caractéristiques techniques

Type	n_N [tr/min]	M_N [Nm]	I_N [A]	P_N [kW]	M_0 [Nm]	M_{max} [Nm]	J_{dyn} [kgcm²]
EZM511	3000	3,65	3,55	1,2	4,25	16	20,3
EZM512	3000	6,6	5,2	2,1	7,55	31	23,6
EZM513	3000	8,8	6,55	2,8	10,6	43	26,8
EZM711	3000	6,35	6,6	2	7,3	20	53,7 – 60,3
EZM712	3000	10,6	7,5	3,3	13	41	63,1 – 69,7
EZM713	3000	14,7	10,4	4,6	18,9	65	72,4 – 79

Modèle d'arbre	
Entraînement direct de l'écrou	✓

Encodeur	
EnDat 2.2 Multiturn, Singleturn	✓
EnDat 2.1 Singleturn	✓

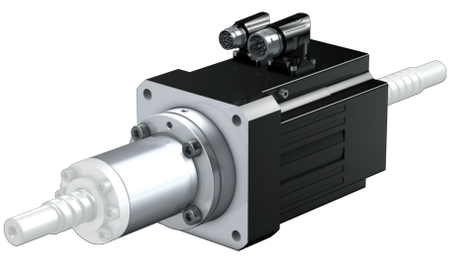
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓

Frein	
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓

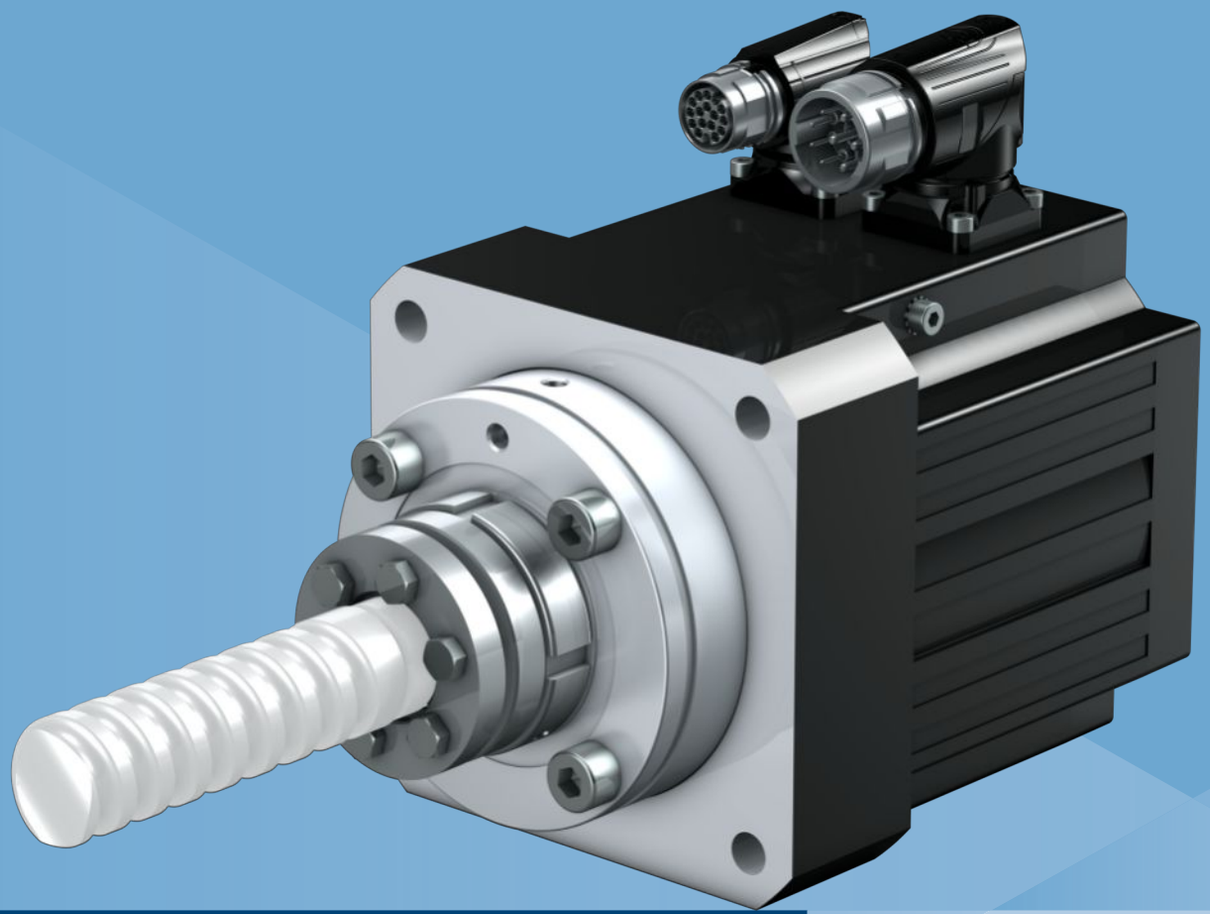
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

Informations supplémentaires

Moteurs brushless synchrones EZM



http://www.stoeber.de/fr/EZM



8.4 Moteurs brushless synchrones pour vis à billes

EZS

Moteurs brushless synchrones pour vis à billes (entraînement direct de la tige filetée)

Caractéristiques

Liaison sans jeu avec la tige filetée via moyeu expansible	✓
Roulement axial à billes à contact oblique à deux rangées pour absorber directement les efforts de la tige filetée	✓
Ultra compacte grâce à la technique d'enroulement à denture avec facteur de remplissage de cuivre maximal	✓
Frein sans jeu (option)	✓
Refroidissement par convection ou ventilation forcée (option)	✓
Encodeurs absolus EnDat optiques, inductifs ou résolveur	✓
Suppression des courses de référençage inutiles avec encodeurs de valeur absolue Multiturn (option)	✓
One Cable Solution (OCS) avec encodeur EnDat 3 (option)	✓
Plaque signalétique électronique pour mise en service rapide et fiable	✓
Connecteurs enfichables rotatifs avec fermeture rapide	✓

Caractéristiques techniques

Type	n_N [tr/min]	M_N [Nm]	I_N [A]	P_N [kW]	M_0 [Nm]	M_{max} [Nm]	J_{dyn} [kgcm²]
EZS501	3000	3,85 – 5,1	3,65 – 4,7	1,2 – 1,6	4,3 – 5,45	16	6,5
EZS502	3000	6,9 – 10	5,3 – 7,8	2,2 – 3,1	7,55 – 10,9	31	8,8
EZS503	3000	9,1 – 14,1	6,7 – 10,9	2,9 – 4,4	10,7 – 15,6	43	11,1
EZS701	3000	6,65 – 9,35	6,8 – 9,5	2,1 – 2,9	7,65 – 10,2	20	20,3
EZS702	3000	11 – 16,3	7,75 – 11,8	3,5 – 5,1	13,5 – 19	41	25,6
EZS703	3000	15,3 – 23,7	10,8 – 18,2	4,8 – 7,4	19,7 – 27,7	65	30,8

Modèle d'arbre	
Entraînement direct de la tige filetée	✓

Encodeur	
EnDat 2.2 Singleturn, Multiturn	✓
EnDat 2.1 Singleturn, Multiturn	✓
EnDat 3 One Cable Solution (OCS) Multiturn	✓
Résolveur	✓

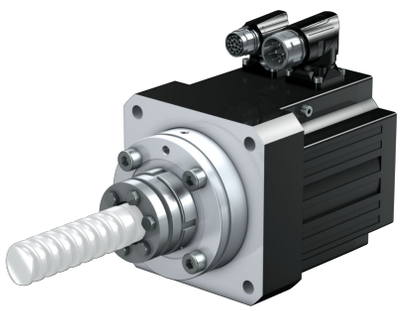
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓
Ventilation forcée	✓

Frein	
Frein d'arrêt à aimant permanent	✓

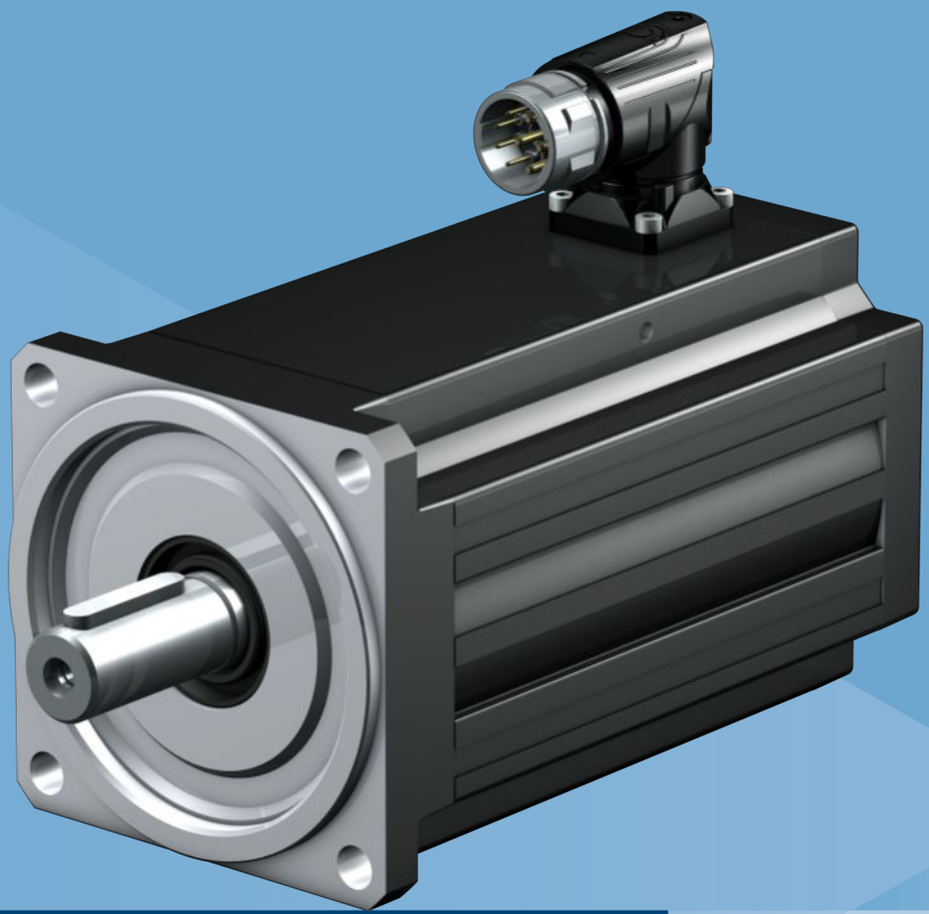
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

Informations supplémentaires

Moteurs brushless synchrones EZS



http://www.stoeber.de/fr/EZS



8.5 Moteurs Lean LM

Moteurs synchrones à haut rendement

Caractéristiques

Efficacité énergétique supérieure à celle de moteurs asynchrones IE4 comparables	✓
Efficacité énergétique IE5 conformément à CEI/TS 60034-30-2	✓
Capacité d'accélération supérieure à celle des moteurs asynchrones	✓
Légèreté et compacité nettement supérieures à celles de moteurs asynchrones comparables	✓
Robustes grâce à l'absence d'encodeur	✓
Seul un câble de puissance est requis pour le raccordement	✓
Connecteur enfichable rotatif avec fermeture rapide	✓

Caractéristiques techniques

Type	n_N [tr/min]	M_N [Nm]	I_N [A]	P_N [kW]	M_0 [Nm]	M_{max} [Nm]	J [kgcm²]
LM401	3000	2,25	1,59	0,71	2,43	4,51	1,67
LM402	3000	4,41	2,88	1,4	4,5	9,7	3,01
LM403	3000	6,06	3,92	1,9	6,19	12,8	4,31
LM503	3000	9,48	5,62	3	10,1	20,4	10,4
LM505	3000	13,7	7,83	4,3	15,5	32,1	16,8
LM704	3000	19,3	10,6	6,1	21,3	41,2	36,5
LM706	3000	25,7	14,7	8,1	29,8	61,4	53,8

Modèle d'arbre	
Arbre plein avec clavette	✓

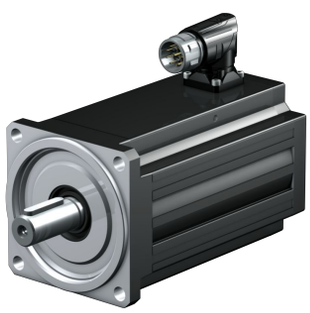
Refroidissement	
Refroidissement par convection	✓

Frein	
Frein d'arrêt à pression de ressort	✓

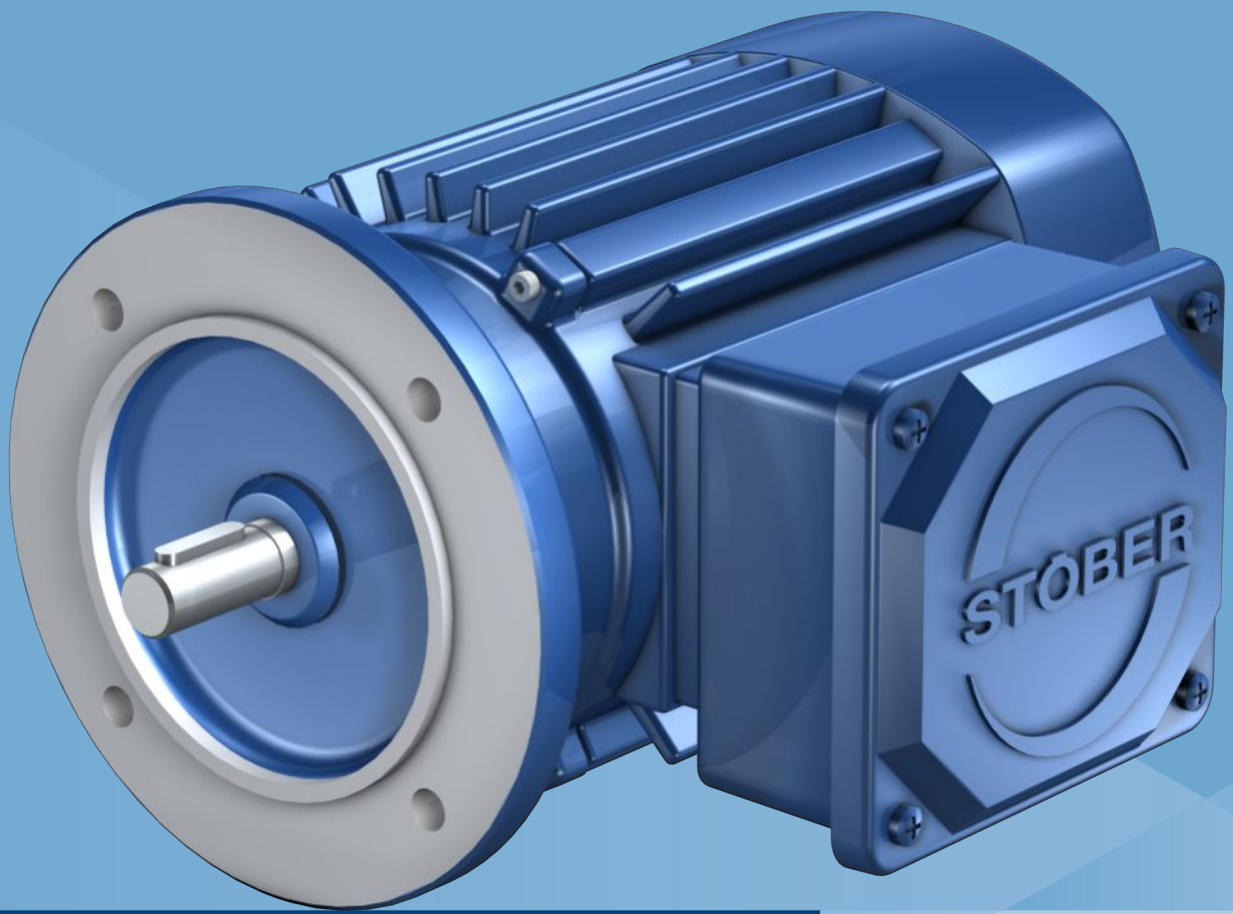
Marquages	
CE	✓
cURus	✓

Informations supplémentaires

Moteurs Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/LM



8.6 Moteurs asynchrones

Moteurs asynchrones

Caractéristiques

Autoventilation ou ventilation forcée (option)	✓
Frein à pression de ressort (en option)	✓
Encodeur incrémental (option) ou encodeur absolu SSI (option)	✓
Suppression des courses de référençage inutiles avec encodeurs de valeur absolue Multiturn (option)	✓
Boîte à bornes	✓
Classe d'efficacité énergétique IE3 conformément à EN 60034-30-1	✓

Caractéristiques techniques (400 V ± 10 %, 50 Hz)

Type	Y/Δ	n_N [tr/min]	P_N [kW]	M_N [Nm]	I_N [A]	m [kg]
IE3D063K04	Y	1400	0,12	0,82	0,35	6,3
IE3D063M04	Y	1415	0,18	1,2	0,55	7,1
IE3D071K04	Y	1430	0,25	1,7	0,66	9,9
IE3D071L04	Y	1430	0,37	2,5	0,98	11
IE3D080K04	Y	1440	0,55	3,7	1,3	14,5
IE3D080L04	Y	1445	0,75	5	1,7	17
IE3D090S04	Y	1440	1,1	7,3	2,5	22,5
IE3D090LX04	Y	1455	1,5	9,8	3,4	31
IE3D100KX04	Y	1450	2,2	15	4,6	45
IE3D100LX04	Y	1450	3	20	6,4	50
IE3D112M04	Δ	1465	4	26	7,9	56
IE3D132SX04	Δ	1465	5,5	36	10	90
IE3D132MX04	Δ	1470	7,5	49	16	88
IE3D160MX04	Δ	1465	11	72	21	105
IE3D160LX04	Δ	1475	15	97	28	165
IE3D180MX04	Δ	1475	19	120	35	160
IE3D180LX04	Δ	1475	22	142	41	206
IE3D200LX04	Δ	1480	30	194	54	304
IE3D225SX04	Δ	1475	37	240	67	341
IE3D225MX04	Δ	1475	45	291	83	377

Modèle d'arbre	
Modèle CEI	✓

Encodeur	
Encodeur incrémental	✓
Encodeur absolu SSI Multiturn [1]	✓

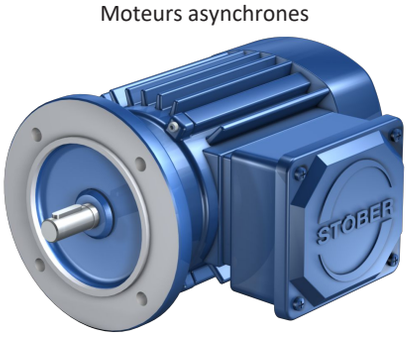
Raccordement électrique	
Boîte à bornes	✓

Refroidissement	
Autoventilation	✓
Ventilation forcée	✓

Marquages	
CE	✓
cURus	✓
Numéro EISA CC avec cURus inclus (60 Hz, 265 V / 460 V)	À partir de 4 kW : ✓

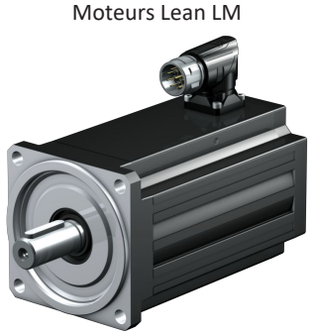
Informations supplémentaires / Alternatives

Moteurs asynchrones



http://www.stoeber.de/fr/IE3D

Moteurs Lean LM



http://www.stoeber.de/fr/LM

[1] uniquement en combinaison avec une ventilation forcée

9 Système électronique

Table des matières

9.1 Servo-variateurs SC6 164

9.2 Servo-variateurs SI6 166

9.3 Servo-variateurs SD6 168

9.4 Servoconvertisseurs POSIDYN SDS 5000 170

9.5 Convertisseurs de fréquence POSIDRIVE FDS 5000 172

9.6 Technique de raccordement 174

9.1 Servo-variateurs

SC6

Notre servo-variateur compact conçu pour le moteur Lean sans encodeur

Caractéristiques

- Régulation sans capteur de la position des moteurs Lean de STOBER
- Régulation de moteurs brushless synchrones rotatifs, de moteurs asynchrones et de moteurs couples
- NOUVEAU : One Cable Solution EnDat 3
- Plaque signalétique électronique du moteur via les interfaces encodeur EnDat
- Communication EtherCAT ou PROFINET intégrée
- Technique de sécurité STO via des bornes ou STO et SS1 via FSoE (Fail Safe over EtherCAT) : SIL 3, PL e (cat. 4)
- Commande de frein intégrée
- Courant nominal utilisé asymétrique sur les régulateurs double axe en cas d'exploitation de moteurs de puissance différente
- Alimentation électrique par injection directe dans le réseau
- Couplage du circuit intermédiaire flexible pour les applications multiaxes

Le servo-variateur SC6 compact et autonome sert au réglage sans capteur de moteurs Lean de la gamme LM. Ces moteurs offrent une efficacité énergétique d'un niveau identique aux moteurs brushless synchrones. Appartenant à la classe d'efficacité énergétique IE5 qui leur confère un niveau de rendement supérieur à celui des moteurs asynchrones IE4, ils garantissent, en outre, une grande sécurité d'investissement. Mais le SC6 peut également être utilisé en combinaison avec les moteurs asynchrones ou les moteurs brushless synchrones équipés d'encodeurs (p. ex. ceux de la gamme EZ). Le SC6 est disponible en trois tailles avec un courant nominal de sortie jusqu'à 19 A : dans les tailles 0 et 1 comme régulateur double axe, dans la taille 2 comme régulateur mono-axe.

Caractéristiques techniques

Type	Baugröße	$I_{2N,PU}$ (4 kHz) [A]	I_{2maxPU} (4 kHz) [A]	$I_{2N,PU}$ (8 kHz) [A]	I_{2maxPU} (8 kHz) [A]	Taille [mm]
SC6A062	0	2 × 4,5	2 × 9,5	2 × 4	2 × 10	373 × 45 × 265
SC6A162	1	2 × 10	2 × 21	2 × 9	2 × 22,5	373 × 65 × 286
SC6A261	2	19	39,9	15	37,5	373 × 65 × 286

Applications

Pour la commande décentralisée des mouvements de machines complexes, il est recommandé d'opter pour une commande de mouvement basée sur l'entraînement.

Chaque fois que des solutions universelles et flexibles s'imposent, le paquet d'applications de STOBER basé sur l'entraînement représente le choix approprié. L'application Drive Based offre, avec le jeu d'instructions PLCopen Motion Control, une fonctionnalité de commande de mouvement basée sur l'entraînement pour le positionnement, la vitesse et le couple/la force. Ces instructions standard ont été regroupées pour différents cas d'application afin de constituer des modes d'exploitation et complétées par des fonctions supplémentaires comme le chaînage du bloc de déplacement, la came, etc. Dans le mode d'exploitation commande, toutes les propriétés des mouvements sont directement prédéfinies par la Commande. Dans le mode d'exploitation Bloc de déplacement, les propriétés des mouvements sont prédéfinies dans l'entraînement de sorte qu'un seul signal de départ suffit pour exécuter le mouvement. Le chaînage permet de définir des mouvements entiers. Les applications à commande de vitesse ou couple/force, comme pompes, ventilateurs ou convoyeurs, disposent de leur propre mode d'exploitation. Il permet également l'exploitation sans commande.

Il existe, par ailleurs, l'application CiA 402 qui offre les modes d'exploitation basés sur la commande aussi bien que sur l'entraînement (csp, csv, cst, ip, pp, pv, pt).

Interfaces encodeur

- EnDat 3 (OCS)
- EnDat 2.2 numérique
- Incrémental
- SSI
- résolveur
- Signaux impulsion/direction

Informations supplémentaires

Servo-variateur SC6

http://www.stoeber.de/fr/SC6

9.2 Servo-variateurs SI6

Régulation de l'entraînement en système modulaire

Caractéristiques

- Régulation sans capteur de la position des moteurs Lean de STOBER
- Régulation de moteurs brushless synchrones rotatifs, de moteurs asynchrones et de moteurs couples
- NOUVEAU : One Cable Solution EnDat 3
- Plaque signalétique électronique du moteur via les interfaces encodeur EnDat
- Communication EtherCAT ou PROFINET intégrée
- Technique de sécurité STO via des bornes ou STO et SS1 via FSoE (Fail Safe over EtherCAT) : SIL 3, PL e (cat. 4)
- Commande de frein intégrée
- Alimentation électrique via le couplage du circuit intermédiaire
- Courant nominal utilisé single-ended sur les régulateurs double axe en cas d'exploitation de moteurs de puissance différente
- Puissance d'alimentation variable par des modules d'alimentation pouvant être branchés en parallèle

Le nouveau système modulaire STOBER, entièrement repensé, se compose d'une combinaison d'un servo-variateur SI6 et du module d'alimentation PS6. Les modules Quick DC-Link adaptés assurent l'alimentation électrique des servo-variateurs en réseau. Le servo-variateur SI6 est disponible dans quatre tailles comme régulateur mono-axe ou double axe avec un courant nominal de sortie allant jusqu'à 50 A. Le module d'alimentation PS6 est disponible dans trois tailles avec une puissance nominale comprise entre 10 kW et 50 kW. Système économique et extrêmement compact, le SI6 offre de nouvelles perspectives pour les applications multiaxe.

Caractéristiques techniques

Type	Baugröße	$I_{2N,PU}$ (4 kHz) [A]	I_{2maxPU} (4 kHz) [A]	$I_{2N,PU}$ (8 kHz) [A]	I_{2maxPU} (8 kHz) [A]	Taille [mm]
SI6A061	0	5	10,5	4,5	11,3	373 × 45 × 265
SI6A062	0	2 × 5	2 × 10,5	2 × 4,5	2 × 11,3	373 × 45 × 265
SI6A161	1	12	25,2	10	25	373 × 65 × 286
SI6A162	1	2 × 12	2 × 25,2	2 × 10	2 × 25	373 × 65 × 286
SI6A261	2	22	46,2	20	50	373 × 65 × 286
SI6A262	2	2 × 25	2 × 52,5	2 × 20	2 × 50	373 × 105 × 286
SI6A361	3	50	105	40	100	373 × 105 × 286

Applications

Pour le contrôle de mouvement centralisé de machines complexes, il est recommandé d'opter pour un contrôle de mouvement basé sur la commande.

Grâce aux modes d'exploitation basés sur la commande de l'application CiA 402 installée dans le servo-variateur, vous réalisez des applications avec définition cyclique des valeurs de consigne synchronisée (csp, csv, cst, ip) par une commande de contrôle de mouvement. Par ailleurs, les servo-variateurs peuvent aussi effectuer de manière autonome des tâches de mouvement, p. ex. des courses de référençage et des déplacements pas à pas lors de la mise en service.

Les applications basées sur l'entraînement Drive Based et Drive Based Synchronous ainsi que les modes d'exploitation basés sur l'entraînement (pp, pv, pt) de l'application CiA 402 pour le fonctionnement en mode couple/force, vitesse ou en mode positionnement sont également disponibles.

Interfaces encodeur

- EnDat 3 (OCS)
- EnDat 2.2 numérique
- Incrémental
- SSI
- résolveur
- Signaux impulsion/direction

Informations supplémentaires

Servo-variateurs SI6

http://www.stoeber.de/fr/SI6

Module d'alimentation PS6

http://www.stoeber.de/fr/PS6

9.3 Servo-variateurs SD6

Performance et flexibilité élevées

Caractéristiques

- Régulation de moteurs brushless synchrones linéaires et rotatifs et de moteurs asynchrones
- Interfaces encodeur multifonction
- Paramétrage moteur automatique à partir de la plaque signalétique électronique du moteur
- Bus système isochrone (IGB-Motionbus) pour le paramétrage et les applications multiaxes
- Communication via CANopen, EtherCAT ou PROFINET
- Safe Torque Off (STO) en série, technique de sécurité avancée (SS1, SS2, SLS,...) en option
- Entrées et sorties numériques et analogiques en option
- Chopper de freinage, commande de frein et filtre réseau
- Alimentation électrique par injection directe dans le réseau
- Couplage du circuit intermédiaire flexible pour les applications multiaxes
- Unité de commande confortable composée d'un écran graphique et de touches
- Mémoire de données amovible Paramodul pour la mise en service rapide et la maintenance

Les servo-variateurs STOBER de la gamme SD6 offrent aux domaines de la technique d'automatisation et de l'ingénierie mécanique un maximum de précision et de productivité en dépit de fonctions toujours plus complexes. De très brefs temps de régulation de changements rapides des valeurs de consigne et de variations brusques de charge expliquent la dynamique élevée des entraînements. Qui plus est, vous pouvez aussi coupler les servo-variateurs dans le cas d'applications multiaxe dans le circuit intermédiaire et améliorer ainsi le bilan énergétique de l'installation dans son ensemble. Le servo-variateur SD6 est disponible en quatre tailles avec un courant nominal de sortie pouvant atteindre 85 A.

Caractéristiques techniques

Type	Baugröße	$I_{2N,PU}$ (4 kHz) [A]	I_{2maxPU} (4 kHz) [A]	$I_{2N,PU}$ (8 kHz) [A]	I_{2maxPU} (8 kHz) [A]	Taille [mm]
SD6A02	0	4	7,2	3	7,5	300 × 70 × 194
SD6A04	0	2,3	4,2	1,7	4,3	300 × 70 × 194
SD6A06	0	4,5	8,1	3,4	8,5	300 × 70 × 194
SD6A14	1	10	18	6	15	300 × 70 × 284
SD6A16	1	16	28,8	10	25	300 × 70 × 284
SD6A24	2	22	39,6	14	35	300 × 105 × 284
SD6A26	2	32	57,6	20	50	300 × 105 × 284
SD6A34	3	44	79,2	30	75	382,5 × 190 × 303
SD6A36	3	70	126	50	125	382,5 × 190 × 303
SD6A38	3	85	153	60	150	382,5 × 190 × 303

Applications

Pour la commande décentralisée des mouvements de machines complexes, il est recommandé d'opter pour une commande de mouvement basée sur l'entraînement.

Chaque fois que des solutions universelles et flexibles s'imposent, le paquet d'applications de STOBER basé sur l'entraînement représente le choix approprié. L'application Drive Based Synchronous offre, avec le jeu d'instructions PLCopen Motion Control, une fonctionnalité de commande de mouvement basée sur l'entraînement pour la mode synchrone, le positionnement, la vitesse et le couple/la force. Ces instructions par défaut ont été regroupées pour différents cas d'application afin de constituer des modes d'exploitation et complétées par des fonctions supplémentaires comme par exemple le chaînage du bloc de déplacement ou la came. Dans le mode d'exploitation Commande, toutes les propriétés des mouvements sont directement prédéfinies par la Commande. Dans le mode d'exploitation Bloc de déplacement, les propriétés des mouvements sont prédéfinies dans l'entraînement de sorte qu'un seul signal de départ suffit pour exécuter le mouvement. Le chaînage permet de définir des mouvements entiers.

Il existe, par ailleurs, l'application CiA 402 qui offre les modes d'exploitation basés sur la commande aussi bien que sur l'entraînement (csp, csv, cst, ip, pp, pv, pt).

Interfaces encodeur (par défaut)

- EnDat 2.1/2.2 numérique
- Incrémental
- SSI

Interfaces encodeur (disponibles en option)

- Résolveur
- Signaux d'impulsion / de direction
- EnDat 2.1 Sin/Cos
- Sin/Cos

Option Sécurité avancée

Sont disponibles, outre les fonctions d'arrêt sécurisé Safe Stop 1 (SS1) et Safe Stop 2 (SS2), des fonctions de sécurité additionnelles comme Safely-Limited Speed (SLS), Safe Brake Control (SBC), Safe Brake Test (SBT), Safe Direction (SDI) et Safely-Limited Increment (SLI).

Informations supplémentaires

Servo-variateurs SD6

http://www.stoeber.de/fr/SD6

9.4 Servoconvertisseurs POSIDYN SDS 5000

Dynamique élevée pour servoaxes entièrement numériques

Caractéristiques

- Régulation de moteurs brushless synchrones rotatifs et de moteurs asynchrones
- Interfaces encodeur multifonction
- Paramétrage moteur automatique à partir de la plaque signalétique électronique du moteur
- Bus système isochrone (IGB-Motionbus) pour le paramétrage et les applications multiaxes
- Communication via PROFIBUS DP, PROFINET, CANopen ou EtherCAT
- Fonctions de sécurité Safe Torque Off (STO) et Safe Stop 1 (SS1) : SIL 3, PL e, (cat. 3)
- Entrées et sorties numériques et analogiques en option
- Hacheur de freinage, commande de frein et filtre réseau
- Unité de commande confortable composée d'un écran avec affichage en clair et de touches
- Mémoire de données amovible Paramodul

Le servoconvertisseur SDS 5000 est le convertisseur le plus performant de la 5e génération de convertisseur STOBER. Il offre, en outre, la possibilité d'une télémaintenance comme lors d'une intervention de maintenance sur le terrain, ainsi qu'un bus système isochrone (IGB-Motionbus) auto-configurable pour la communication entre un nombre de servoconvertisseurs pouvant atteindre 32. Le servo-variateur SDS 5000 est disponible en quatre tailles avec un courant nominal de sortie jusqu'à 85 A et une plage de puissance pouvant atteindre 45 kW.

Caractéristiques techniques

Type	Baugröße	$I_{2N,PU}$ (4 kHz) [A]	I_{2maxPU} (4 kHz) [A]	$I_{2N,PU}$ (8 kHz) [A]	I_{2maxPU} (8 kHz) [A]	Taille [mm]
SDS5007A	0	4	7,2	3	7,5	300 × 70 × 175
SDS5008A	0	2,3	4,2	1,7	4,3	300 × 70 × 175
SDS5015A	0	4,5	8,1	3,4	8,5	300 × 70 × 175
SDS5040A	1	10	18	6	15	300 × 70 × 260
SDS5075A	1	16	28,8	10	25	300 × 70 × 260
SDS5110A	2	22	39,6	14	35	300 × 105 × 260
SDS5150A	2	32	57,6	20	50	300 × 105 × 260
SDS5220A	3	44	79,2	30	75	382,5 × 190 × 276
SDS5370A	3	70	126	50	125	382,5 × 190 × 276
SDS5450A	3	85	153	60	150	382,5 × 190 × 276

Applications

Pour la commande décentralisée des mouvements de machines complexes, il est recommandé d'opter pour une commande de mouvement basée sur l'entraînement.

Des applications standard basées sur l'entraînement pour un fonctionnement en mode couple/force, vitesse ou positionnement sont disponibles pour les gammes de servo-variateurs STOBER de 5e génération. Un mode Maître/Esclave peut être réalisé en mode standard pour les applications multiaxe. L'application sur mesure Disque à came électronique est également disponible comme alternative.

Interfaces encodeur (par défaut)

- EnDat 2.1/2.2 numérique
- Incrémental
- SSI

Interfaces encodeur (disponibles en option)

- Résolveur
- Signaux d'impulsion / de direction
- EnDat 2.1 Sin/Cos

Informations supplémentaires

Servoconvertisseurs SDS 5000

http://www.stoeber.de/fr/SDS5000

9.5 Convertisseurs de fréquence POSIDRIVE

FDS 5000

L'axe d'asservissement asynchrone fonctionnel

Caractéristiques

- Régulation de moteurs asynchrones rotatifs
- Interface pour encodeur incrémental (HTL/TTL)
- Communication via PROFIBUS DP, PROFINET, CANopen ou EtherCAT
- Fonctions de sécurité Safe Torque Off (STO) et Safe Stop 1 (SS1) : SIL 3, PL e, (cat. 3)
- Entrées et sorties numériques et analogiques
- Chopper de freinage et filtre réseau
- Unité de commande confortable composée d'un écran avec affichage en clair et de touches
- Mémoire de données amovible Paramodul pour la mise en service rapide et la maintenance

Le convertisseur de fréquence FDS 5000 de la 5e génération de servo-variateurs STOBER a été optimisé pour les motoréducteurs asynchrones et offre des fonctionnalités axées sur la pratique pour les entraînements de positionnement et de commande modernes. Il est préparé pour la communication rapide avec différents systèmes via le bus de terrain. Le servo-variateur FDS 5000 est disponible en deux tailles avec un courant nominal de sortie jusqu'à 16 A et une plage de puissance pouvant atteindre 7,5 kW.

Caractéristiques techniques

Type	Baugröße	$I_{2N,PU}$ (4 kHz) [A]	I_{2maxPU} (4 kHz) [A]	$I_{2N,PU}$ (8 kHz) [A]	I_{2maxPU} (8 kHz) [A]	Taille [mm]
FDS5004A	0	1,3	2,4	1	2,5	300 × 70 × 157
FDS5007A	0	4	7,2	3	7,5	300 × 70 × 157
FDS5008A	0	2,3	4,2	1,7	4,3	300 × 70 × 157
FDS5015A	0	4,5	8,1	3,4	8,5	300 × 70 × 157
FDS5022A	1	5,5	9,9	4	10	300 × 70 × 242
FDS5040A	1	10	18	6	15	300 × 70 × 242
FDS5055A	1	12	21,6	7,5	18,8	300 × 70 × 242
FDS5075A	1	16	28,8	10	25	300 × 70 × 242

Applications

Pour la commande décentralisée des mouvements de machines complexes, il est recommandé d'opter pour une commande de mouvement basée sur l'entraînement.

Des applications standard basées sur l'entraînement pour un fonctionnement en mode couple/force, vitesse ou positionnement sont disponibles pour les gammes de servo-variateurs STOBER de 5e génération. Un mode Maître/Esclave peut être réalisé en mode standard pour les applications multiaxe. L'application sur mesure Disque à came électronique est également disponible comme alternative.

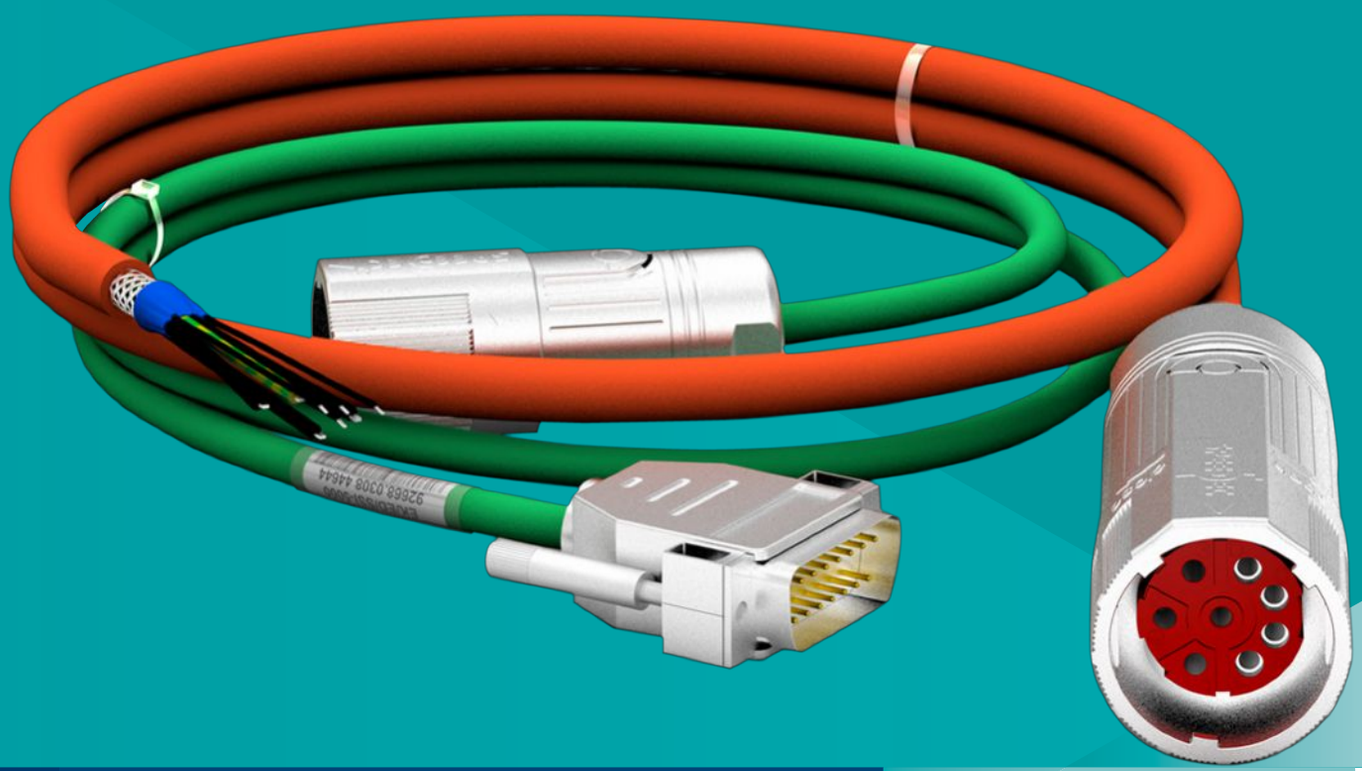
Interfaces encodeur

- Incrémental
- Signaux d'impulsion / de direction

Informations supplémentaires

Convertisseurs de fréquence FDS 5000

http://www.stoeber.de/fr/FDS5000



9.6 Technique de raccordement

Technique de raccordement adaptée aux servo-variateurs STOBER

Caractéristiques

- Sollicitation de torsion ±30°/m
- Résistante à la flexion
- Résistante à l'huile
- Résistante aux produits chimiques

Une absence de coordination entre le servo-variateur, le câble et le moteur peut entraîner des pics de tension inadmissibles dans le système d'entraînement qui risquent d'endommager principalement le moteur. Par ailleurs, les prescriptions légales de la directive (CEM) 2014/30/UE doivent être respectées.

La combinaison de moteurs STOBER, câbles STOBER et servo-variateurs STOBER vous permet de respecter les prescriptions légales.

STOBER propose un assortiment de câbles adaptés. Les câbles se déclinent en différentes longueurs et sont connectorisés des deux côtés.

L'utilisation de câbles de raccordement inadaptés peut engendrer la nullité de la garantie.

Câbles de puissance

Modèle	Taille du connecteur moteur			
	con.15	con.23	con.40	con.58
Fermeture rapide	✓			
Fermeture rapide speedtec		✓	✓	
Technique de vissage		Sur demande	Sur demande	✓

Fils de puissance (3 + PE)	Fils de frein	Fils de sonde de température	Ø câble	Rayon de courbure 1 (min.)	Rayon de courbure 2 (min.)
4 × 1,0 mm²	2 × 0,5 mm²	2 × 0,34 mm²	10,1 mm max.	101,0 mm	50,5 mm
4 × 1,5 mm²	2 × 1,0 mm²	2 × 0,5 mm²	12,2 mm max.	122,0 mm	61,0 mm
4 × 2,5 mm²	2 × 1,0 mm²	2 × 1,0 mm²	15,0 mm max.	150,0 mm	75,0 mm
4 × 4,0 mm²	2 × 1,0 mm²	2 × 0,75 mm²	16,0 mm max.	160,0 mm	80,0 mm
4 × 6,0 mm²	2 × 1,5 mm²	2 × 1,0 mm²	19,4 mm max.	194,0 mm	97,0 mm
4 × 10,0 mm²	2 × 1,5 mm²	2 × 1,0 mm²	23,5 mm max.	235,0 mm	117,5 mm
4 × 16,0 mm²	2 × 1,5 mm²	2 × 1,5 mm²	24,0 mm max.	180,0 mm	96,0 mm
4 × 25,0 mm²	2 × 1,5 mm²	2 × 1,5 mm²	27,5 mm max.	206,3 mm	110,0 mm
Rayon de courbure : 1 = amovible, 2 = fixe					

Câbles d'encodeur

Modèle	Taille du connecteur moteur		
	con.15	con.17	con.23
Fermeture rapide	✓		
Fermeture rapide speedtec		✓	✓

Encodeur	Taille du connecteur moteur			
	con.15	con.17	con.23 synchrone	con.23 asynchrone
EnDat 2.1/2.2 numérique	✓	✓	Sur demande	
Incrémental (HTL)				✓
SSI				✓
Résolveur	✓	✓	Sur demande	
EnDat 2.1 sin/cos	✓	✓	Sur demande	

Encodeur	Fils d'alimentation	Fils pilotes	Ø câble	Rayon de courbure 1 (min.)	Rayon de courbure 2 (min.)
EnDat 2.1/2.2 numérique	2 × 0,25 mm²	3 × 2 × 0,14 mm²	6,8 mm max.	68,0 mm	34,0 mm
Incrémental (HTL)	2 × 0,25 mm²	3 × 2 × 0,14 mm²	6,8 mm max.	68,0 mm	34,0 mm
SSI	2 × 0,25 mm²	3 × 2 × 0,14 mm²	6,8 mm max.	68,0 mm	34,0 mm
Résolveur	2 × 0,25 mm²	3 × 2 × 0,14 mm²	11,4 mm max.	114,0 mm	57,0 mm
EnDat 2.1 sin/cos	2 × 0,34 mm²	2 × 2 × 0,25 mm² + 4 × 2 × 0,14 mm²	11,0 mm max.	110,0 mm	55,0 mm
Rayon de courbure : 1 = amovible, 2 = fixe					

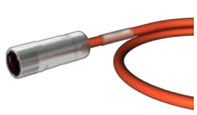
One Cable Solution EnDat 3

Modèle	Taille du connecteur moteur
	con.23
Fermeture rapide speedtec	✓

Fils de puissance (3 + PE)	Fils de frein	Fils pilotes	Ø câble	Rayon de courbure 1 (min.)	Rayon de courbure 2 (min.)
4 × 1,5 mm²	2 × 0,75 mm²	2 × AWG22	14,7 mm max.	147,0 mm	73,5 mm
4 × 2,5 mm²	2 × 0,75 mm²	2 × AWG22	16,8 mm max.	168,0 mm	84,0 mm
Rayon de courbure : 1 = amovible, 2 = fixe					

Informations supplémentaires

Câbles de puissance



http://www.stoeber.de/fr/powercable

Câbles d'encodeur

http://www.stoeber.de/fr/encodercable

One Cable Solution

http://www.stoeber.de/fr/ocs

10

À proximité des clients dans le monde entier

Nous vous conseillons et vous assistons avec compétence et disponibilité et intervenons 24 heures sur 24 en cas de panne :

- 4 centres de distribution en Allemagne
- Présence dans plus de 40 pays dans le monde entier
- STOBER RÉSEAU DE SERVICES regroupant plus de 80 partenaires à l'échelle mondiale

Allemagne

STÖBER Antriebstechnik GmbH + Co. KG

Kieselbronner Straße 12

75177 Pforzheim

Tél. +49 7231 582-0

sales@stoeber.de

www.stober.com

Assistance téléphonique 24 heures sur 24 +49 7231 582-3000

Filiales

STOBER AUSTRIA www.stoeber.at Tél +43 7613 7600-0 sales@stoeber.at	**STOBER SOUTH EAST ASIA** www.stober.sg sales@stober.sg
STOBER CHINA www.stoeber.cn Tél. +86 512 5320 8850 sales@stoeber.cn	**STOBER SWITZERLAND** www.stoeber.ch Tél. +41 56 496 96 50 sales@stoeber.ch
STOBER FRANCE www.stober.fr Tél. +33 4 78.98.91.80 sales@stober.fr	**STOBER TAIWAN** www.stober.tw Tél. +886 4 2358 6089 sales@stober.tw
STOBER ITALY www.stober.it Tél. +39 02 93909570 sales@stober.it	**STOBER TURKEY** www.stober.com Tél. +90 216 510 2290 sales-turkey@stober.com
STOBER JAPAN www.stober.co.jp Tél +81 3 5875 7583 sales@stober.co.jp	**STOBER UNITED KINGDOM** www.stober.co.uk Tél. +44 1543 458 858 sales@stober.co.uk
STOBER USA www.stober.com Tél +1 606 759 5090 sales@stober.com	

11 Annexe

11.1 Symboles de formule

C_2	Nm/ arcmin	Rigidité en torsion par rapport à la sortie du réducteur
Δ	–	Couplage triangle
$\Delta\phi_2$	arcmin	Jeu rotatif de l'arbre de sortie avec entrée bloquée
Δs	mm	Jeu linéaire résultant du jeu rotatif du réducteur
η	%	Rendement
F_{ax}	N	Force axiale admissible à la sortie
F_{f2acc}	kN	Force d'avance d'accélération admissible à la sortie du réducteur
i	–	Rapport de réduction
I_{2maxPU}	A	Courant de sortie maximal du bloc de puissance
$I_{2N,PU}$	A	Courant nominal de sortie du bloc de puissance
I_N	A	Courant nominal
J_{dyn}	$kgcm^2$	Moment d'inertie de masse d'un moteur dynamique
m	kg	Poids (pour les réducteurs sans lubrifiant)
M_0	Nm	Couple à l'arrêt : couple que le moteur peut générer durablement à une vitesse de rotation de 10 tr/min (tolérance ±5 %)
$M_{2,0}$	Nm	Couple à l'arrêt à la sortie du réducteur
M_{2acc}	Nm	Couple d'accélération maximal admissible à la sortie du réducteur
M_{2max}	Nm	Couple maximal à la sortie du réducteur
M_{2N}	Nm	Couple nominal à la sortie du réducteur (par rapport à n_{1N})
M_{max}	Nm	Couple maximal : couple maximal admissible que le moteur peut générer brièvement (à l'accélération ou au freinage) (tolérance ±10 %)
m_n	mm	Module
M_N	Nm	Couple nominal : couple maximal d'un moteur en mode S1 à vitesse de rotation nominale n_N (tolérance ±5 %)
n_{1max}	min^{-1}	Vitesse à l'entrée maximale admissible
n_{1maxZB}	tr/min	Vitesse à l'entrée maximale admissible du réducteur en fonctionnement cyclique
n_2	min^{-1}	Vitesse de rotation à la sortie du réducteur
n_N	tr/min	Vitesse de rotation nominale : vitesse de rotation indiquée pour le couple nominal M_N
P_N	kW	Puissance nominale : puissance que le moteur peut générer en mode S1 au point nominal (tolérance ±5 %)
$P_{N,GB}$	kW	Puissance nominale de la boîte à deux vitesses
$v_{f2maxZB}$	m/s	Vitesse d'avancement maximale à la sortie du réducteur si n_{1maxZB}
Y	–	Couplage étoile
z	–	Nombre de dents

11.2 Marques

Les noms suivants utilisés en association avec l'appareil, ses options et ses accessoires, sont des marques ou des marques déposées d'autres entreprises :

CANopen®, CiA®	CANopen® et CiA® sont des marques communautaires déposées de CAN in AUTOMATION e.V., Nuremberg, Allemagne.
CODESYS®	CODESYS® est une marque déposée de la société 3S-Smart Software Solutions GmbH, sise à Kempten, Allemagne.
EnDat®	EnDat® et le logo EnDat® sont des marques déposées de Dr. Johannes Heidenhain GmbH, Traunreut, Allemagne.
EtherCAT®, Safety over EtherCAT®, TwinCAT®	EtherCAT®, Safety over EtherCAT® et TwinCAT® sont des marques déposées et des technologies brevetées qui sont commercialisées sous licence par la société Beckhoff Automation GmbH, Verl, Allemagne.
HIPERFACE®	HIPERFACE® et le logo HIPERFACE DSL® sont des marques déposées de la société SICK STEGMANN GmbH, Donaueschingen, Allemagne.
Intel®, Intel® Atom™, Intel® Core™	Intel®, le logo Intel®, Intel® Atom™ et Intel® Core™ sont des marques déposées d'Intel Corporation ou de leurs filiales aux États-Unis et dans d'autres pays.
speedtec®	speedtec® est une marque déposée de TE Connectivity Industrial GmbH, Niederwinkling, Allemagne.
PROFIBUS®, PROFINET®	Les logos PROFIBUS et PROFINET sont des marques déposées de PROFIBUS Nutzerorganisation e. V. Karlsruhe, Allemagne.

11.3 Conditions de vente et de livraison

Vous trouverez nos conditions de vente et de livraison toujours à jour à l'adresse http://www.stoeber.de/fr/gtc.

11.4 Mentions légales

Catalogue Compact STOBER ID 442655_fr.

Reportez-vous à la page http://www.stoeber.de/fr/download pour les fichiers PDF actuels.

11.5 Explication des abréviations produit

Réducteurs

Gamme/Produit	Désignation produit
C	Réducteur coaxial
F	Réducteur à arbres parallèles
K	Réducteur à couple conique
KL	Réducteur à couple conique compact
KS	Servoréducteur à couple conique
P	Réducteur planétaire
PE	Réducteur planétaire économique
PH	Réducteur planétaire avec arbre à bride
PHK	Réducteur planétaire à couple conique avec arbre à bride
PHKX	Réducteur planétaire avec arbre à bride et réducteur à couple conique à un rapport
PHQ	Réducteur planétaire avec arbre à bride et système planétaire quadruple
PHQK	Réducteur planétaire à couple conique avec arbre à bride et système planétaire quadruple
PHV	Réducteur planétaire avec grand rapport de réduction
PK	Réducteur planétaire à couple conique
PKX	Réducteur planétaire et réducteur à couple conique à un rapport
PS	Boîte à deux vitesses
ZRPH	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère HP avec pignon vissé
ZTRPH	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère HP avec pignon à bride vissé
ZTRPHV	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère PHV avec pignon à bride vissé
ZTRSPH	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère HP avec cloche de roulement de support
ZTRSPHQ	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère PHQ avec cloche de roulement de support
ZTRSPHV	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère PHV avec cloche de roulement de support
ZVK	Réducteur à couple conique avec entraînement à crémaillère K avec pignon creux
ZVKL	Réducteur à couple conique compact avec entraînement à crémaillère KL avec pignon creux
ZVKS	Servoréducteur à couple conique avec entraînement à crémaillère KS avec pignon creux
ZVP	Réducteur planétaire avec entraînement à crémaillère P avec pignon creux
ZVPE	Réducteur planétaire économique avec entraînement à crémaillère PE avec pignon creux

Adaptateur moteur / arbre d'entrée

Gamme/Produit	Désignation produit
MB	Adaptateur moteur avec frein ServoStop
ME	Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt
MEL	Adaptateur moteur avec accouplement EasyAdapt pour moteurs de grande taille
MF	Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt
MFL	Adaptateur moteur avec accouplement FlexiAdapt pour moteurs de grande taille
MQ	Adaptateur moteur avec accouplement enfichable sans jeu
MR	Adaptateur moteur rond avec accouplement à dents courbées

Moteurs

Gamme/Produit	Désignation produit
EZ	Moteur brushless synchrone
EZHD	Moteur brushless synchrone avec arbre creux
EZM	Moteur brushless synchrone pour vis à billes (entraînement direct de l'écrou)
EZS	Moteurs brushless synchrones pour vis à billes (entraînement direct de la tige filetée)
IE3D	Moteur asynchrone de classe d'efficacité énergétique IE3
LM	Moteur Lean

Système électronique

Gamme/Produit	Désignation produit	Appartenance produit
AES	Absolute Encoder Support ; module de pile pour la mise en mémoire tampon de la tension d'alimentation en cas d'utilisation d'encodeurs avec étage Multiturn sauvegardé par pile	Servo-variateur 5e/6e génération
AP6	Adaptateur en différents modèles pour le raccordement de câbles d'encodeur	Servo-variateur 6e génération
ASP 5001	Module de sécurité pour STO via les bornes	Servo-variateur 5e génération
AX 5000	Commutateur d'axe POSISwitch pour le fonctionnement séquentiel de jusqu'à 4 moteurs brushless synchrones	MDS 5000, SDS 5000
BRM 5000	Module de freinage pour le pilotage d'un frein et pour la connexion blindée du câble de puissance	FDS 5000, MDS 5000
BRS 5001	Module de freinage pour le pilotage de jusqu'à 2 freins et pour la connexion blindée du câble de puissance	SDS 5000
CA6	Module de communication pour la connexion CANopen	SD6
CAN 5000	Module de communication pour la connexion CANopen	Servo-variateur 5e génération
Box de contrôle	Appareil de commande pour le paramétrage et la commande du servo-variateur	Servo-variateur 4e génération, FDS 5000, MDS 5000
DL6A	Module arrière Quick DC-Link pour le couplage du circuit intermédiaire	SD6
DL6B	Module arrière Quick DC-Link pour le couplage du circuit intermédiaire	SC6, SI6, PS6
DP 5000	Module de communication pour la connexion PROFIBUS	Servo-variateur 5e génération
DS6	DriveControlSuite ; logiciel de planification et de mise en service pour servo-variateur	Servo-variateur 6e génération
EC6	Module de communication pour la connexion EtherCAT	SD6
EM 5000	Blindage CEM pour la connexion blindée du câble de puissance	Servo-variateur 5e génération
EM6	Blindage CEM pour la connexion blindée du câble de puissance	SD6
ECS 5000	Module de communication pour la connexion EtherCAT	Servo-variateur 5e génération
FDS 5000	Convertisseur de fréquence POSIDRIVE de 5e génération pour le fonctionnement de moteurs asynchrones	
HT6	Adaptateur pour la conversion de niveau de signaux HTL en signaux TTL	SC6, SI6
IO6	Module de borne pour le raccordement de signaux analogiques et numériques	SD6
LEA 5000	Module de borne pour le raccordement de signaux numériques	FDS 5000
Paramodul	Mémoire de données amovible pour la mise en service rapide et la maintenance	Servo-variateur 5e/6e génération
PN 5000	Module de communication pour la connexion PROFINET	Servo-variateur 5e génération
PN6	Module de communication pour la connexion PROFINET	SD6
POSITool	Logiciel de planification et de mise en service pour servo-variateur	Servo-variateur 5e génération
PS6	Module d'alimentation pour le système modulaire	SI6
RB 5000	Résistance de freinage arrière	Servo-variateur 5e génération, SD6
REA 5001	Module de borne pour le raccordement de signaux analogiques et numériques ainsi que d'encodeurs et résolveurs	MDS 5000, SDS 5000
RI6	Module de borne pour le raccordement de signaux analogiques et numériques ainsi que d'encodeurs et résolveurs	SD6

SC6	Servo-variateur compact de 6e génération pour le fonctionnement d'axes d'asservissement synchrones et asynchrones (avec injection dans le réseau et mode de commande supplémentaire pour moteurs Lean)	
SD6	Servo-variateur haute performance de 6e génération avec conception modulaire interface pour le fonctionnement d'axes d'asservissement synchrones et asynchrones (avec injection dans le réseau et mode de commande supplémentaire pour moteurs linéaires)	
SDS 5000	Puissant servoconvertisseur POSIDYN de 5e génération	
SE6	Module de sécurité pour technique de sécurité étendue (fonctions vitesse de rotation et positionnement, gestion du frein sécurisée)	SD6
SEA 5001	Module de borne pour le raccordement de signaux analogiques et numériques	MDS 5000, SDS 5000
SI6	Servo-variateur de système modulaire compact de 6e génération pour le fonctionnement d'axes d'asservissement synchrones et asynchrones (avec injection DC et mode de commande supplémentaire pour moteurs Lean)	
SR6	Module de sécurité pour STO via les bornes, électronique et sans usure	SC6, SI6
ST6	Module de sécurité pour STO via les bornes, électronique et sans usure	SD6
SY6	Module de sécurité pour STO et SS1 via FSoE, électronique et sans usure	SC6, SI6
SZ6	Module optionnel sans fonctions de sécurité pour le pontage de l'interface de sécurité du servo-variateur	SC6, SI6
XEA 5001	Module de borne étendu pour le raccordement de signaux analogiques et numériques ainsi que d'encodeurs	MDS 5000, SDS 5000
XI6	Module de borne étendu pour le raccordement de signaux analogiques et numériques ainsi que d'encodeurs	SD6

ID 442655_fr.03 06/2021

Sous réserve de modifications techniques

STÖBER Antriebstechnik GmbH + Co. KG
Kieselbronner Straße 12
75177 Pforzheim
Deutschland
Tél. +49 7231 582-0
mail@stoeber.de
www.stober.com

Assistance téléphonique
24 heures sur 24
+49 7231 582-3000

STÖBER