

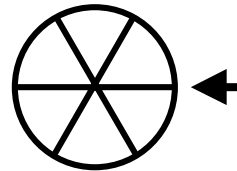
# Standardanwendungen für STÖBER-Servoregler **POSIDYN<sup>®</sup>** SDS 4000 und STÖBER-Frequenzumrichter **POSIDRIVE<sup>®</sup>** FDS 4000

## Linearachse / Spindeltrieb



- 8 (FDS) bzw. 32 (SDS) absolute Positionen mit separaten Geschwindigkeiten, Beschleunigungs- und Bremsrampen
- programmierbare Ablaufsteuerung
- stufenlose Geschwindigkeitsregulierung in allen Betriebszuständen (Speed-Override)
- hohe Positioniergenauigkeit
- Positionsvorgabe auch durch Analogspannung 0 – 10 V möglich

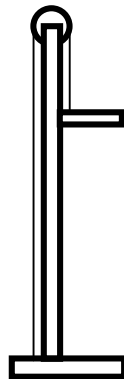
## Drehtisch / Rundachse



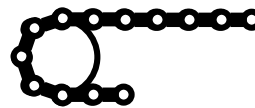
- driftfreies Positionieren bei Endlosachsen
- automatisches Nachreferenzieren bei schlupfbehafteter Mechanik möglich (fortlaufende Referenz)
- beliebige Teilung möglich
- ansonsten gleiche Funktionalität wie bei Linearachse

## Hubwerk

- kein Durchsacken der Last, sauberes Fahrverhalten auch bei kleinsten Drehzahlen (bei FDS nur mit Vectorregelung und Drehzahlrückführung)
- verschleißfreie Bremsansteuerung (als Sicherheits- bzw. Haltebremse)

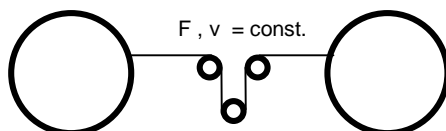


## Kettenband



- driftfreies Positionieren bei Endlosbetrieb
- automatisches Nachreferenzieren bei schlupfbehafteter Mechanik möglich (fortlaufende Referenz)
- ansonsten gleiche Funktionalität wie bei Linearachse

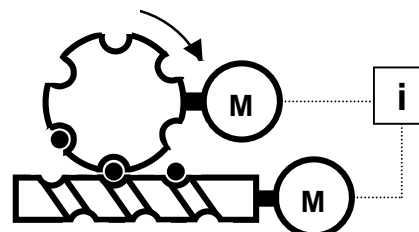
## Wickler / Haspelantriebe



- mit Durchmesserensensor auf konstante Geschwindigkeit
- mit indirekter Zugregelung an der M-max-Grenze
- mit Tänzerwalze auf konstante Zugkraft
- mit direkter Zugregelung auf konstante Zugkraft

(siehe auch die Bedienungsanleitungen)

## Elektrisches Getriebe



- driftfreier Winkelsynchronlauf auch bei unterschiedlichen Getriebeübersetzungen möglich
- über Potentiometer stufenlos einstellbare Getriebeübersetzung
- Kombination von FDS und SDS möglich